

AirMaster™

Q1

용적형 변위 회전식 컴프레샤(POSITIVE DISPLACEMENT ROTARY COMPRESSOR)

소프트웨어 설명서



목차

- 1.0 안전 경고
- 2.0 버전 개정 노트
- 3.0 [General](#) 설명
 - 3.1 Airmaster™
 - 3.2 Airmaster™ Q1
 - 3.3 Airmaster™ RS485 카드 옵션
 - 3.4 Airmaster™ ECO 카드 옵션
 - 3.5 Airmaster™ XPM 카드 옵션
 - 3.6 Airmaster 네트워크 카드 옵션
 - 3.7 Metacentre™ 시스템 네트워킹
- 4.0 사용자 인터페이스
 - 4.1 키패드
 - 4.2 그래픽 표시 장치
 - 4.3 사용자 계정 관리
 - 4.4 메뉴 탐색
 - 4.5 메뉴 맵
 - 4.6 메뉴 세부설명
- 5.0 일반적인 운전과 제어 모드
 - [5.1](#) Airmaster™ Q1 상태도
 - 5.2 부하/무부하
 - 5.3 계속된 작동
 - 5.4 압력 강하/무부하
 - 5.5 동적 무부하 제어
 - 5.6 가변 속도
- 6.0 [Text](#) 약자
 - 6.1 언어 코드
 - 6.2 로그되는 이벤트(동작)
 - 6.3 ADMIN 사용자 # 설정 가능한 파라미터.
 - 6.4 설정 가능한 시동 및 부하 파라미터
 - 6.5 메뉴 페이지와 페이지 항목
 - 6.6 사용된 기호
 - 6.7 표준 소프트웨어 - 파라미터 설정표
 - 7.0 발매 기록
 - 8.0 도움말 및 지원
 - 8.1 가장 먼저 알아야 할 것!
 - 8.2 도움과 지원을 받을 수 있는 곳

배상책임 한도

본 설명서의 발행자와 저자는 본 설명서의 내용의 정확성과 완전성을 주장하거나 보증하지 않으며 특정 목적에 대한 적합성을 비롯하여 모든 종류의 보증을 명백히 거부합니다. 또한 내용은 판매 자료나 판촉물의 내용에 의해 보증에 대한 책임이 발생하거나 확대되지 않습니다. 본 설명서의 발행자와 저자는 그런 판매 자료나 판촉물의 내용을 신뢰함으로 인해 발생한 손상이나 손해에 대해서 책임지지 않습니다. 본 설명서에 보다 상세한 정보의 출처나 인용으로 어떤 회사나 웹사이트를 언급했다해도 그것이 그 회사나 웹사이트가 제공하는 정보나 권고를 본 설명서의 저자나 발행자가 보증한다는 것을 의미하지는 않습니다. 또한 본 설명서가 작성된 후, 독자가 본 설명서를 읽기 전에 본 설명서에 열거된 인터넷 웹사이트드리 변경되거나 사라질 수 있다는 것에 유의하시기 바랍니다.

상표



Airmaster, Airmaster의 로고, Metacentre, Metacentre의 로고, Airbus485, Airbus485의 로고는 Compressor & Machine Controls NV의 상표 또는 등록상표입니다. 모든 다른 상표는 각 해당 상표 소유주의 재산입니다.

Copyright © 2010 Compressor & Machine Controls NV.

All rights reserved.

소프트웨어 라이선스 계약

이 제품이 포함된 장비를 사용하기 전에 본 소프트웨어 라이선스 계약서를 주의 깊게 읽어 주시기 바랍니다. 이 제품을 사용하는 것은 본 계약서에 구속된다는 것에 동의하는 것이 됩니다.

본 계약서의 모든 조건에 동의하지 않으신다면, 제품을 구매처로 반품해 주시기 바랍니다.

CMC("Compressor and Machine Controls NV")와 그 공급업체는 고객(이하 "고객")에게 CMC 소프트웨어(이하 "소프트웨어")를 사용할 수 있는 비독점적이며 양도할 수 없는 단일 Airmaster™ 제품 전용 목적 코드 형식으로된 개인 사용자 라이선스를 부여합니다.

상기의 명시적으로 허가받은 경우를 제외하고, 고객은 소프트웨어나 문서의 전체나 일부에 대한 복사, 소프트웨어의 변경, 소프트웨어의 전체나 일부에 대한 역컴파일이나 역어셈블, 소프트웨어에 대한 임대, 리스, 배포, 판매, 파생 제품 제작을 할 수 없습니다.

고객은 개별적인 프로그램의 구체적인 설계 및 구조를 포함하여 허가받은 자료의 모든 면이 CMC의 기업 비밀과 CMC에게 저작권이 있는 자료를 구성한다는 데 동의합니다. 고객은 그런 기업 비밀과 저작권이 있는 자료를 CMC의 사전 서면동의 없이 제삼자에게 어떤 형태로든 누설, 제공 혹은 달리 이용할 수 있도록 하지 않는다는 것에 동의합니다. 고객은 그런 기업 비밀과 저작권이 있는 자료를 보호하기 위해 합당한 보안 조치를 시행한다는 데 동의합니다. 소프트웨어 및 그와 관련된 문서에 대한 권리는 전적으로 CMC에게 있습니다.

제한 보증서

CMC는 CMC에서 배송한 날짜로부터 구입(90)일 간 소프트웨어가 공표한 사양과 실질적으로 일치한다는 것을 보증합니다. 전술한 내용을 제외하면, 소프트웨어는 있는 그대로 제공됩니다. 이 제한보증서는 원 라이선스 보유자인 고객에 대해서만 연장을 제공합니다. 본 제한 보증서에 따라, 고객이 이용할 수 있는 유일한 보상책과 CMC와 그 공급업체의 법적 책임의 전체는 고객이 제품을 공급한 당사자에게 통지하거나 요청하거나 반품할 경우 CMC이나 그 서비스 센터의 선택에 따라 제공되는 소프트웨어에 대한 수리, 교체, 환불입니다. 어떤 경우에도 CMC는 소프트웨어에 오류가 없다거나 고객이 아무 문제나 중단 없이 소프트웨어를 실행시킬 수 있다고 보증하지 않습니다.

소프트웨어가 (a) CMC가 아닌 누군가에 의해 변경되거나 (b) CMC가 제공한 설명서에 따라 설치, 실행, 수리, 및 유지보수되지 않거나 (c) 비정상적인 물리적 혹은 전기적 스트레스, 오용, 부주의 및 사고의 영향을 받거나 (d) 매우 위험한 활동에 사용될 경우에는 이 보증서가 적용되지 않습니다.

책임 부인

본 보증서에 명시된 경우를 제외한 상품성, 특정 목적에의 적합성, 비침해 또는 취급, 사용, 거래의 과정에서 발생하는 묵시적 보증 등 모든 명시적이거나

묵시적 조건, 설명, 보증은 이에 해당 법률이 허용하는 범위까지 보증과 책임에서 제외됩니다.

CMC나 그 공급업체는 수입이나 이윤 또는 데이터 손실 및 특수하거나 간접적이거나 결과적인 손해 또는 부수적인 손해나 징벌적 손해가 발생했을 때, 그런 손해가 CMC나 그 공급자가 그런 손상이나 손해가 발생할 가능성이 있음을 통지했을지라도 소프트웨어에 대한 사용이나 사용 불능으로 인해 발생한 책임에 대해 어떤 이유를 들든지 간에 어떤 경우에도 그런 손실이나 손해에 대해 법적 책임이 없습니다. 어떠한 경우에도 CMC나 그 공급업체의 고객에 대한 배상책임은 계약에서든, 법률 위반(부주의 포함)에서든 또는 기타 어떤 경우라도 고객이 지불한 가격을 초과하지 않습니다. 전술한 제한은 상기에 전술한 보증이 그 중요한 목적을 달성하지 못한 경우에도 적용됩니다.

상기의 보증은 베타 소프트웨어, 테스트를 위해 제작된 소프트웨어 혹은 시연을 목적으로 한 소프트웨어, 일시적 소프트웨어 모듈 혹은 CMC가 라이선스 요금을 받지 않는 소프트웨어에는 적용되지 않습니다. 그런 모든 소프트웨어 제품은 그 무엇이든지간에 보증 없이 있는 그대로 제공됩니다.

이 라이선스는 만료시까지 효력을 지닙니다. 고객은 문서와 함께 제품을 파괴함으로써 언제든지 이 라이선스를 종료할 수 있습니다. 고객이 본 라이선스의 어떤 규정을 따르지 않을 경우, 이 라이선스는 CMC로부터의 통지 없이 즉시 종료됩니다.

기술데이터를 포함하여 소프트웨어는 벨기에 수출통제법을 따라야 합니다. 고객은 그런 모든 규정을 철저히 준수할 것에 동의합니다.

본 라이선스는 벨기에의 법률을 준거하며 그에 따라 해석해야 합니다. 본 라이선스의 어떤 일부가 법적 구속력이 없거나 시행 불가능할 경우에도 본 라이선스의 나머지 조항의 효력은 그대로 유지됩니다. 이 라이선스는 소프트웨어의 사용에 대해 당사자 간의 전체 라이선스를 구성합니다.

섹션 1: 안전 경고

반드시 사용자와 모든 관계 직원은 본 소프트웨어 설명서를 읽고 숙지한 후에 Airmaster™ Q1을 작동시켜야 합니다.

운전은 훈련받은 직원이 안전한 엔지니어링 방식에 따라 현지의 모든 해당 건강 및 안전 요건 및 규정을 준수하여 실행해야 합니다.

오류 없는 운전에 대한 요건과 보증서에 따라 클레임을 청구할 권리의 행사는 문서화되어야 합니다.

본 문서는 통지 없이 변경될 수 있습니다. 의심가는 부분이 있으면 진행하지 마시기 바랍니다.

섹션 2: 버전 개정 노트

버전	개정 노트
E03	Phase 3 release
E06	Sprint 2
E07	Sprint 3
E08	STD release_E08

섹션 3: 일반사항

3.1 Airmaster™

Airmaster™는 공기압축기, 진공 장치 및 관련 장치의 사전 프로그래밍된 로직 제어를 위한 표준을 세우고 있습니다. 거의 30년간, Airmaster™ 제품은 고객이 각 전문 영역에서 선두가 되도록 압축 공기 및 진공 장치의 PLC 제어기 개발에서 선구적인 역할을 해왔습니다. 제품 개발에 대한 당사의 계속된 헌신으로, 압축 공기 및 진공 장치 PLC 제어기 부분에서 Airmaster™은 글로벌 리더의 위치를 차지하게 되었고 고객이 선택하시는 솔루션이 되었습니다.

3.2 Airmaster™ Q1

Airmaster™ Q1은 용적형 변위 로터리 스크류, 날개형 및 피스톤 압축기나 진공 장치에 이상적으로 적합한 Airmaster™ 제품군 중에 중급 제품군에 들어갑니다. NXP의 강력한 ARM CORTEX-M3 프로세서를 사용하여, 제품의 기능을 비용효과적으로 구성하고 각 용도에 따라 필요한 기능을 향상시킬 수 있는 옵션을 제공함으로써 풍부한 PLC 기능이 보장되도록

제작되었습니다.

3.3 Airmaster™ RS485 카드 옵션

Airmaster™ RS485 옵션 카드를 필요할 경우에 사용할 수 있습니다. 2개의 RS485 옵션 카드를 Airmaster™ Q1에 추가할 수 있습니다. 옵션 카드가 설치되면, RS485 통신 포트가 Airbus485™ 프로토콜이나 MODBUS RTU 프로토콜을 이용하여 Airmaster™ Q1과의 통신을 지원할 수 있습니다.

Airbus485™는 Airmaster™ 장치와 Metacentre™ 장치 간의 통신을 가속화하고 MODBUS RTU 같은 종래의 네트워크 프로토콜에 비하여 장치의 반응성을 향상시킬 목적으로 특별히 설계된 특수 용도의 전용 프로토콜입니다. 그리고 이 Airbus485™는 압축공기나 진공 시스템 등 보다 큰 장치의 네트워크에 매우 유리합니다.

MODBUS RTU는 Airmaster™ Q1이 지원하는 독점 프로토콜입니다. 사용 시, Airmaster™ Q1은 Airmaster™ Q1의 응용 소프트웨어에 신호를 보내기 보다는 Airmaster™ Q1의 RS485 통신 포트와 필드버스 레지스터(field bus registers)에 접근하는 MODBUS Master에 대한 MODBUS 종속장치로 작동합니다. 주: Airmaster™ Q1은 필드버스 레지스터에 제공되지 않으므로 별도로 제공받아야 합니다(제품 공급업체에 문의하시거나 www.controlcompressors.com를 방문해 주시기 바랍니다).

3.4 Airmaster™ ECO 카드 옵션

이더넷 카드 옵션(ECO)을 필요할 경우에 사용할 수 있습니다. Micro SD 카드는 ECO 카드 옵션 어셈블리의 일부분으로 제공됩니다. Airmaster™ Q1에 1개의 ECO 카드 옵션을 추가할 수 있습니다. 이 옵션 카드를 설치하면, ECO 옵션 카드가 TCP/IP 프로토콜을 사용하여 이더넷 상에서 Airmaster™ Q1과의 통신을 지원할 수 있습니다.

3.5 Airmaster™ XPM 카드 옵션

Airmaster™ XPM 카드 옵션을 사용할 수 있습니다. Airmaster™ XPM 카드는 추가의

아날로그 입력이나 디지털 입력 및 아날로그 또는 릴레이 출력을 제공합니다. XPM 카드 옵션은 호스트 장치의 전기설비용 외함 안에 설치된 DIN 레일이며 Airbus485™ 프로토콜을 이용하여 Airmaster™ Q1과 통신합니다.

3.6 Airmaster™ 네트워크 카드 옵션

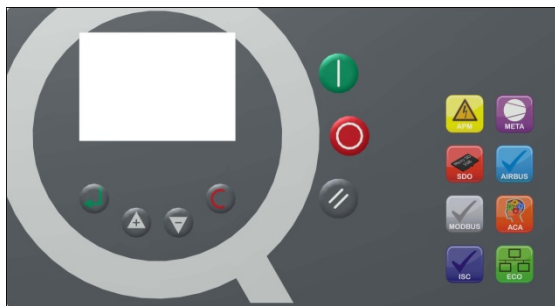
Airmaster™ 네트워크 카드를 사용할 수 있습니다. Airmaster™ 네트워크 카드는 Profibus나 DeviceNet 등과 같이 Airmaster™ Q1의 지원을 직접적으로 받지 않는 네트워크 프로토콜에 의한 네트워킹을 지원합니다(제품 공급업체에 문의하시거나 www.controlcompressors.com을 방문해 주시기 바랍니다).

3.7 Metacentre™ 시스템 네트워킹

Metacentre™는 CMC NV의 압축기 및 진공시스템 제품을 구성합니다. Metacentre™ 제품은 작업 위치에 완전히 결합된 압축공기 또는 진공시스템에 사용되며, 공기 또는 진공 발생을 최적화하는 제품으로서 전용의 사용하기 쉬운 비주얼 소프트웨어로 시스템의 중요한 부분을 관리합니다. 복수의 압축기 또는 진공 펌프를 설치할 경우, Metacentre 제품을 사용하게 되면 30% 이상 에너지 절감이 가능하며, 절감 효과는 보통 매년 수만 파운드, 달러, 혹은 유로에 달합니다(제품 공급업체에 문의하시거나 www.metacentre.eu을 방문해 주시기 바랍니다).

섹션 4: 사용자 인터페이스

4.1 키패드



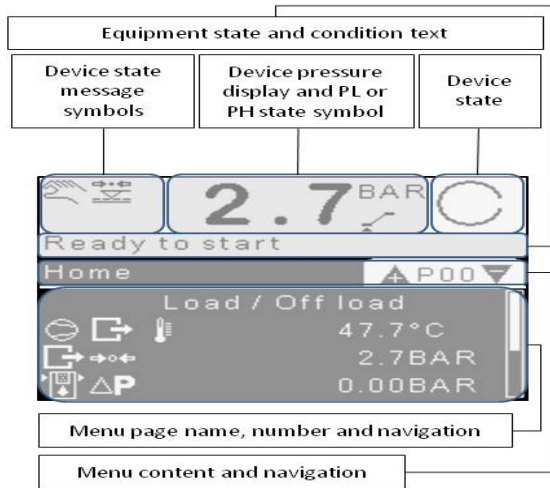
키: 이미지	키: 기능
	운전(Start)

	정지(Stop)
	리셋(Reset)
	엔터(Enter)
	위로(Up)
	아래로(Down)
	취소(Escape)

아이콘: 이미지	아이콘: 기능
	첨단 동력 모니터링
	Metacentre™ 호환
	SD 카드 옵션
	Airbus485™ 호환
	MODBUS 호환
	선행 제어 알고리즘
	내부 시스템 제어
	이더넷 카드 옵션

4.2 그래픽 표시 장치

그래픽 표시 장치는 직관적으로 배열됩니다...



비사용 기간 후, 그래픽 표시장치의 밝기는 키를 누르기 전까지 감소됩니다.

P00는 전원이 들어온 후 기본값 보기이며, 비사용 기간이 지나면 다시 표시됩니다.

메뉴를 탐색하려면 Up 및 Down 키를 사용하세요.

해당할 경우, 메뉴 항목에서 기본값 메뉴 표시와 추가적인 메뉴 정보가 교대로 강조됩니다.

예: P00.02



제어 모드
부하 / 무부하

4.3 사용자 계정 관리

Airmaster™ Q1은 '기본' 사용자 계정, 'ADMIN' 사용자 계정, 10개의 설정 가능한 사용자 계정과 함께 제공됩니다. 'ADMIN' 사용자만 추가적으로 사용자 계정을 설정할 수 있습니다.

'기본' 사용자 계정은 PIN 코드가 필요없습니다. 기본 사용자는 00-09까지의 메뉴만 볼 수 있습니다. 이 메뉴는 수정이 불가능한 메뉴입니다.

모든 다른 사용자 계정은 4자리수 PIN 코드로 보호됩니다. 4자리수 PIN 코드를 잘못 입력했다면, 사용자는 엔터를 누른 후에 메뉴 P09.01로 돌아갑니다(즉 기본 사용자)

'ADMIN' 사용자 PIN 코드는 인쇄물로

제공되지 않습니다. 'ADMIN' 사용자 PIN 코드를 모르거나 필요하다면, 제품 공급업체에 연락하시기 바랍니다. 필요할 경우 'ADMIN' 사용자 PIN 코드를 변경할 수 있습니다. 'ADMIN' 사용자 PIN 코드 리셋 번호는 인쇄물로 제공되지 않습니다. 'ADMIN' 사용자 PIN 코드 리셋 번호를 모르시거나 필요하시다면, 제품 공급업체에 연락하시기 바랍니다.

'ADMIN' 사용자명은 변경할 수 없으며 'ADMIN' 사용자로 남아있습니다.

'ADMIN' 사용자 액세스를 사용하여 추가적인 사용자 계정을 설정하고 필요할 경우 사용자 계정 참조를 구성하십시오.

항목	수정
P09.03~10.01	사용자명 수정
P09.02~10.02	사용자 PIN 코드
P09.02~10.03	언어
P09.02~10.04	시간 표시 형태
P09.02~10.05	날짜 표시 형태
P09.02~10.06	압력 단위
P09.02~10.07	온도 단위
P09.03~10.08 ~ 17	수정 안 됨
P09.03~10.18 ~ 32	액세스 사용 불가 읽기 허용 수정 허용

개인 참조 외에 'ADMIN' 사용자는 추가적인 사용자를 위해 메뉴 접근 권리를 설정할 수 있습니다.

메뉴 접근 설정 옵션에는 사용자에게 메뉴를 보이지 않게 만든 '사용 불가' 메뉴, 메뉴는 볼 수 있으나 사용자가 수정할 수 없는 '읽기 허용', 메뉴를 볼 수도 있고 사용자가 수정할 수도 있는 '수정 허용'이 있습니다.

주: 본 소프트웨어 설명서는 모든 소프트웨어 메뉴에 대해 설명하고 있습니다. 소프트웨어 메뉴가 보이지 않는다면, 문제해결(troubleshooting) 전에 항상 사용자 접근 설정에 체크하십시오!

'기본 사용자'로 돌아가시려면, P09.01 메뉴 '기본 사용자'를 탐색한 후 '엔터'를 눌러

기본 사용자가 다시 활성화되게 합니다.

기본 사용자 설정을 수정하려면 'ADMIN' 사용자 접근을 사용하십시오. '기본' 사용자 설정을 조정하려면 파라미터 메뉴 위치를 사용합니다.

주: '기본' 사용자 계정의 수정 방법은 'ADMIN' 또는 추가적인 사용자 계정 수정 방법과 다릅니다. 따라서 그 방법을 먼저 이해해야 합니다.

설정이나 메뉴 접근 제한을 평가할 때 사용자 계정이 활성화되었는지 모니터링합니다.

비사용 기간 후에, Airmaster™ Q1은 항상 '기본' 사용자와 'P00 홈페이지'로 돌아갑니다.

4.4 메뉴 탐색

메뉴 탭은 순차적으로 배열되어 연속적으로 순환됩니다.

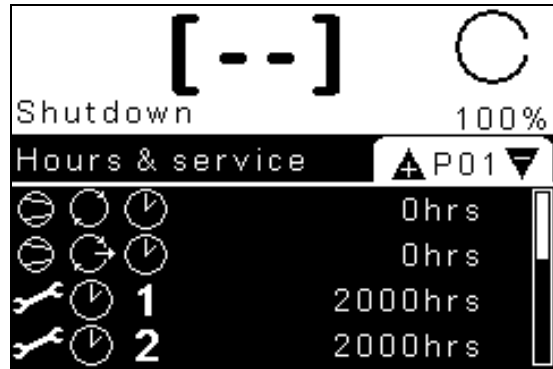
그래픽 인터페이스가 '화면 위'에서 탐색 위치를 확인할 수 있도록 전환되고, 탐색 위치는 수직 스크롤바에 표시됩니다.

그리고 메뉴 탭이 탐색 위치를 확인하기 위해 확대됩니다. 예:

항목	설명
P02	메뉴: 활용
P02.10	VSD 평균 RPM
P02.10.01	AVG RPM 1 - 25%

주: 메뉴의 목차 항목은 장치가 적절하게 설정되었을 때만 보입니다!

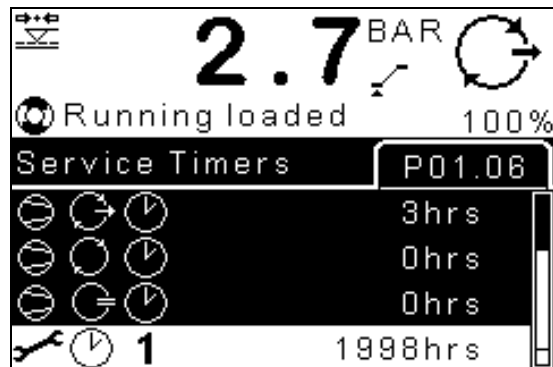
메뉴 항목은 순차적으로 누락 없이 인덱스 처리됩니다. 메뉴 항목이 나타나지 않는다면 대부분 설정 때문인 경우가 많습니다!



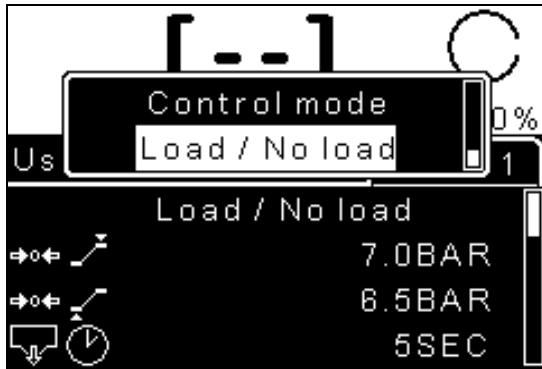
엔터 키(enter)와 클리어 키(exit)를 사용하여 메뉴 페이지와 메뉴 목차를 왔다갔다 하며 탐색할 수 있습니다.



메뉴 목차 영역을 입력하면 메뉴의 첫 번째 항목이 탐색됩니다. 목차 항목 메뉴를 탐색하려면 Up 및 Down 키를 사용하세요. 목차 항목 메뉴는 수직으로 배열되어 연속적으로 순환됩니다. 예를 들면, 아래 그림은 사용자가 P01의 메뉴 항목06을 탐색한 결과입니다.



접근하여 수정할 수 있는 메뉴 항목을 수정하려면 그 항목을 탐색한 후 엔터 키를 누릅니다.



그러면 수정을 위한 메뉴 팝업창이 나타납니다. 사용 가능한 옵션을 선택하려면 Up 및 Down 키를 사용하세요. 선택할 값을 빨리 찾으려면 Up 또는 Down 키를 계속 눌러 이동 속도를 빠르게 합니다. 엔터키를 눌러 선택한 설정값을 확인거나 클리어 키를 사용하여 항목을 변경하지 않고 그냥 나갈 수 있습니다. 나타난 팝업창에서 엔터 버튼을 계속 누르고 있으면 텍스트 표시와 설정값이 교대로 나타납니다.

4.5 메뉴 맵(메뉴 표시는 장치에 대한 설정에 따라 달라집니다)

컬러 키:	읽기 전용 메뉴	읽기와 수정이 가능한 메뉴 (키보트 또는 ECO 카드 옵션)	읽기와 수정이 가능한 메뉴 (ECO 카드 옵션만 사용하여 수정)
	검정색 = 장치의 상태에 상관없이 수정 가능, 빨간색 = 장치가 정지된 상태에서만 수정 가능		
•	엔터 키를 눌러 하위 항목에 접근합니다(예를 들면, P02.10.01)		

P00 - Home	P01 - 서비스 타이머	P02 - 활용	P03 - 에러 로그	P04 - 이벤트 로그	P05 - 서비스 공급업체
01 활성화된 알람 •	01 전체 시간	01 EQUIP 상태	01 오류 1 •	01 이벤트 1 •	01 회사명
02 제어 모드	02 부하 / 무부하 HRS	02 부하 / 무부하	02 회사명
03 P00.03 사용자 DEF	03 부하 시간	03 마지막 HR 시간 전 MTR STR	50 오류 50 •	200 이벤트 200 •	03 도로명
04 P00.04 사용자 DEF	04 무부하 시간	03 마지막 HR 시간 전 MTR STR			04 도로명
05 P00.05 사용자 DEF	05 정지 시간	05 부하 횟수			05 도시
06 COMP OUT TEMP	06 사용 시간 1	06 마지막 시간 % 부하			06 시 / 도
07 EQUIP OUT PRESS	07 사용 시간 2	07 마지막 24 시간 % 부하			07 우편번호
08 EQUIP INT PRESS	08 사용 시간 3	08 마지막 부하 시간			08 국가
09 차압	09 사용 시간 4	09 마지막 24시간 부하 시간간			09 전화
10 오일/공기 SEP DP	10 사용 시간 5	10 VSD 평균 RPM •			10 Fax
11 메인 MTR 전류	11 사용 시간 6				11 이메일
12 팬 MTR 전류	12 사용 시간 7				12 웹
13 시간	13 사용 시간 8				
14 날짜	14 주간 정비				
15 서머타임	15 연례 정비				
16 ISC 시퀀스	16 6개월 마다 하는 정비				
17 HRS 시간 동안 ISC 순환					
18 ISC XPM 압력					

P06 - 제어기 데이터	P07 - 장비 데이터	P08 - 메시지 코드	P09 - 액세스	P10 - 장비 설정1	P11 - 장비 설정 2
01 제어기 ID	01 제조사명	01 메시지 코드	01 DEFAULT USER •	01 제어 모드 •	01 스타 델타 TRANS •

02 일련번호	02 EQUIP 모델	...	02 ADMIN USER ▪	02 강제 무부하 ▪	02 MIN MTR 런타임 ▪
03 Software ID	03 MDL SER 번호	134 메시지 코드	03 USER 1 ▪	03 시작 압력 ▪	03 부하 억제 시간 ▪
04 Software 버전	04 MDL 정격 PRESS		04 USER 2 ▪	04 부하 압력 ▪	04 재부하 억제 시간 ▪
05 Software 시간	05 MDL 정격 출력		05 USER 3 ▪	05 무부하 압력 ▪	05 무부하 런타임 ▪
06 Software 날짜	06 MDL YR MANUF		06 USER 4 ▪	06 운전 기간 ▪	06 최소 정지 시간 ▪
07 Software CFG	07 COMP SER NUM		07 USER 5 ▪	07 무부하 기간 ▪	07 토출 시간 ▪
08 Software ©	08 COMP YR MANUF		08 USER 6 ▪	09 RS485 X04 CONFIG ▪	08 AUTO 재시동 억제 ▪
	09 MTR SER NUM		09 USER 7 ▪	10 RS485 X05 CONFIG ▪	09 CNDS 배수구 ▪
	10 MTR YR MANUF		10 USER 8 ▪	11 RS485 X06 CONFIG ▪	10 CNDS 배수 INT ▪
	11 CLR SER NUM		11 USER 9 ▪	12 시동 전원 ▪	11 CNDS 무부하 ▪
	12 CLR YR MANUF		12 USER 10 ▪	13 부하 전원 ▪	12 MTR STR HR INH ▪
	13 PV 점검 날짜			14 언어 ▪	13 DP 억제 시간 ▪
				15 시간 ▪	14 사용 시간 1 ▪
				16 시간 표시 형태 ▪	15 사용 시간 2 ▪
				17 서머타임 ▪	16 사용 시간 3 ▪
				18 시간 ▪	17 사용 시간 4 ▪
				19 날짜 표시 형태 ▪	18 사용 시간 5 ▪
				20 LCD 조도 ▪	19 사용 시간 6 ▪
				21 압력 단위 ▪	20 사용 시간 7 ▪
				22 온도 단위 ▪	21 사용 시간 8 ▪
					22 주간 정비 ▪
					23 연례 정비 ▪
					24 6개월 마다 하는 정비 ▪

P12 - 장비 설정 3	P13 - VSD 세팅	P14 - 모터 보호	P15 - 억제	P16 - 경고 알람	P17 - 즉시 정지 알람
01 파라미터 리셋 ▪	01 VSD 제어 모드 ▪	01 메인 MTR 보호 ▪	01 조작자 ▪	01 사용 시간 1 ▪	01 COMP OUT TEMP ▪
02 CONFIG로 저장 ▪	02 VSD 목표 PRESS ▪	02 팬 MTR 보호 ▪	02 문 열림 ▪	02 사용 시간 2 ▪	02 TEMP 증가 CONFIG ▪
03 사용자 정의 SENS ▪	03 VSD MAX 속도 ▪	03 메인 MTR NOM CUR ▪	03 저온 ▪	03 사용 시간 3 ▪	03 EQUIP OUT PRESS ▪
04 EO PRESS 범위 ▪	04 VSD MIN 속도 ▪	04 메인 MTR SDTTF ▪	04 높은 INT PRESS ▪	04 사용 시간 4 ▪	04 EQUIP INT PRESS ▪
05 EI PRESS 범위 ▪	05 VSD OPT 속도 ▪	05 메인 MTR ROT LOC ▪		05 사용 시간 5 ▪	05 PRESS 증가 CONFIG ▪
06 오류 로그 리셋 ▪	06 VSD 무부하 SPD ▪	06 메인 MTR PH IMB ▪		06 사용 시간 6 ▪	06 DIFF 압력 ▪
07 이벤트 로그 리셋 ▪	07 VSD 속도 RPM	07 팬 MTR NOM CURR ▪		07 사용 시간 7 ▪	07 메인 모터 잠금 ▪

08 전체 HRS STR ▪	08 VSD 출력 CURR	08 팬 MTR OVLD INH ▪		08 사용 시간 8 ▪	08 메인 모터 OVLD ▪
09 부하 시간 설정 ▪	09 VSD P 계수 ▪			09 주간 정비 ▪	19 모터 위상 IMB▪
10 무부하 HRS 설정 ▪	10 VSD I 계수 ▪			10 연례 정비 ▪	10 팬 MTR 과부하
11 정지 HRS 설정 ▪	11 VSD D 계수 ▪			11 6개월 마다 하는 정비 ▪	11 위상 검파 ▪
12 TEMP 센서 유형 ▪	12 VSD 속도 %			12 COMP OUT TEMP ▪	12 문 열림 ▪
13 AI5 센서 유형 ▪	13 VSD MAX RMP 속도 ▪			13 EQUIP OUT PRESS ▪	13 팬 모터 알람 ▪
14 티 센서 활성화 ▪	14 속도 제한선 ▪			14 EQUIP INT PRESS ▪	14 냉각수 알람 ▪
15 ISC 사용 가능 ▪	25 Skip Hz 1 low			15 차압 ▪	15 오일 수준 알람 ▪
16 ISC P SENS 범위	26 Skip Hz 1 high			16 오일 에어 SEP DP HI ▪	16 벨트 드라이브 알람 ▪
17 높은 팬 TEMP	27 Skip Hz 2 low			17 위상 검파 ▪	17 RD 알람 ▪
18 낮은 팬 TEMP	28 Skip Hz 2 high			18 HI MTR STR HR ▪	18 유수량 ▪
19 팬 작동 기간	29 Skip Hz 3 low			19 문 열림 ▪	19 인버터 고장 ▪
20 부팅 화면 BMP	30 Skip Hz 3 high			20 CAB 필터 DP ▪	20 메인 MTR temp HI ▪
21 P00.03 CONFIG ▪				21 에어필터 DP ▪	21 EQUIP out TEMP HI ▪
22 P00.04 CONFIG ▪				22 오일필터 DP ▪	22 냉각 시스템 ▪
23 P00.05 CONFIG ▪				23 SEP 필터 DP HI ▪	23 메인 모터 ▪
				24 팬 모터 알람 ▪	24 CONF IMM 정지 1 ▪
				25 CNDS 배수 알람 ▪	25 CONF IMM 정지 2 ▪
				26 냉각수 알람 ▪	26 CONF IMM 정지 3 ▪
				27 오일 수준 알람 ▪	
				28 RD 알람 ▪	
				29 라인 FTR DP ALM ▪	
				30 FTR 배수 알람 ▪	
				31 오일/물 SEP ALM ▪	
				32 주위 TEMP HI ▪	
				33 CONF 알람 1 ▪	
				34 CONF 알람 2 ▪	
				35 CONF 알람 3 ▪	

P18 - I/O CONFIG	P19 - 센서 CONFIG	P20 - 진단	P21 - 운전 스케줄	P80 - ISC 메인 메뉴	P81 - ISC 세팅
------------------	-----------------	----------	--------------	-----------------	--------------

01 AO 기능 ▪	01 EQUIP OUT PRESS ▪	01 디지털 입력 1 ▪	01 운전 스케줄 ▪	01 ISC 활성화 ▪	01 ISC # 개의 콤프레사 ▪
02 DI2 기능 ▪	02 EQUIP INT PRESS ▪	02 디지털 입력 2 ▪	02 근무일 수정 ▪	02 무부하 압력 ▪	02 ISC 시동 지연 ▪
03 DI2 OK: NO/NC ▪	03 COMP OUT TEMP ▪	03 디지털 입력 3 ▪	03 스케줄 항목 ▪	03 부하 압력 ▪	03 ISC 감쇠 ▪
04 DI3 기능 ▪	04 메인 MTR 전류 ▪	04 디지털 입력 4 ▪	...	04 ISC 순환 INT ▪	04 ISC 허용 ▪
05 DI3 OK: NO/NC	05 팬 MTR 전류 ▪	05 디지털 입력 5 ▪	03 스케줄 항목 ▪		05 ISC DI1 FCN ▪
06 DI4 기능 ▪		06 디지털 입력 6 ▪			06 ISC DI2 FCN ▪
07 DI4 OK: NO/NC ▪		07 디지털 입력 7 ▪			07 ISC DI3 FCN ▪
08 DI5 기능 ▪		08 디지털 입력 8 ▪			08 ISC XPM 압력 ▪
09 DI5 OK: NO/NC ▪		09 아날로그 입력 1 ▪			09 ISC PRESS SENS ▪
10 DI6 기능 ▪		10 아날로그 입력 2 ▪			
11 DI6 OK: NO/NC ▪		11 AI 3 - Ohms ▪			
12 DI7 기능 ▪		12 AI 3 - Amps ▪			
13 DI7 OK: NO/NC ▪		13 AI 3 - Volts ▪			
14 DI8 기능 ▪		14 아날로그 입력 4 ▪			
15 DI8 OK: NO/NC ▪		15 AI 5 - Ohms ▪			
16 릴레이 5 기능 ▪		16 AI 5 - Amps ▪			
17 릴레이 6 기능 ▪		17 AI 5 - Volts ▪			
18 릴레이 7 기능 ▪		18 릴레이 출력 1 ▪			
19 릴레이 8 기능 ▪		19 릴레이 출력 2 ▪			
		20 릴레이 출력 3 ▪			
		21 릴레이 출력 4 ▪			
		22 릴레이 출력 5 ▪			
		23 릴레이 출력 6 ▪			
		24 릴레이 출력 7 ▪			
		25 릴레이 출력 8 ▪			
		26 아날로그 출력 1 ▪			
		27 ANAL 입력 CT1A ▪			
		28 ANAL 입력 CT1B ▪			
		29 ANAL 입력 CT1C ▪			
		30 ANAL 입력 CT2A ▪			
		31 L1 주파수 ▪			
		32 L2 주파수 ▪			

		33 L3 주파수 ▪			
		34 L1 위상각 ▪			
		35 L2 위상각 ▪			
		36 L3 위상각 ▪			
		37 키 스위치 테스트 ▪			
		38 LED 테스트 ▪			

P82 - ISC 우선순위
01 COMP1 우선 ▪
02 COMP2 우선 ▪
03 COMP3 우선 ▪
04 COMP4 우선 ▪
05 COMP5 우선 ▪
06 COMP6 우선 ▪
07 COMP7 우선 ▪
08 COMP8 우선 ▪

4.6 메뉴 세부설명

메뉴명	메뉴 코드	메뉴 텍스트	추가적인 정보
총	장치를 사용하지 않으면 홈페이지에 기본값이 표시됩니다. 홈페이지는 루틴 상태 및 루틴 상태 정보를 제공합니다.		
	P00.01 ▪	활성화된 알람	알람이 활성화되면 활성화된 알람이 표시됩니다. 활성화된 알람이 두 개 이상 존재할 경우 활성화된 알람은 발생 순서대로 표시됩니다. 가장 빨리 활성화된 경보가 먼저 표시됩니다. 활성화된 알람 표시는 경보가 발생한 원인을 해결한 후에야 사라집니다. 모든 활성화된 알람을 보려면 '엔터'를 누르십시오. 모든 활성화된 알람을 보려면 UP'키와 'DOWN' 키를 사용합니다. P00.01로 돌아가려면 '엔터'나 '취소'를 누릅니다.
	P00.02	제어 모드	제어 모드 선택
	P00.03	P00.03 사용자 DEF	사용자 정의 페이지 P00.02에 메뉴 항목이 표시됩니다.
	P00.04	P00.04 사용자 DEF	사용자 정의 페이지 P00.03에 메뉴 항목이 표시됩니다.
	P00.05	P00.05 사용자 DEF	사용자 정의 페이지 P00.04에 메뉴 항목이 표시됩니다.
	P00.06	COMP OUT TEMP	압축기(에어엔트 또는 엔진) 토출구 온도
	P00.07	EQUIP OUT PRESS	장비나 장치의 토출구 압력 값

측	P00.08	EQUIP INT PRESS	장비나 장치의 내부 압력 값
	P00.09	차압	차압 값(장비 내부 압력에서 장비 외부 압력을 뺀 값) 주: 정상 작동 중에 장비 내부 압력은 항상 장비 외부 압력보다 큼니다. 따라서 음수인 차압 값은 표시되지 않습니다.
	P00.11	메인 MTR 전류	메인 모터 전류 값
	P00.12	팬 MTR 전류	팬 모터 전류 값
	P00.13	시간	현재 시간(설정됨)
	P00.14	날짜	현재 날짜(설정됨)
	P00.15	서머타임	서머타임 활성화 표시
	P00.16	ISC 시퀀스	ISC 시퀀스 제어의 ON 또는 OFF 상태 표시 ON일 때 활성화된 시퀀스 할당을 알려줍니다.
	P00.17	HRS 시간 동안 ISC 순환	다음 ISC 순환 이벤트가 발생하면 시간 값이 줄어듭니다.
P00.18	ISC XPM 압력	ISC XPM 압력센서 값	
서비스 타이머	서비스 타이머는 장치의 시운전 날짜(즉 장치를 처음 운전하기 시작한 때)부터 시작하여 장치의 정비 상태와 예방 정비 프로그램을 관리할 수 있도록 하기 위한 장치입니다.		
	P01.01	전체 시간	시간 카운터: 장치의 시운전 날짜 이후 경과한 총 시간을 표시합니다.
	P01.02	부하/무부하 시간	시간 카운터: 장치가 부하 상태 또는 무부하 상태로 작동한 운전 시간을 부하/무부하 시간으로 표시합니다.
	P01.03	부하 시간	시간 카운터: 장치가 부하 상태로 작동한 운전 시간을 부하 시간으로 표시합니다.
	P01.04	무부하 시간	시간 카운터: 장치가 무부하 상태로 작동한 운전 시간을 무부하 시간으로 표시합니다.
	P01.05	정지 시간	시간 카운터: 장치가 정지된 상태로 있었던 운전 시간을 대기 시간으로 표시합니다.
	P01.06	사용 시간 1	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다(예, 루틴 서비스).
	P01.07	사용 시간 2	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다(예, 캐비닛 서비스).
	P01.08	사용 시간 3	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다(예, 에어필터).
	P01.09	사용 시간 4	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다(예, 오일필터).
	P01.10	사용 시간 5	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다(예, 오일 정비).
	P01.11	사용 시간 6	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다.
	P01.12	사용 시간 7	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다.
	P01.13	사용 시간 8	시간 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시되며 작업 할당 시간을 표시합니다.

서비스 타이머	P01.14	주간 정비	타임 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시됩니다.
	P01.15	연례 정비	타임 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시됩니다.
	P01.16	6개월 마다 하는 정비	타임 카운터: 표시되도록 설정했을 때 볼 수 있도록 표시됩니다.
활용	<p>활용은 장치의 일상적인 작동에 대한 정보를 얻는데 사용할 수 있습니다. 장비 활용 메뉴는 장치의 효율적인 운전 또는 신뢰도를 진단하는 유용한 정보를 제공합니다.</p>		
	P02.01	EQUIP 상태	장비 상태: 본 매뉴얼을 참조하세요.
	P02.02	부하/무부하 시간	시간 카운터: 장치가 부하 또는 무부하 상태로 작동한 운전 시간을 부하/무부하 시간으로 표시합니다.
	P02.03	마지막 HR 시간 전 MTR STR	횟수 카운터: 지난 1시간 동안의 메인 모터 시동 횟수를 표시합니다.
	P02.04	마지막 24시간 전 MTR STR	횟수 카운터: 지난 24시간 동안의 메인 모터 시동 횟수를 표시합니다.
	P02.05	부하 횟수	횟수 카운터: 무부하 상태에서 부하 상태로 장치가 전환된 횟수를 표시합니다.
	P02.06	마지막 시간 % 부하	지난 1시간 동안 부하 상태였던 총 시간을 퍼센트로 표시합니다.
	P02.07	마지막 24 시간 % 부하	지난 24시간 동안 부하 상태였던 총 시간을 퍼센트로 표시합니다.
	P02.08	마지막 부하 시간	지난 1시간 동안 부하 상태였던 총 시간을 분(min)으로 표시합니다.
	P02.09	마지막 24 시간 부하 시간	지난 24시간 동안 부하 상태였던 총 시간을 시간(hr)과 분(min)으로(00:00) 표시합니다.
	P02.10	VSD 평균 RPM	가변속 드라이브의 평균 분당 회전수를 1 - 100%까지 퍼센트로 표시합니다.
	P02.10.01	VSD 평균 RPM ###%	가변속 드라이브의 평균 분당 회전수를 1 - 25%까지 퍼센트로 표시합니다.
	P02.10.02	VSD 평균 RPM ###%	가변속 드라이브의 평균 분당 회전수를 26 - 50%까지 퍼센트로 표시합니다.
	P02.10.03	VSD 평균 RPM ###%	가변속 드라이브의 평균 분당 회전수를 51 - 75%까지 퍼센트로 표시합니다.
P02.10.04	VSD 평균 RPM ###%	가변속 드라이브의 평균 분당 회전수를 76 - 100%까지 퍼센트로 표시합니다.	
에러 로그	<p>오류 로그는 오류 상태에 대한 기록을 제공합니다. 오류 상태는 경고 상태, 즉각적인 정지(또는 작동 중단) 상태, 시동 억제 상태, 운전 억제 상태라는 4종류로 분류됩니다. 각 오류 상태는 오류 코드와 상태 문구로 이루어집니다. 본 간행물에 오류 코드의 목록과 상태 문구가 포함되어 있습니다. 오류 상태가 발생하면, 즉시 Airmaster™ Q1의 내부 메모리에 기록되어 저장됩니다. 그리고 오류 상태 기록 외에도 추가적인 핵심 정보가 동시에 기록되어 저장됩니다. 오류 로그는 P03.01의 메뉴 위치에 가장 마지막에 발생한 오류 상태부터 발생 순서대로 이전의 50개 오류까지 저장합니다. 오류 상태에 관한 추가 데이터를 보시려면 오류 로그의 오류 상태를 탐색하시고 '엔터'를 누릅니다. 그리고 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 선택한 오류 상태에 관한 데이터를 열람합니다.</p> <p>주: 일부 데이터는 장치의 설정에 따라 달라질 수 있습니다!</p>		
	P03.01 ~ 50	오류 로그 1-50	오류 상태 코드와 상태 표시 텍스트
	P03.##.01	인덱스	## = 01에서 50까지, 오류 인덱스

에러 로그	P03.##.02	오류 코드/설명	## = 01에서 50까지, 오류 메시지 코드와 간략한 오류에 대한 설명 코드
	P03.##.03	시간	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 시간 표시
	P03.##.04	날짜	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 날짜 표시
	P03.##.05	EQUIP 상태	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 때의 장비 상태 표시
	P03.##.06	EQUIP OUT PRESS	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 때의 장비 토출구 압력 표시
	P03.##.07	EQUIP INT PRESS	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 때의 장비 내부 압력 표시
	P03.##.08	COMP OUT TEMP	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 때의 컴프레사 토출구 온도 표시
	P03.##.09	메인 MTR 전류	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 때의 메인 모터 전류 표시
	P03.##.10	팬 MTR 전류	## = 01에서 50까지, 오류가 발생한 때의 팬 전류 표시
	이벤트 로그	<p>이벤트 로그는 이벤트 상태에 대한 기록을 제공합니다. 이벤트(동작) 상태에는 운전(START) 버튼이 눌러짐, 정지(STOP) 버튼이 눌러짐, 기본값 및 사용자 접근에 파라미터 조정이나 리셋이 포함됩니다. 이벤트 상태가 발생하면, 이벤트가 즉시 장치의 내부 메모리에 기록되어 저장됩니다. 그리고 이벤트 상태 기록 외에도 추가적인 데이터가 이벤트와 함께 기록되어 저장됩니다. 이벤트 로그는 P04.01의 메뉴 위치에 가장 마지막에 발생한 이벤트부터 발생 순서대로 이전의 200개 오류까지 저장합니다. 이벤트 상태에 관한 추가 데이터를 보시려면 이벤트 로그에서 이벤트를 탐색하시고 '엔터'를 누릅니다. 그리고 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 이벤트에 관한 데이터를 열람합니다.</p>	
P04.01 ~ 200		이벤트 로그 1 - 200	이벤트
P04.###.01		인덱스	### = 001 - 200, 이벤트 인덱스
P04.###.02		이벤터 설명	### = 001 - 200, 이벤트 설명 코드
P04.###.03		시간	### = 001 - 200, 이벤트가 발생한 시간 표시
P04.###.04		날짜	### = 001 - 200, 이벤트가 발생한 날짜 표시
서비스 공급자 Airmaster Q1 제어기 및, 장비 데이터	<p>서비스 공급자 Airmaster™ Q1 제어기, 장비 데이터 장치와 장치 서비스 공급업체에 관한 구체적인 데이터를 보유한 메뉴입니다. 이 메뉴들은 Airmaster™ Q1의 키패드에서 환경을 설정할 수 없습니다. 메뉴는 브라우저를 통해(예를 들면 Internet Explorer)를 통해 설정할 수 있고, 설치된 Airmaster™ Q1 ECO 옵션 카드를 통해 메뉴 파라미터에 접근할 수 있습니다.</p>		
	P05.01	회사명	서비스 공급업체, 회사명
	P05.02	회사명	서비스 공급업체, 회사명
	P05.03	도로명	서비스 공급업체, 도로명
	P05.04	도로명	서비스 공급업체, 도로명
	P05.05	도시	서비스 공급업체, 도시
	P05.06	시/도	서비스 공급업체, 주 또는 도
	P05.07	우편번호	서비스 공급업체, 우편번호
	P05.08	국가	서비스 공급업체, 국가
	P05.09	전화	서비스 공급업체, 전화
	P05.10	Fax	서비스 공급업체, 팩스

서비스 공급자 Airmaster Q1 제어기 및, 장비 데이터	P05.11	Email	서비스 공급업체, 이메일
	P05.12	웹	서비스 공급업체, 웹
	P06.01	제어기 ID	Airmaster™ Q1 부품번호
	P06.02	일련번호	Airmaster™ Q1의 일련번호
	P06.03	Software ID	Airmaster™ Q1 소프트웨어 ID
	P06.04	Software 버전	Airmaster™ Q1 소프트웨어 버전
	P06.05	Software 시간	시간, 설치된 소프트웨어 버전
	P06.06	Software 날짜	날짜, 설치된 소프트웨어 버전
	P06.07	Software CFG	소프트웨어 설정 ID
	P06.08	Software ©	소프트웨어 저작권
	P07.01	MANUF 명	원 장비사의 회사명
	P07.02	EQUIP 모델	방비 모델(컴프레샤)패티지일 가능성이 있음
	P07.03	MDL SER 번호	모델 일련번호
	P07.04	MDL 정격 PRESS	모델의 정격압력
	P07.05	MDL 정격 출력	모델의 정격압력
	P07.06	MDL YR MANUF	제조 년식
	P07.07	COMP SER NUM	컴프레샤(에어엔드 또는 압축기 엔진) 일련번호
	P07.08	COMP YR MANUF	컴프레샤(에어엔드 또는 압축기 엔진) 제조년도
	P07.09	MTR SER NUM	메인 모터 일련번호
P07.10	MTR YR MANUF	메인 모터 제조년도	
P07.11	CLR SER NUM	냉각기 일련번호	
P07.12	CLR YR MANUF	냉각기 제조년도	
P07.13	PV 점검 날짜	압력용기 검사일	
메시지 코드	<p>메시지 코드는 메시지 코드 형태로 장비의 알람 상태를 알리는데 사용됩니다. 메시지 코드는 언어의 사용이 제한될 수 있는 곳에서 정보가 보다 순조롭게 전달되도록 하기 위해 사용됩니다. 메시지 코드는 메시지 텍스트와 텍스트 좌측과 우측의 상태 기호도 함께 표시됩니다. 메시지 코드 우측의 플래시 기호는 하드 코드화된(hard coded)된 소프트웨어의 지연 오프셋(즉 오프셋 타이머에 의한 경보의 지연)이 존재한다는 것을 표시합니다.</p> <p>알람 상태 표시 이니셜: A = 경고, E = 즉시 정지, R = '가동' 억제, S = '시동' 억제</p>		
	P08.01	A:0030	문 열림 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.02	A:0031	CAB 필터 DP 캐비닛 필터 차압, 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.03	A:0040	오일 수준 알람 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.04	A:0050	RD 알람 냉매 건조기 알람, 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.05	A:0070	팬 모터 알람 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.06	A:0083	모터 위상 IMB 메인 모터 위상 불균형. 설명서 참조

메시지 코드	P08.07	A:0085	모터 시동 HR INH. 허용 모터 시동 횟수 초과 설명서 참조
	P08.08	A:0119	높은 EO PRESS 장비 토출구 압력이 높음.
	P08.09	A:0129	COMP out TEMP HI. 압축기 토출구 온도가 높음
	P08.10	A:0139	높은 TI PRESS 장비 내부 압력이 높음.
	P08.11	A:0200	냉각수 알람 냉각수 알람 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.12	A:0201	CNDS 배수 알람 응축수 배수 알람 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.13	A:0809	높은 DIFF PRESS 차압이 큼 허용 범위를 벗어난 TI - EO 압력 설명서 참조
	P08.14	A:0901	CONF 알람 1. 설정 가능한 알람 1. 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.15	A:0902	CONF 알람 2. 설정 가능한 알람 2. 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.16	A:0903	CONF 알람 3. 설정 가능한 알람 3. 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.17	A:1888	운전 점검 알람 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.18	A:1903	주위 TEMP HI 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.19	A:2030	에어필터 DP 에어필터 차압 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.20	A:2032	라인 FTR DP 알람 라인필터 차압 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.21	A:2035	SEP 필터 DP HI 불리기 필터 차압 높음
	P08.22	A:2036	SEP 필터 DP HI 불리기 필터 차압 높음
	P08.23	A:2040	오일필터 DP 오일필터 차압. 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.24	A:2201	라인 FTR DRN ALM. 라인필터 배수 알람 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.25	A:2240	오일/물 SEP ALM 유수분리기 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.26	A:2602	No COMM 팬 DRV. (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.27	A:2604	COM INI 팬 DRV (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.28	A:2606	COM ERR 팬 DRV (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.29	A:2608	COM XPC 팬 DRV (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.30	A:2610	팬 드라이브 Faul EO PRESS 높음 (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.31	A:2610	팬 DRV LNK FLT (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.32	A:2816	전기 고장 24v @ X130이 허용 수준 미만
	P08.33	A:2831	Airbus™ RS485 HW (X04에서 하드웨어가 탐지 못함)
	P08.34	A:2832	Airbus™ RS485 HW (X05에서 하드웨어가 탐지 못함)
	P08.35	A:2833	Airbus™ RS485 HW (X06에서 하드웨어가 탐지 못함)
	P08.36	A:2836	RTC 오류 실시간 클록 오류
	P08.37	A:2970	ISC XPM DI 알람. 내부 시스템 제어 'XPM' 디지털 입력 알람 설명서 참조
	P08.38	A:4804	정비 대상
	P08.39	A:4805	캐비닛 필터 정비 대상

메시지 코드	P08.40	A:4806	에어필터 정비 정비 대상
	P08.41	A:4807	오일필터 정비 정비 대상
	P08.42	A:4808	SEP 필터 정비 정비 대상
	P08.43	A:4809	그리스 정비 정비 대상
	P08.44	A:4810	밸브 정비 정비 대상
	P08.45	A:4811	벨트 드라이브 정비. 정비 대상
	P08.46	A:4812	ELEC SYS 정비 정비 대상
	P08.47	A:4813	MTR 베어링 정비 정비 대상
	P08.48	A:4814	COMP BRG 정비 정비 대상
	P08.49	A:4815	주간 정비 정비 대상
	P08.50	A:4816	연례 정비 정비 대상
	P08.51	A:4817	6개월 마다 하는 정비 정비 대상
	P08.52	A:4818	건조기 정비 정비 대상
	P08.53	A:4819	오일 정비 정비 대상
	P08.54	A:4820	냉각기 정비 정비 대상
	P08.55	A:4821	오일/연무 SEP 정비 정비 대상
	P08.56	A:4822	정기 정비 정비 대상
	P08.57	A:5000	기본값 설정 맞지 않는 소프트웨어와 파라미터 값 기본값 설정으로 리셋
	P08.58	A:5100	기본값 설정 유효하지 않은 설정 기본값 설정으로 리셋
	P08.59	A:5200	기본값 설정 파라미터 일관성 오류 기본값 설정으로 리셋
	P08.60	E:0010	비상 정지 디지털 입력 양호하지 않음, 비상 정지 버튼이 눌러짐!
	P08.61	E:0030	문 열림 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.62	E:0040	오일 수준 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.63	E:0050	RD 알람 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.64	E:0060	벨트 드라이브 정비. 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.65	E:0070	팬 MTR IMM 정지 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.66	E:0080	메인 MTR 단락 설명서 참조
	P08.67	E:0081	메인 모터 잠금 설명서 참조
	P08.68	E:0082	메인 MTR OVLD 메인 모터 과부하. 설명서 참조
	P08.69	E:0083	모터 위상 IMB 메인 모터 위상 불균형. 설명서 참조
	P08.70	E:0084	메인 MTR CT SENS 메인 모터 전류센서. 설명서 참조
	P08.71	E:0085	메인 모터 CT 센서. 팬 모터 전류센서. 설명서 참조
P08.72	E:0086	팬 모터 과부하. 설명서 참조	

메시지 코드	P08.73	E:0090	상순(Phase sequence) 설명서 참조
	P08.74	E:0091	L1 상 고장 설명서 참조
	P08.75	E:0092	L2 상 고장 설명서 참조
	P08.76	E:0093	L3 상 고장 설명서 참조
	P08.77	E:0115	EO PRESS 센서 장비 토출구 압력센서. 배선 오류 또는 고장난 센서
	P08.78	E:0119	높은 EO PRESS 장비 토출구 압력이 높음
	P08.79	E:0125	CO TEMP 센서 압력기 토출구 온도센서 배선 오류 또는 고장난 센서
	P08.80	E:0129	COMP out TEMP HI. 압축기 토출구 온도가 높음
	P08.81	E:0131	INT PRESS 낮음. 내부 압력이 낮음. 설명서 참조: 압력 증가 속도 특성 참조
	P08.82	E:0135	INT PRESS 센서 내부 압력센서. 배선 오류 또는 고장난 센서
	P08.83	E:0139	INT PRESS 높음 내부 압력센서.
	P08.84	E:0179	COMP out TEMP HI. 장비 토출구 온도 높음.
	P08.85	E:0200	냉각수 IMM 정지 냉각수 즉시 정지 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.86	E:0229	TEMP 상승 속도 설명서 참조.
	P08.87	E:0603	COM INI 메인 DRV (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.88	E:0605	COM ERR 메인 DRV (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.89	E:0607	COM XPC 메인 DRV (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.90	E:0909	메인 드라이브 고장(3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.91	E:0911	메인 DRV LNK FLT (3 rd 파티 드라이브가 있는 MODBUS comm's)
	P08.92	E:0809	높은 DIFF PRESS 허용 범위를 벗어난 TI - EO 압력 설명서 참조
	P08.93	E:0814	토출 오류 토출 시간이 경과한 후 과도한 압력. 설명서 참조
	P08.94	E:0821	단락(Short circuit) 토출 오류 설명서 참조
	P08.95	E:0846	사용되지 않음
	P08.96	E:0856	사용되지 않음
	P08.97	E:0901	사용자 트립 1. 사용자 설정이 가능한 즉시 정지 1
	P08.98	E:0902	사용자 트립 2. 사용자 설정이 가능한 즉시 정지 2
	P08.99	E:0903	사용자 트립 3. 사용자 설정이 가능한 즉시 정지 3
	P08.100	E:0971	냉각 SYS FLT. 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.101	E:1887	메인 모터 고장. 디지털 입력 양호하지 않음
	P08.102	E:1888	운전 CHK IMM 정지 디지털 입력 양호하지 않음
P08.103	E:1901	유수량(Water flow) 디지털 입력 양호하지 않음	
P08.104	E:1902	인버터 고장. 디지털 입력 양호하지 않음	
P08.105	E:1903	메인 MTR TEMP HI 디지털 입력 양호하지 않음	

메시지 코드	P08.106	E:2032	라인 FTR DP 정지. 라인필터 차압 디지털 입력 양호하지 않음	
	P08.107	E:2915	ISC PRESS SENS	
	P08.108	E:2950	ISC 센서 범위	
	P08.109	E:2960	ISC XPM COMMS	
	P08.110	E:2980	ISC XPM DI	
	P08.111	E:3230	문 열림 디지털 입력 양호하지 않음	
	P08.112	E:4804	사용 시간. 설명서 참조	
	P08.113	E:4805	캐비닛 필터 디지털 입력 양호하지 않음	
	P08.114	E:4806	에어필터 정비 에어필터 정비 서비스 타이머 경과	
	P08.115	E:4807	오일필터 정비 오일필터 정비. 서비스 타이머 경과	
	P08.116	E:4808	분리기 정비. 분리기 정비. 서비스 타이머 경과	
	P08.117	E:4809	그리스 정비 정비 대상	
	P08.118	E:4810	밸브 정비 정비 대상	
	P08.119	E:4811	벨트 드라이브 정비. 정비 대상	
	P08.120	E:4812	ELEC SYS 정비 정비 대상	
	P08.121	E:4813	MTR 베어링 정비 정비 대상	
	P08.122	E:4814	COMP BRG 정비 정비 대상	
	P08.123	E:4815	주간 정비 정비 대상	
	P08.124	E:4816	연계 정비 정비 대상	
	P08.125	E:4817	6개월 마다 하는 정비 정비 대상	
	P08.126	E:4818	건조기 정비 정비 대상	
	P08.127	E:4819	오일 정비. 정비 대상	
	P08.128	E:4820	냉각기 정비. 정비 대상	
	P08.129	E:4821	오일/연무 SEP 정비 정비 대상	
	P08.130	E:4822	정기 정비 정비 대상	
	P08.131	R:3123	COMP out TEMP LO. 압축기 토출구 온도가 낮음	
	P08.132	R:3137	INT PRESS 높음 내부 압력이 높음	
	P08.133	S:3500	시동 억제(조작자 억제)	
	P08.134	S:3501	시동 억제(외함 문)	
	P08.135	S:3601	MTR VSD COMM ?	
	<p>액세스 메뉴는 액세스를 관리하고 모든 Airmaster™ Q1 사용자에게 액세스 권한을 부여하는데 사용됩니다. 먼저 리자(ADMIN 사용자)를 선택하는 것으로 시작합니다. ADMIN 사용자는 '4.3 사용자 액세스 제어'를 읽고 숙지해야 하며 '기본 사용자','ADMIN 사용자' 및 다른 사용자 프로필 옵션에 대해서도</p>			

액세스, 접근	숙지해야 합니다. ADMIN 사용자는 또한 Airmaster™ Q1 PIN 코드에 의해 보호되는 메뉴에 접근하기 전에 ADMIN 사용자 기본 PIN 코드를 가지고 있어야 합니다.		
	P09	활성화: #####	조작자가 P09를 탐색할 때 P09.01 위쪽에 '활성화:사용자'가 표시됩니다.
	P09.01 ▪	기본 사용자	사용자 접근을 '기본 사용자'로 되돌리기 위해 사용합니다. '엔터'를 누릅니다. 사용자 계정은 '기본' 사용자로 돌아가고 조작자는 P09.01 메뉴로 돌아갑니다.
	P09.02 ▪	ADMIN 사용자	ADMIN 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. '엔터'를 눌러 'ADMIN' 사용자 PIN 코드 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P09.02.01	ADMIN 사용자	수정 안 됨
	P09.02.02 ▪	사용자 PIN 코드	'ADMIN' 사용자 PIN 코드는 네 자리 숫자로 된 번호입니다. '엔터'를 눌러 'ADMIN' 사용자 PIN 코드 서브 메뉴에 액세스합니다. 현재의 ADMIN 사용자 PIN 코드가 표시되면 첫 번째 자리의 숫자를 선택합니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 숫자를 결정하고 'ENTER'를 누릅니다. 설정된 값이 저장되면 두 번째 자리의 숫자를 선택합니다. 첫 번째 자리 숫자를 설정한 방법으로 2, 3, 4 자리 숫자의 설정을 완료합니다. '취소'를 사용하면 설정 중 언제든지 원래의 번호로 되돌릴 수 있습니다. 네 번째 자리의 숫자까지 다 설정한 후 '엔터'를 누르면, 설정된 값이 영구히 메모리에 커밋되며 조작자는 P09.02.02 메뉴로 돌아갑니다.
	P09.02.03 ▪	언어	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 언어를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.02.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.02.04 ▪	시간 표시 형태	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 24:00 (24 시간) 또는 12:00 a/p (12 시간 AM / PM)을 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.02.04 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.02.05 ▪	날짜 표시 형태	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 DD/MM/YYYY, 'MM/DD/YYYY', 'YYYY/MM/DD' 중에서 선택하여 날짜 표시 형태를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.02.05 메뉴로 돌아갔습니다. 주: DD = 일. 예: 21은 그 달의 21일입니다. MM = 월 예: 12는 그 해의 12월입니다. YYYY = 년도. 예: 2011
	P09.02.06 ▪	압력 단위	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 'BAR', 'PSI', 'kPA', 'MPA' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.02.06 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.02.07 ▪	온도 단위	'엔터'를 누릅니다. 'UP' 및 'DOWN' 키를 °C나 °F 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.02.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03 ▪	사용자 1	User 1 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. '엔터'를 눌러 사용자 1 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P09.03.01 ▪	사용자명 수정	사용자명은 숫자와 알파벳이 결합된 8자리 번호입니다. '엔터'를 눌러 사용자명 수정 서브 메뉴에

액세스, 접근			액세스합니다. 현재의 사용자명이 표시되면 첫 번째 자리의 숫자를 선택합니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 숫자를 결정하고 '엔터'를 누릅니다. 설정된 값이 저장되면 두 번째 자리의 숫자를 선택합니다. 같은 방법으로 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8번째 자리의 설정을 완료합니다. '취소'를 사용하면 설정 중 언제든지 원래의 번호로 되돌릴 수 있습니다. 여덟 번째 자리까지 설정을 완료한 후 '엔터'를 누르면 설정된 값은 영구히 메모리에 커밋되며 조작자는 P09.03.01 메뉴로 돌아가게 됩니다.
	P09.03.02 ▪	사용자 PIN 코드	사용자 사용자 PIN 코드는 네 자리 숫자로 된 번호입니다. '엔터'를 눌러 사용자 PIN 코드 서브 메뉴에 액세스합니다. 현재의 사용자 PIN 코드가 표시되며 첫 번째 자릿수가 선택합니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 숫자를 결정하고 '엔터'를 누릅니다. 설정된 값이 저장되면 두 번째 자리의 숫자를 선택합니다. 첫 번째 자리 숫자를 설정한 방법으로 2, 3, 4번째 자리 숫자의 설정을 완료합니다. '취소'를 사용하면 설정 중 언제든지 원래의 번호로 되돌릴 수 있습니다. 네 번째 자리의 숫자까지 설정을 마친 후 '엔터'를 누르면, 설정된 값은 영구히 메모리에 커밋되며 조작자는 P09.03.02 메뉴로 돌아갑니다.
	P09.03.03 ▪	언어	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 언어를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.03 메뉴로 돌아갑니다.
	P09.03.04 ▪	시간 표시 형태	'엔터'를 누릅니다. UP과 'DOWN' 키를 사용하여 24:00 (24 시간) 또는 12:00 a/p (12 시간 AM / PM)을 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.04 메뉴로 돌아갑니다.
	P09.03.05 ▪	날짜 표시 형태	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 DD/MM/YYYY, 'MM/DD/YYYY', 'YYYY/MM/DD' 중에서 선택하여 날짜 표시 형태를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.05 메뉴로 돌아갑니다. 주: DD = 일. 예: 21은 그 달의 21일입니다. MM = 월 예: 12는 그 해의 12월입니다. YYYY = 년도. 예: 2011
	P09.03.06 ▪	압력 단위	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 'BAR', 'PSI', 'kPA', 'MPA' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.06 메뉴로 돌아갑니다.
	P09.03.07 ▪	온도 단위	'엔터'를 누릅니다. UP 및 'DOWN' 키를 °C나 °F 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.07 메뉴로 돌아갑니다.
	P09.03.08 ▪	P00 흡	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.09 ▪	P01 서비스 타이머	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.10 ▪	P02 활용	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.11 ▪	P03 에러 로그	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.12 ▪	P04 이벤트 로그	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.13 ▪	P05 서비스 공급업체	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함

액세스, 접근	P09.03.14 ▪	P06 제어기 데이터	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.15 ▪	P07 장비 데이터	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.16 ▪	P08 메시지 코드	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.17 ▪	P09 액세스	잠금 상태, 수정 불가하며 '읽기 허용'만 가능함
	P09.03.18 ▪	P10 장비 설정 1	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.18 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.19 ▪	P11 장비 설정 2	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.19 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.20 ▪	P12 장비 설정 3	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.20 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.21 ▪	P13 VSD 세팅	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.21 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.22 ▪	P14 모터 보호	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.22 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.23 ▪	P15 억제	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.23 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.24 ▪	P16 경고 알람	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.24 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.25 ▪	P17 즉시 정지 알람	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.25 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.26 ▪	P18 I/O CONFIG	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.26 메뉴로 돌아갔습니다.
P09.03.27 ▪	P19 센서 CONFIG	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.27 메뉴로 돌아갔습니다.	
P09.03.28 ▪	P20 진단	'엔터'를 누릅니다. 서버 메뉴 '권한'에서 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '사용 불가', '읽기 허용', '수정 허용' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.28 메뉴로 돌아갔습니다.	

액세스, 접근	P09.03.29 ▪	P21 운전 스케줄	‘엔터’를 누릅니다. 서버 메뉴 ‘권한’에서 ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ‘사용 불가’, ‘읽기 허용’, ‘수정 허용’ 중에서 선택하여 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.29 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.30 ▪	P80 ISC 메인 메뉴	‘엔터’를 누릅니다. 서버 메뉴 ‘권한’에서 ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ‘사용 불가’, ‘읽기 허용’, ‘수정 허용’ 중에서 선택하여 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.30 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.31 ▪	P81 ISC 세팅	‘엔터’를 누릅니다. 서버 메뉴 ‘권한’에서 ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ‘사용 불가’, ‘읽기 허용’, ‘수정 허용’ 중에서 선택하여 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.31 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.03.32 ▪	P82 ISC 우선순위	‘엔터’를 누릅니다. 서버 메뉴 ‘권한’에서 ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ‘사용 불가’, ‘읽기 허용’, ‘수정 허용’ 중에서 선택하여 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P09.03.32 메뉴로 돌아갔습니다.
	P09.04 ▪	사용자 2	User 2 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 2 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.05 ▪	사용자 3	User 3 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 3 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.06 ▪	사용자 4	User 4 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 4 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.07 ▪	사용자 5	User 5 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 5 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.08 ▪	사용자 6	User 6 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 6 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.09 ▪	사용자 7	User 7 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 7 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.10 ▪	사용자 8	User 8 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 8 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.11 ▪	사용자 9	User 9 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 9 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
	P09.12 ▪	사용자 10	User 10 사용자 계정에 들어가기 위해 사용합니다. ‘엔터’를 눌러 사용자 10 서브 메뉴에 액세스합니다. User 1에 설명된 절차를 따릅니다.
장비 설정은 장비 설치 메뉴 시리즈에 배열되어 있습니다. 메뉴 항목은 관리자가 원하는 장비 설정 메뉴에 들어가기 쉽도록 그룹지어져 있습니다. 장비 설정 1은 사용자가 액세스하여 루틴 작동 파라미터를 설정하도록 합니다.			

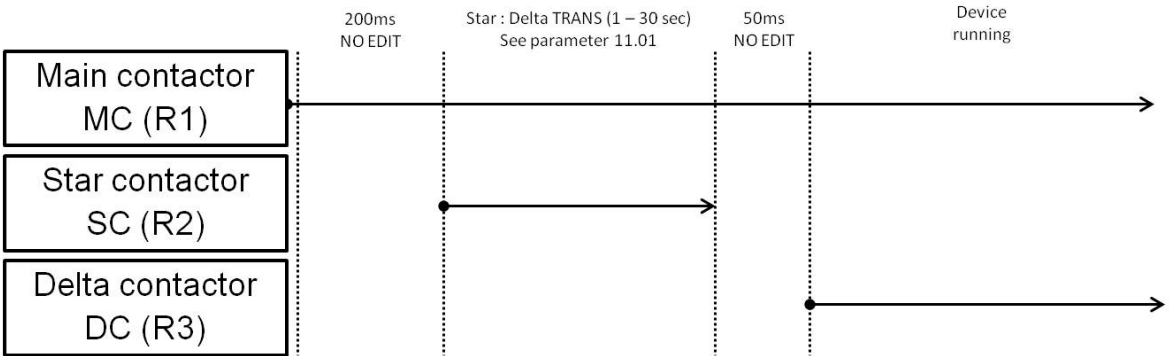
장비 설정 1	P10.01 ▪	제어모드	<p>각 제어모드에 대한 자세한 설명에 대해서는 5.0 '제어모드와 장치 상태도'를 참조해 주십시오.</p> <p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '부하/무부하', '연속 운전', '압력 강하/무부하', '동적/무부하', '가변 속도', '변조', 'ACS 변조' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>'가변 속도'를 선택하면, P13 메뉴의 파라미터를 그에 따라 수정해야 합니다.</p>
	P10.02 ▪	강제 무부하	<p>활성(ON) 상태이면, 조작자가 부하 상태에서 무부하 상태로 장치를 변경시킬 수 있습니다. 일단 무부하로 활성화되면 '운전(SART)' 키를 계속 누르고 있다가 'DOWN' 키를 누릅니다. 장치가 부하 상태에서 무부하 상태로 이동합니다. 장치는 무부하 상태가 제거될 때까지 계속 무부하 상태로 있습니다. 무부하 상태의 작동 기간이 끝나면, 장치는 토출되고 시작 상태로 이동합니다. 무부하 상태를 강제로 제거하려면 키 스트로크 시퀀스를 반복합니다. 장치를 정지시키면 강제 무부하 상태가 제거됩니다.</p> <p>주: 강제 무부하 상태 동안, 장치가 토출되고 시작 상태로 되돌아갈 경우, 조작자는 장치를 시작 상태에서 부하 상태로 전환시켜 강제 무부하 상태를 제거해야 합니다.</p> <p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P10.03 ▪	시작 압력	<p>활성화되면 시작 압력 값은 정상적인 부하 작업(P10.04) 동안 사용된 부하 압력 값과 다른 부하 압력 값을 제공합니다. 사용시, 장치는 장비의 토출 압력이 시작 압력 값까지 낮아지면, 시작 상태에서 부하 상태로 전환됩니다. 일단 부하 상태가 되면, 부하 압력(P10.04)과 무부하 압력(P10.05)은 부하 상태와 무부하 상태를 장치가 순환할 때 적용됩니다. 장치가 시작된 후에만, 정지 상태의 압력은 다시 부하 압력 값으로 사용되는 시작 압력 값이 됩니다.</p> <p>'엔터'를 누르고 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 5 BAR, 부하 압력(P10.04)에서 0.2 BAR(또는 선택 측정 단위)를 뺀 최대 압력 값 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.03 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P10.04 ▪	부하 압력	<p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.04 ~ 05 메뉴로 돌아갔습니다. 부하 압력과 무부하 압력 간의 최소 차이는 0.2 BAR(또는 선택 측정 단위)입니다.</p>
	P10.05 ▪	무부하 압력	
	P10.06 ▪	운전 기간.	<p>운전 기간. 본 설명서를 참조하시기 바랍니다. 제어모드: 압력 강하 / 무부하</p> <p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 60과 3600 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.06 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P10.07 ▪	무부하 기간	<p>무부하 기간. 본 매뉴얼을 참조하시기 바랍니다. 제어모드: 압력 강하 / 무부하.</p>

장비 설정 1			'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 60과 3600 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.09 ▪	RS485: X04 CONFIG	'엔터'를 눌러 RS485: X04 설정 서브 메뉴에 들어갑니다.
	P10.09.01 ▪	RS485: X04 CONFIG	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Airbus485™, MODBUS Master 또는 MODBUS 슬레이브 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.09.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.09.02 ▪	Airbus485™ 주소	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 200 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.09.02 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.09.03 ▪	MODBUS 주소	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 200 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.09.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.09.04 ▪	MODBUS baud rate	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 300, 600, 1200, 1800, 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200, 230400, 460800, 931600 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.09.04 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.09.05 ▪	MODBUS 패리티	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '무 패리티', '홀수 패리티', '짝수 패리티', '제로 패리티' 또는 '원(one) 패리티' 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.09.05 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.09.06 ▪	MODBUS 데이터 비트	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 5과 8 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.09.06 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.09.07 ▪	MODBUS 엔드 비트	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 3 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.09.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.10 ▪	RS485: X05 CONFIG	'ENTER'를 눌러 RS485: X05 설정 서브 메뉴에 들어갑니다.
	P10.10.01 ▪	RS485: X05 CONFIG	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Airbus485™, MODBUS Master, MODBUS 슬레이브 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.10.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.10.02 ▪	Airbus485™ 주소	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 200 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.10.02 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.10.03 ▪	MODBUS 주소	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 200 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.10.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.10.04 ▪	MODBUS baud rate	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 300, 600, 1200, 1800, 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200, 230400, 460800, 931600 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.10.04 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.10.05 ▪	MODBUS 패리티	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '무 패리티', '홀수 패리티', '짝수 패리티', '제로 패리티' 또는 '원(one) 패리티' 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.10.05 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.10.06 ▪	MODBUS 데이터 비트	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 5과 8 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.10.06 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.10.07 ▪	MODBUS 엔드 비트	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 3 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다.

장비 설정 1			설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.10.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.11 ▪	RS485: X06 CONFIG	'엔터'를 눌러 RS485: X06 설정 서브 메뉴에 들어갑니다.
	P10.11.01 ▪	RS485: X06 CONFIG	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Airbus485™, MODBUS Master, MODBUS 슬레이브 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.11.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.11.02 ▪	Airbus485™ 주소	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 200 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.11.02 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.11.03 ▪	MODBUS 주소	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 200 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.11.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.11.04 ▪	MODBUS baud rate	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 300, 600, 1200, 1800, 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200, 230400, 460800, 931600 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.11.04 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.11.05 ▪	MODBUS 패리티	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '무 패리티', '홀수 패리티', '짝수 패리티', '제로 패리티' 또는 '원(one) 패리티' 중에서 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.11.05 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.11.06 ▪	MODBUS 데이터 비트	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 5과 8 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.11.06 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.11.07 ▪	MODBUS 엔드 비트	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 3 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.11.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.12 ▪	시동 전원	<p>장치의 시동은 대개 키패드의 '운전(START)' 버튼과 연결됩니다. 키패드의 '운전(TART)' 버튼 외에 Airmaster™ Q1에서 장치에 시동을 걸도록 설정할 수도 있습니다. 아래를 참조하세요! '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 키패드, 장비 DI, '통신' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.12 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>설정된 시동 방법만 활성화됩니다. 일단 시동 방법을 설정하면 다른 시동 방법은 비활성화 됩니다!</p> <p>모든 시작 명령은 단지 장치를 시작 상태로 전환할 뿐입니다. 시작 상태의 장치는 꼭 어떤 다른 상태(예를 들면 운전, 부하 상태)로 전환되지 않을 수도 있습니다. 억제 기능, 타이머, 부하 전원 설정은 '운전(START)' 명령의 이후의 작동에 계속 적용됩니다.</p> <p>'키패드'를 설정하면, 키패드의 '운전(START)' 버튼을 누르면 장치에 시동이 걸립니다. 키패드의 '정지(STOP)' 버튼을 누르면 장치가 정지합니다.</p> <p>'장비 DI'가 설정되면, 디지털 입력 '정상' 상태(즉 정상적으로 열리거나 정상적으로 닫히는)가 시동을 거는 방법이 됩니다. 시동 방법은 디지털 입력이 됩니다.</p>

장비 설정 1			<p>디지털 입력 정상 상태는 설정이 가능합니다(즉 정상적인 개방 또는 폐쇄). '정상' 상태를 올바르게 결정하려면 모든 운전 상태 동안의 디지털 입력 회로의 특성을 주의 깊게 고려해야 합니다.</p> <p>'장비 DI'를 설정했을 때, 사용할 수 있는 디지털 입력을 'COMP 운전/ 정지'를 위해 적절하게 설정해야 합니다</p> <p>'통신'을 설정할 경우, 적절한 RS485 카드를 선택하여 설치하고 설정한 후 사용해야 합니다.</p>
	P10.13 ▪	부하 전원(Load source)	<p>장치의 부하 전원 설정. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 'EQUIP OUT PRESS', '장비 DI', '통신' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.13 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>'장비 DI'를 설정할 경우, 디지털 입력은 '원격 부하 활성화'와 '원격 부하/무부하' 중에서 선택하여 설정합니다.</p> <p>원격 부하 활성화:</p> <p>장치 마스터나 로컬 제어를 관리합니다. 원격 부하/무부하 신호가 손실될 경우 장치를 로컬로 되돌아가게 하는데 사용할 수 있습니다.</p> <p>원격 부하/무부하</p> <p>장치 상태 변경</p> <p>'통신'을 설정할 경우, 적절한 RS485 카드를 선택하여 설치하고 설정한 후 사용해야 합니다.</p>
	P10.14 ▪	언어	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 언어 목록에서 언어를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.14 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.15 ▪	시간	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 시간을 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.15 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.16 ▪	시간 표시 형태	'엔터'를 누릅니다. 24:00 (24 시간) 또는 12:00 a/p (12 시간 AM / PM)을 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.16 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.17 ▪	서머타임	'엔터'를 누릅니다. '+0h'와 '+1h' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.17 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.18 ▪	날짜	'엔터'를 눌러 날짜 수정 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P10.18.01 ▪	년도 수정	'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 년도를 설정합니다.
	P10.18.02 ▪	월 수정	'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 월을 설정합니다.

장비 설정 1	P10.18.03 ▪	날짜 수정	‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 날짜를 설정합니다.
	P10.18.04 ▪	변경 저장	‘엔터’를 눌러 P10.18.01 – P10.18.03에서 설정한 값을 메모리에 커밋합니다. ‘엔터’를 누르면 설정된 값이 메모리에 커밋되고 조작자는 P10.18로 돌아갑니다. 주: 서브 메뉴를 떠나기 전에 새로이 설정된 값을 P10.18.04를 사용하여 P10.18.01 – P10.18.03에 저장해야 합니다!
	P10.19 ▪	날짜 표시 형태	‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 DD/MM/YYYY, ‘MM/DD/YYYY’, ‘YYYY/MM/DD’ 중에서 선택하여 날짜 표시 형태를 설정합니다, ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.19 메뉴로 돌아갔습니다. 주: DD = 일. 예: 21은 그 달의 21일입니다. MM = 월 예: 12는 그 해의 12월입니다. YYYY = 년도. 예: 2011
	P10.20 ▪	LCD 조도	‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 100%와 0% 사이에서 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.20 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.21 ▪	압력 단위	‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ‘BAR’, ‘PSI’, ‘kPA’, ‘MPA’ 중에서 선택하여 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.21 메뉴로 돌아갔습니다.
	P10.22 ▪	온도 단위	‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 °C나 °F 중에서 선택하여 설정합니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P10.22 메뉴로 돌아갔습니다.
장비 설정 2	장비 설정은 장비 설치 메뉴 시리즈에 배열되어 있습니다. 메뉴 항목은 관리자가 원하는 장비 설정 메뉴에 들어가기 쉽도록 그룹지어져 있습니다. 장비 설정 2는 사용자가 액세스하여 중요한 작동 파라미터를 설정하도록 합니다.		
	P11.01 ▪	스타/델타 TRANS	스타/ 델타 접촉기 전환 시간. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 1과 30 사이에서 설정합니다. Step = 1초. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.01 메뉴로 돌아갔습니다. 주: R1=인 접촉기 릴레이, R2=타 접촉기 릴레이, R3=인 접촉기 릴레이의 작동을 이해해야 합니다. 아래의 도표를 참조하세요.

			 <p>주: R1, R2와 R3과 R4는 수정 기능이 없습니다. R5, R6, R7, R8는 수정 기능이 있습니다. I/O 설정 옵션에 대한 더 많은 정보에 대해서는 P18 메뉴를 참조하시기 바랍니다.</p>
<p>장비 설정 2</p>	<p>P11.02 •</p>	<p>MIN MTR 운전</p>	<p>메인 모터 최소 런타임. 메인 모터 시작 이벤트에 이어지는 메인 모터 최소 런타임을 정하는데 사용합니다.</p> <p>주:</p> <p>부하 / 무부하 상태는 메인 모터 최소 런타임 설정과는 관계가 없습니다(즉 장치 상태와 관계없이 메인 모터 최소 런타임은 고정됩니다).</p> <p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 Off 또는 1초에서 1800초 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 1. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 장치의 상태 타이머(예를 들면, 무부하 런타임)가 계속 활성화되어 전체 메인 모터의 런타임에 영향을 미칠 수 있습니다.</p>
	<p>P11.03 •</p>	<p>로드 INH 시간.</p>	<p>부하 억제 시간. 최초의 부하 억제 시간 동안 장치를 최초의 부하 상태로 전환되는 것을 억제합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 OFF(즉 필요하지 않을 경우)와 30초 중에서 선택하여 설정합니다. Step = 1초. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.03 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	<p>P11.04 •</p>	<p>재부하 INH 시간</p>	<p>재부하 억제 시간. 정상적으로 운전이 이루어지고 있는 동안 재부하 억제 시간 동안 장치가 부하 상태로 전환되는 것을 억제합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 OFF(즉 필요하지 않을 경우)와 10초 중에서 선택하여 설정합니다. Step = 1초. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.04 메뉴로 돌아갔습니다.</p>

장비 설정 2	P11.05 ▪	무부하 런타임	장치가 무부하 상태에서 계속 운전되는 시간. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 3초와 3600초 사이에서 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.05 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.06 ▪	최소 정지 시간	최소 정지 시간. 장치가 어떤 새로운 상태로 이동하기 전 정지된 상태로 있게 되는 최소 시간. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 OFF(즉 필요하지 않을 경우)와 60초 중에서 선택하여 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.06 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.07 ▪	토출 시간(Vent time)	토출 시간(때때로 블로다운 시간이라고도 함). 장치에서 압력을 제거하는데 필요한 시간. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 OFF(즉 필요하지 않을 경우)와 600초 중에서 선택하여 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.08 ▪	AUTO 재시동 지연	<p>자동 재시작 억제. 장치가 자동으로 재시작되거나 전원이 차단된 후 시작 상태로 돌아가는 것을 억제하는데 사용합니다. 전원이 다시 연결되면 장치는 자동 재시작 억제 시간 동안 역으로 시간이 카운트된 후 시작 상태로 되돌아갑니다.</p> <p>주: 자동 재시작 억제 기능은 억제 시간이 지난 후 전원이 끊어지기 전의 시작 상태로 재시작 됩니다. 전원이 끊어지기 전 시작 상태와 다른 시작 상태로 재시작되도록 설정된 장치는 자동으로 재시작되지 않습니다.</p> <p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 OFF(즉 필요하지 않을 경우)와 120초 중에서 선택하여 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.08 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P11.09 ▪	CNDS 배수구	<p>응축수 배수구는 장치에서 응축수를 모아 배출시키는데 사용됩니다. 응축수 배수구는 대개 릴레이 출력을 이용하여 동력을 공급하거나 차단합니다. 배수구 개방, 배수 간격, 무부하 배수 횟수를 설정하기 전에 릴레이 출력을 '배수'에 할당해야 합니다.</p>
	P11.10 ▪	CNDS 배수 INT	
	P11.11 ▪	무부하 CNDS	<p>응축수 배수 부하 개방 시간 '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 1초에서 30초 사이에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.09 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>응축수 배수 시간 간격, 응축수 배수구 개방 동작 시간 간격. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 60초와 3600초 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.010 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>응축수 무부하 개방 시간은 모든 장치가 무부하 작동 중이거나 부하 시작 상태인 다른 장치가 없을 동안에만 활성화됩니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 1초에서 30초 사이에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.11</p>

			<p>메뉴로 돌아왔습니다.</p> <p>응축수 배수 무부하 개방 시간을 'OFF' 로 설정하면 모든 장치가 무부하 작동 중이거나 부하 시작 상태 다른 장치가 없을 때에는 응축수 배수 기능이 비활성화 됩니다.</p> <p>주:</p> <p>장치 상태는 응축수 배수 시간 간격을 정하는 방식에 영향을 미칩니다!</p> <p>부하 상태일 때는 P11.09 배수구 개방과 P11.10 배수구 시간 간격에 따라 순환합니다. 장치가 무부하 상태일 때는, 경과된 시간 간격이 메모리에 저장되어 장치가 부하 상태로 전환되었을 때도 계속 적용됩니다.</p> <p>무부하 작동이나 부하 시작 상태인 다른 장치가 없을 경우, P11.11 배수구 개방과 10 X P11.10 CNDS 배수 억제에 따라 순환됩니다. 이 순환은 계산된 값 X 10 응축수 배수 시간 간격으로 시작됩니다. 경과된 시간은 저장되지 않으며 순환은 매 시간마다 리셋되고, 장치는 매번 적용을 위해 무부하 배수구 개방과 시간 간격을 호출합니다.</p>
<p>장비 설정 2</p>	<p>P11.12 •</p>	<p>OMTR STR HR INH</p>	<p>메인 모터는 억제 시간마다 시동이 걸립니다. 발생 시간 순으로 최대 허용 메인 모터 시동 횟수까지 시동이 걸립니다.</p> <p>하나의 메인 모터 시동 동작이 발생할 때마다 계속 선입선출(first in first out)' 목록에 입력됩니다. 목록 입력은 3600초(또는 1시간) 간격으로 이루어지며 역으로 카운트됩니다. 추가 메인 모터에서는 발생 시간 순으로 메인 모터 시동의 최대 허용수까지 시동이 걸린 후, 추가 입력이 이루어집니다. 입력이 시간이 끝나면(3600초 후) 열거된 메인 모터 시동 목록이 하나씩 줄어들게 됩니다. 메인 모터의 등록된 시동(지난 3600초 이내에 발생한 모터 시동 이벤트)의 전체수가 허용되는 시동의 횟수에 이르면 무부하 런타임에 조정이 이루어집니다. 새로운 무부하 런타임이 계산되어 지난 한 시간 이내에 등록된 메인 모터 시동 이벤트의 수가 최대 허용수 아래로 떨어져 메인 모터에서 다른 시동 이벤트가 발생할 수 있는 상태가 될 때까지 작동을 계속하게 됩니다.</p> <p>주:</p> <p>'시간당 메인 모터 시동 억제'기능은 오직 무부하 런타임에만 적용되며, 억제 시간 동안 메인 모터가 시동에 걸리지 않도록 합니다. 메인 모터 시동이 메인 모터 시동의 최대 허용수가 등록된 후에 실행된다면, 가장 오래된 등록이 목록에서 제거되어 무부하 런타임이 증가합니다.</p> <p>'엔터'를 누릅니다. UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 OFF(즉 필요하지 않음) 또는 1과 20 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.12 메뉴로</p>

장비 설정 2			돌아갔습니다.
	P11.13 ▪	DP 지연 시간.	차압 억제 시간. 장비의 토출구 압력과 장비의 내부 압력 간의 압력 차이를 측정합니다. 압력 차이 억제 시간을 이용하여 무시할 만큼 짧은 시간 동안 범위를 초과한 차압 레벨에 대해서는 차압 알람이 발생하지 않도록 합니다. '엔터'를 누릅니다. 1초와 600초 사이에서 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.13 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.14 ▪	사용 시간 1	서브 메뉴에 들어가기
	P11.14.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.14.01 메뉴로 돌아갔습니다. 주: P16.01에서 시간을 설정합니다.
	P11.14.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.14.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.
	P11.14.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.14.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.15 ▪	사용 시간 2	서브 메뉴에 들어가기
	P11.15.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.15.01 메뉴로 돌아갔습니다. 주: P16.02에서 시간을 설정합니다.
P11.15.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.15.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.	

장비 설정 2	P11.15.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.15.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.16 ▪	사용 시간 3	서브 메뉴에 들어가기
	P11.16.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.16.01 메뉴로 돌아갔습니다. 주: P16.03에서 시간을 설정합니다.
	P11.16.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200 시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.16.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.
	P11.16.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.16.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.17 ▪	사용 시간 4	서브 메뉴에 들어가기
	P11.17.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.17.01 메뉴로 돌아갔습니다. 주: P16.04에서 시간을 설정합니다.
	P11.17.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200 시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.17.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.
	P11.17.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. '엔터'를

장비 설정 2			누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.17.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.18 ▪	사용 시간 5	서브 메뉴에 들어가기
	P11.18.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.18. 01 메뉴로 돌아갔습니다. 주: P16.05에서 시간을 설정합니다.
	P11.18.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200 시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.18.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.
	P11.18.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.18.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P11.19 ▪	사용 시간 6	서브 메뉴에 들어가기
	P11.19.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.19.01 메뉴로 돌아갔습니다. 주: P16.06에서 시간을 설정합니다.
	P11.19.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200 시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.19.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.
	P11.19.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에

장비 설정 2			커미트되었고 조작자는 P11.19.03 메뉴로 돌아왔습니다.
	P11.20 ▪	사용 시간 7	서브 메뉴에 들어가기
	P11.20.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P11.20.01 메뉴로 돌아왔습니다. 주: P16.07에서 시간을 설정합니다.
	P11.20.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200 시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P11.20.02 메뉴로 돌아왔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.
	P11.20.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P11.20.03 메뉴로 돌아왔습니다.
	P11.21 ▪	사용 시간 8	서브 메뉴에 들어가기
	P11.21.01 ▪	기능	다양한 서비스 기능을 위한 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN'키를 사용하여 OFF, 에어필터 서비스, 벨트 드라이브 정비, 캐비닛 필터, 콤프레샤 베어링 정비, 쿨러 정비, 드라이어 정비, 전기 시스템 정비, 그리스 정비, MTR 베어링 정비, 오일 필터 정비, 오일 정비, 정기 정비, 분리기 정비, 밸브 정비, PV 검사, 에어앤드 정비에 대해 타이머를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P11.21.01 메뉴로 돌아왔습니다. 주: P16.08에서 시간을 설정합니다.
	P11.21.02 ▪	프리컨디션	프리컨디션을 사용하여 정비 예정 시간이 되기 최대 200시간 전까지 타이머를 설정할 수 있습니다. 타이머는 남은 시간이 0으로 표시되기까지 역으로 카운트되어 표시되면서 정비 시간을 알립니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0시간에서 200 시간 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 10. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P11.21.02 메뉴로 돌아왔습니다. 주: 프리컨디션 메뉴 항목은 즉시 정지 기능을 ON으로 설정하여 활성화시켜야만 나타납니다.
	P11.21.03 ▪	즉시 정지 활성화	정비 시간 타이머가 0으로 되면 작동이 즉시 정지되도록 즉시 정지 기능을 활성화시킵니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 간에 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P11.21.03 메뉴로 돌아왔습니다.

장비 설정 2	P11.22 ▪	주간 정비	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.19 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: P16.09에서 시간을 설정합니다.</p>
	P11.23 ▪	연례 정비	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.20 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: P16.10에서 시간을 설정합니다.</p>
	P11.24 ▪	6개월 마다 하는 정비	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P11.21 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: P16.11에서 시간을 설정합니다.</p>
장비 설정 3	<p>장비 설정은 장비 설치 메뉴 시리즈에 배열되어 있습니다. 메뉴 항목은 관리자가 원하는 장비 설정 메뉴에 들어가기 쉽도록 그룹지어져 있습니다. 장비 설정 3은 사용자가 액세스하여 필수 작동 파라미터를 설정할 수 있도록 되어 있습니다.</p>		
	P12.01 ▪	파라미터 리셋	<p>파라미터의 기본값은 응용 소프트웨어 구성 파일에 의해 결정됩니다. 응용 소프트웨어 구성 파일은 Airmaster™ Q1 소프트웨어의 일부입니다.</p> <p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’ 키를 사용하여 ‘예’를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. Airmaster™ Q1의 파라미터 기본값이 리셋되었습니다.</p> <p>주:</p> <p>Airmaster™ Q1은 파라미터 리셋 후에 동력 순환이 일어나게 합니다.</p> <p>Event Log(이벤트 로그)가 파라미터로 이벤트를 기본값으로 리셋했다는 것을 표시합니다.</p>
	P12.02 ▪	CONFIG 저장	<p>기존의 구성 파일을 대신하는 새로운 구성 파일을 만듭니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’ 키를 사용하여 ‘예’를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 현재의 파라미터 값이 구성 파일로 저장되었습니다.</p> <p>주:</p> <p>Airmaster™ Q1가 파라미터 데이터를 관리하는 방식을 이해하셔야 합니다.</p>

장비 설정 3			<p>Parameter default values are defined by the configuration file</p> <p>Current parameter values are saved and recovered following a power cycle</p> <p>Use menu 12.02 to save current parameter values to default</p> <p>Airmaster™ Q1 제어기는 하드 코드화된(hard coded) 환경과 구성 파일을 통해 완벽한 제어를 실행합니다.</p> <p>파라미터의 기본값은 응용 소프트웨어 구성 파일에 의해 결정됩니다.</p> <p>현재의 파라미터 값은 정상 작동 동안 설정된 파라미터 값입니다. 현재의 파라미터 값은 원래의 구성 파일과 다를 수 있습니다.</p> <p>저장된 파라미터 값은 현재 파라미터 값'이며 전원이 차단되면 Airmaster™ Q1에 의해 저장됩니다. 현재의 파라미터 값은 전원이 연결된 후 Airmaster™ Q1에 의해 회복됩니다.</p> <p>파라미터를 리셋하면 현재의 파라미터 값은 원래의 또는 이전에 저장된 구성 파일의 파라미터 값으로 대체됩니다.</p>
	P12.03 ▪	사용자 정의 센서	<p>사용자 정의 압력센서 범위를 사용합니다. 기본값 압력센서 범위는 0 -16 BAR(또는 다른 선택 측정 단위)입니다. 대체 압력 센서 범위를 사용하려면 '엔터'를 누르십시오. ON을 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P12.03 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P12.04 ▪	EO PRESS 범위	<p>장비 토출구 압력센서 범위. '엔터'를 누릅니다. 5.0 BAR과 100 BAR(또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P12.04 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>표준 하드웨어에서, 압력센서 신호는 4-20mA입니다. 표준 소프트웨어에서, 4mA 신호는 0 Bar를 기준으로 합니다. 표준 소프트웨어에서, 20mA 신호의 최대 감지 범위는 100 Bar입니다.</p>
	P12.05 ▪	EI PRESS 범위	<p>장비 내부 압력센서 범위. '엔터'를 누릅니다. 5.0 BAR과 100 BAR(또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P12.05 메뉴로 돌아갔습니다.</p>

장비 설정 3			주: 표준 하드웨어에서, 압력센서 신호는 4-20mA입니다. 표준 소프트웨어에서, 4mA 신호는 0 Bar를 기준으로 합니다. 표준 소프트웨어에서, 20mA 신호의 최대 감지 범위는 100 Bar입니다.
	P12.06 ▪	에러 로그 리셋	메모리에서 오류 로그를 제거하기 위해 사용합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP' 키를 사용하여 '에'를 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 오류 로그가 메모리에서 삭제되었고 조작자는 P12.06로 돌아갔습니다. 주: 'NO'는 로그 리셋 후에 기본값 상태가 됩니다.
	P12.07 ▪	이벤트 로그 리셋	메모리에서 이벤트 로그 제거하기 위해 사용합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP' 키를 사용하여 '에'를 선택합니다. '엔터'를 누릅니다. 이벤트 로그가 메모리에서 삭제되었고 조작자는 P12.07로 돌아갔습니다. 주: 'NO'는 로그 리셋 후에 기본값 상태가 됩니다.
	P12.08 ▪	Total HRS STR	시동 날짜부터 전체 시간. 시동 날짜부터 전체 시간은 장치 시운전 날짜와 동기화하기 위한 것이며 따라서 제어기가 액세스할 수 있는 장치의 전체 사용' 시간을 표시합니다. 전체 시간 = 장치의 시운전 날짜를 00:00하여 경과된 시간을 나타낸 수. 주: 설정된 날짜는 장치의 시운전 날짜(즉 장치를 처음으로 사용한 날짜)와 일치해야 합니다.
	P12.08.01	년(Year)	'엔터'를 누릅니다. UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.08.01로 돌아갑니다.
	P12.08.02	월	'엔터'를 누릅니다. UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.08.02로 돌아갑니다.
	P12.08.03	일(day)	'엔터'를 누릅니다. UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.08.03로 돌아갑니다.
	P12.08.04	날짜	'엔터'를 누릅니다. P12.08.01 ~ P12.08.03의 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 메뉴 P12.08로 돌아갔습니다. 주: 서브 메뉴를 떠나기 전에 새로이 설정된 값을 P10.18.04를 사용하여 P10.18.01 - P10.18.03에 저장해야 합니다!
	P12.09 ▪	부하 시간 설정	부하 시간을 설정하면 제어기에 액세스 할 수 있는 장치의 부하 시간이 표시됩니다. 부하 시간 설정 기능은 대개 메모리에서 사전 시운전 부하 시간을 제거하거나 다른 시간 카운터와 동기화하는데만 사용됩니다.

장비 설정 3			UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.09로 돌아갑니다.
	P12.10 ▪	무부하 HRS 설정	<p>무부하 시간을 설정하면 제어기에 액세스할 수 있는 장치의 무부하 시간이 표시됩니다. 무부하 시간 설정 기능은 대개 메모리에서 사전 시운전 무부하 시간을 제거하거나 다른 시간 카운터와 동기화하는데만 사용됩니다.</p> <p>UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.10로 돌아갑니다.</p>
	P12.11 ▪	정지 시간 설정	<p>정지 시간 설정은 제어기에서 장치에 액세스 하여 장치의 정지 시간을 표시할 수 있도록 합니다. 부하 시간 설정 기능은 대개 메모리에서 사전 시운전 부하 시간을 제거하거나 다른 시간 카운터와 동기화하는데만 사용됩니다.</p> <p>UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.11로 돌아갑니다.</p>
	P12.12 ▪	AI3 센서 유형	<p>센서 유형에 대한 설정. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 'PT1000', 'PT100', 'KTY', 'OFF' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.12로 돌아갑니다.</p> <p>주:</p> <p>당사는 PT1000 온도센서 유형을 사용할 것을 권합니다.</p> <p>KTY 센서 유형을 사용할 경우, 항상 2000 Ohm @ 25°C 등급 센서를 지정하십시오.</p>
	P12.13 ▪	AI5 센서 유형	<p>센서 유형에 대한 설정. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 'PT1000', 'PT100', 'KTY', 'digital' 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.13로 돌아갑니다.</p> <p>주:</p> <p>당사는 PT100 또는 PT1000 온도센서 유형을 사용할 것을 권합니다.</p> <p>KTY 센서 유형을 사용할 경우, 항상 2000 Ohm @ 25°C 등급 센서를 지정하십시오.</p>
P12.14 ▪	TI 센서 활성화	<p>장비 내부 압력센서. 설치되었을 때, 장비 토출구 압력센서와 관련된 기능을 사용하기 위해 내부 압력센서 파라미터를 사용하십시오.</p> <p>UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.14로 돌아갑니다.</p>	

장비 설정 3	P12.15 ▪	이용 가능한 ISC	<p>사용할 수 있는 내부 시스템 제어. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.15로 돌아갑니다. 활성화되면 Airmaster™ Q1 내부 시스템 제어의 P80, P81, P82 메뉴를 사용할 수 있게 됩니다.</p> <p>주:</p> <p>메뉴 P12.15는 ISC 메뉴 접근만 활성화합니다. 활성화되면, 메뉴의 P80, P81, P82에서 ISC 기능 사용을 설정합니다.</p>
	P12.16 ▪	ISC P SENS 범위	<p>내부 시스템 제어 압력센서 범위. '엔터'를 누릅니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.16로 돌아갑니다.</p>
	P12.17 ▪	팬의 고온 상한	<p>팬의 고온 상한 설정. '엔터'를 누릅니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.17로 돌아갑니다.</p> <p>주:</p> <p>COMP OUT TEMP ≥ 팬 온도 상한 일 때, '팬'에 할당된 릴레이 출력이 활성화됩니다.</p>
	P12.18 ▪	팬의 저온 하한	<p>팬의 저온 하한 설정. '엔터'를 누릅니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 필요한 설정을 합니다. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.18로 돌아갑니다.</p> <p>주:</p> <p>COMP OUT TEMP ≥ 팬 저온 하한 일 때, '팬'에 할당된 릴레이 출력이 비활성화됩니다.</p>
	P12.19 ▪	팬 작동 기간.	<p>팬 작동 기간. '엔터'를 누릅니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 0초와 600초 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누르면 설정된 값이 메모리에 저장되고 조작자는 P12.19로 돌아갑니다.</p>
	P12.20 ▪	부팅 화면 BMP	<p>동력 사이클 동안 표시되는 비트맵 화면의 활성화(ON) 또는 비활성화(OFF)를 사용합니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 60초와 3600초 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P12.20 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P12.21 ▪	P00.03 CONFIG	<p>메뉴에 지정된 P00.03 User는 설정을 표시합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 OFF, P##.## 또는 기타 접근 가능한 메뉴 페이지명 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P12.21 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P12.22 ▪	P00.04 CONFIG	<p>메뉴에 지정된 P00.04 User는 설정을 표시합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 OFF, P##.## 또는 기타 접근 가능한 메뉴 페이지명 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P12.22 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P12.23 ▪	P00.05 CONFIG	<p>메뉴에 지정된 P00.05 User는 설정을 표시합니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'와 'DOWN' 키를 사용하여 OFF, P##.## 또는 기타 접근 가능한 메뉴 페이지명 중에서 선택하여 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P12.23 메뉴로 돌아갔습니다.</p>

가변속 드라이브(이하 VSD라 함) 설정은 VSD와 장치의 메인 모터 간의 연결을 관리합니다.			
VSD 세팅	P13.01 ▪	VSD 제어모드	<p>VSD 제어모드 선택. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 '가변 속도 제어' 또는 '고정 속도 제어'를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>변속 제어모드에서 사용 가능한 설정 속도 범위의 VSD 기능.</p> <p>고정 속도 제어모드에서 ...를 조절하는 전자 변속장치 같은 VSD의 기능</p> <ul style="list-style-type: none"> • PL 변경장치 상태에서 OPTIMUM SPEED로 향함 • PH 변경장치 상태에서 OFFLOAD SPEED로 향함
	P13.02	VSD 목표 PRESS	<p>VSD 목표 압력. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>최대 허용값 = 장비 토출구 압력 알람 값 - 0.2 bar(또는 다른 선택 측정 단위)</p>
	P13.03 ▪	VSD MAX 속도	<p>가변속 드라이브 최대 속도. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 100 RPM과 10,000 RPM 사이에서 설정합니다. Step = 100 RPM '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.03 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P13.04 ▪	VSD MIN 속도	<p>가변속 드라이브 최소 속도. '엔터'를 누릅니다. 0 RPM과 9900 RPM 사이에서 설정합니다. Step = 100 RPM '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.04 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P13.05 ▪	VSD OPT 속도	<p>가변속 드라이브 최적 속도. '엔터'를 누릅니다. 100 RPM과 10,000 RPM 사이에서 설정합니다. Step = 100 RPM '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.05 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 가변속 드라이브 최적 속도는 Airbus485™ 네트워크 프로토콜을 통해 Metacentre™ 시스템 제어기에 장치의 최적 속도를 알리는데 사용됩니다. 이 파라미터와 그 지능형 알고리즘을 사용하여, Metacentre™ 시스템 제어기는 Airmaster™ 제어기를 사용하는 복수의 가변속 드라이브 장치의 활용을 최적화할 수 있습니다.</p>
	P13.06 ▪	VSD 무부하 속도	<p>가변속 드라이브 무부하 속도. 장치가 무부하 상태로 전환될 때 사용되는 드라이브 속도. '엔터'를 누릅니다. 0 RPM과 9900 RPM 사이에서 설정합니다. Step = 100 RPM '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.07 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P13.07	VSD 속도 RPM	<p>가변속 드라이브 속도 RPM. 수정 불가. 가변속 드라이브에 대한 Airmaster Q1™ PID 출력.</p>

VSD 세팅	P13.08	VSD 출력 CURR	가변속 드라이브 출력 전류. 수정 불가. 가변속 드라이브에 대한 Airmaster Q1™ PID 출력.
	P13.09	VSD P 계수	<p>가변속 드라이브 루프 비례 상수(아래 도표 참조). '엔터'를 누릅니다. 0과 100 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.09메뉴로 돌아갔습니다.</p> <div style="text-align: center;"> <p>The diagram illustrates a PID control loop. It starts with a summing junction (Σ) where a positive 'Setpoint' and a negative 'Output' are combined to produce an 'Error' signal. This error signal is fed into three parallel blocks: a Proportional (P) block with gain $K_p e(t)$, an Integral (I) block with gain $K_i \int_0^t e(\tau) d\tau$, and a Derivative (D) block with gain $K_d \frac{de(t)}{dt}$. The outputs of these three blocks are summed at a second summing junction (Σ) to produce the 'Process' input, which then leads to the 'Output'.</p> </div>
	P13.10	VSD I 계수	가변속 드라이브 적분인수(상기 도표 참조). '엔터'를 누릅니다. 0과 100 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.10 메뉴로 돌아갔습니다.
	P13.11	VSD D 계수	가변속 드라이브 유도 계수(상기 도표 참조). '엔터'를 누릅니다. 0과 100 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.11 메뉴로 돌아갔습니다.
	P13.12	VSD 속도 %	가변속 드라이브 속도 %. 수정 불가. 가변속 드라이브에 대한 Airmaster Q1™ PID 출력.
	P13.13	VSD MAX RMP 속도	가변속 드라이브의 최대 램프율(ramp rate). '엔터'를 누릅니다. 5%와 100% 사이에서 설정합니다. Step = 1%. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.13 메뉴로 돌아갔습니다.
	P13.25	Skip Hz 1 low	<p>VSD 스킵 주파수(skip frequency) 1 낮은 설정값. '엔터'를 누릅니다. OFF와 100Hz 사이에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.25 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>낮은 설정값과 높은 설정값 로직 스킵 주파수가 적용됩니다</p> <p>낮은 설정값 스킵 주파수 1 이 OFF보다 큰 값으로 조정되면 스킵 주파수 1의 높은 메뉴와 스킵 주파수 2의 낮은 메뉴가 드러납니다. 유사하게 낮은 설정값 스킵 주파수 2가 OFF보다 큰 값으로 조정되면 스킵 주파수 2의 높은 메뉴와 스킵 주파수 2의 낮은 메뉴가 드러납니다.</p> <p>설정할 수 있는 총 3개의 스킵 주파수 범위가 있습니다.</p>
P13.26	Skip Hz 1 high	VSD 스킵 주파수(skip frequency) 1 높은 설정값. '엔터'를 누릅니다. 스킵 Hz 1 low +1 and 100 Hz	

VSD 세팅			중에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.26 메뉴로 돌아갔습니다.
	P13.27 ▪	Skip Hz 2 low	VSD 스킵 주파수(skip frequency) 2 낮은 설정값. '엔터'를 누릅니다. OFF, 스킵 Hz 1 low +2 and 100 Hz 중에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.27 메뉴로 돌아갔습니다.
	P13.28 ▪	Skip Hz 2 high	VSD 스킵 주파수(skip frequency) 2 높은 설정값. '엔터'를 누릅니다. 스킵 Hz 2 low +1 and 100 Hz 중에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.28 메뉴로 돌아갔습니다.
	P13.29 ▪	Skip Hz 3 low	VSD 스킵 주파수(skip frequency) 3 낮은 설정값. '엔터'를 누릅니다. OFF, 스킵 Hz 2 low +2 and 100 Hz 중에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.29 메뉴로 돌아갔습니다.
	P13.30 ▪	Skip Hz 3 high	VSD 스킵 주파수(skip frequency) 3 높은 설정값. '엔터'를 누릅니다. 스킵 Hz 3 low +1 and 100 Hz 중에서 설정합니다. Step = 1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P13.30 메뉴로 돌아갔습니다.
모터 보호	<p>모터 보호는 Airmaster™ Q1의 첨단 동력 모니터링 기능의 일부입니다. 첨단 동력 모니터링은 두 가지 방식으로 제공됩니다. 첫 번째 방식은, 주파수와 위상 보호를 높은 전압의 상결선을 통해 제공합니다. 이 기능에 대한 상세한 설명에 대해서는 메뉴 P16과 P17를 참조하시기 바랍니다. 두 번째로, 위상각, 부족 전류 검출로, 로터 잠금 과부하, 위상 불균형 보호를 제공합니다. 메뉴 P14는 이들 기능을 상세히 설명합니다.</p> <p>그와 함께, 첨단 동력 모니터링은 메인 모터에 대해 Trip Class 10A에 상응하는 보호와 장치의 팬 모터에 대해 Trip Class 10A에 상응하는 모터 과부하 보호, 전류 센서 및 배선 오류 보호를 제공합니다.</p>		
	P14.01 ▪	메인 MTR 보호	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P14.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P14.02 ▪	팬 MTR 보호	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P14.02 메뉴로 돌아갔습니다.
	P14.03 ▪	메인 MTR NOM CUR	메인 모터의 공칭 전류는 아래에 설명되어 있습니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 5.0Amps와 1000Amps 사이에서 설정합니다. Step = 0.1A. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P14.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P14.04 ▪	메인 MTR SDTTF	메인 모터 스타 델타 트랜지션 시간 계수는 아래에 설명되어 있습니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1.1과 3.0 사이에서 설정합니다. Step = 0.1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P14.01 메뉴로 돌아갔습니다. (아래의 예를 참조하세요)
	P14.05 ▪	메인 MTR ROT LOC	메인 모터의 로터 잠금 보호는 아래에 설명되어 있습니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 OFF(즉 필요하지 않을 경우)와 5.0 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 0.1. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P14.05 메뉴로 돌아갔습니다.
	P14.06 ▪	메인 MTR PH IMB	메인 모터의 위상 불균형 보호는 아래에 설명되어 있습니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 5%와 40% 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고

<p>모터 보호</p>			<p>조작자는 P14.06 메뉴로 돌아갑니다.</p>
	<p>P14.07 •</p>	<p>팬 MTR NOM CURR</p>	<p>메인 모터의 공칭 전류는 아래에 설명되어 있습니다. 팬 모터 공칭 전류. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0.50Amps와 1000Amps 사이에서 설정합니다. Step = 0.00A. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P14.07 메뉴로 돌아갑니다.(아래의 예를 참조하세요)</p>
	<p>P14.08 •</p>	<p>팬 MTR OVLD INH</p>	<p>팬 모터 과부하 억제 시간. 팬 모터 과부하 억제 시간 동안 측정된 현재의 값을 억제하는데 사용됩니다. 주: 팬 모터 과부하 억제 시간은 팬 모터 시동 이벤트에 이어 시작됩니다. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1초와 10초 사이에서 설정합니다. Step = 0.1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P14.08 메뉴로 돌아갑니다.</p>

2초간 지연

메인 모터의 로터 잠금
보호 수준(파라미터
P14.05)

과부하 보호 활성화

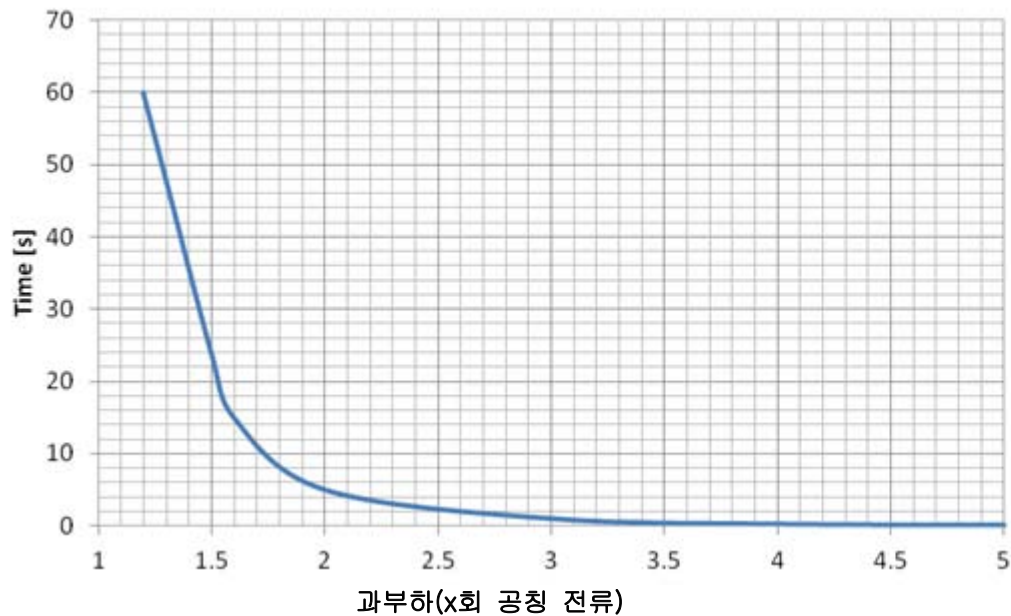
일반적으로 파라미터 값은 2.5와 4 사이입니다. 파라미터 값을 정하는 간단한 방법은 메인 모터 ROT 잠금 즉시 정지 이벤트가 발생할 때까지 파라미터 값을 점차적으로 낮추는 것입니다. 모터는 파라미터 값을 설정하는 이 방법을 사용할 때 COLD여야 합니다. 결정되고 나면, 일반적인 낡음이나 파손, 필터 막힘, 낮은 장치 오일 온도로 인해 성능의 변화를 보완하기 위해 보다 높은 값(예를 들면...더하기 1.0) 파라미터 값을 설정합니다.

과부하 보호(연속적인 모터 과부하 보호 제공):

스타 델타 전환 시간 계수 기간에 이어 메인 모터의 과부하 보호가 활성화됩니다. 팬 모터 과부하 억제 기간에 이어, 팬 모터의 과부하 보호가 활성화됩니다. 팬 모터 과부하 억제는 피크 전류가 팬 모터 시동 이벤트 동안 발생할 수 있도록 하기 위한 것입니다.

과부하 보호 특성을 설정할 필요는 없습니다. 오히려 과부하 보호는 각 모터와 다음..에 설정된 공칭 전류를 사용하는 Airmaster™ Q1에 의해 결정됩니다.

과부하 보호 특성



Overload factor	Time [s]
1,2	60
1,3	48
1,5	24
1,6	15
2	5
3	1
4	0,25
5	0,1

모터 보호

부족 전류 검출:

설정이 필요하지 않습니다! 2초간의 지연시간 후에 Airmaster™ Q1는 현재 흐르고 있는 전류의 존재를 모니터 합니다. 검출된 전류가 공칭 모터 전류의

<p>모터 보호</p>	<p>20% 미만일 경우, Airmaster™ Q1는 이것을 비정상적인 부족 전류 상태라고 여겨 즉각적인 정지 이벤트가 발생하게 됩니다.</p> <p>주: 20%는 소음을 필터링하기에 충분히 높고 낮은 동작 전류를 고장(예를 들면 무부하 동작 전류)으로 보고하지 않을 만큼 충분히 낮은 비율입니다.</p> <p>메인 모터 위상 불균형 보호:</p> <p>각 위상에서 측정된 값은 동일해야 합니다. 메인 모터 위상 불균형은 측정된 위상 값의 변위를 나타냅니다. 측정된 값이 설정 값 이상으로 3상이 벗어나면, 즉시 정지 이벤트가 발생합니다.</p> <p>메인 모터 위상각 보호:</p> <p>설정이 필요하지 않습니다! Airmaster™ Q1는 1상, 2상, 3상의 순차적 사용과 그에 따른 각을 모니터링합니다.</p> <p>L1 = 0° L2 위상각 = 100°와 140° L3 위상각 = 220°와 260°</p> <p>만일 위상각 오류가 발생하고 즉각적인 정지 상태가 설정되어 있다면, 즉각적인 정지 이벤트가 발생합니다.</p> <p>전류 센서나 배선 오류 보호:</p> <p>각 모터가 작동하고 있을 때 측정된 전류가 공칭 전류의 20%보다 낮을 경우, Airmaster™ Q1은 전류 센서 결함이 있거나 배선 고장이 있다고 판단합니다.</p>	
	<p>P15.01 •</p>	<p>운전자</p>

억제			<p>설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P15.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P15.02 ▪	문 열림	<p>일부 장치는 장치 외함 문이 닫혀 있어야 합니다. 장치 외함 문이 열린 채 작동되는 것을 막기 위해 문이 열렸을 때는 시동이 걸리지 않도록 문열림 억제 기능을 사용할 수 있습니다. 문 열림 억제는 할당된 디지털 입력 상태를 참조하여 이용합니다.</p> <p>디지털 입력으로 문 열림'을 명령하면(디지털 입력) 문 열림 억제 기능이 활성화되어 시동 동작 동안 디지털 입력에 의해 문 열림 알람이 발할 때 장치에 시동이 걸리지 않습니다.</p> <p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P15.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 문 열림 억제 기능을 사용하려면 디지털 입력으로 문 열림 억제가 활성화되도록 'door open' 을 설정해야 합니다.</p>
	P15.03 ▪	저온	<p>주변 환경이 극단적인 환경일 때, 과도하게 낮은 주위 온도에서 장치가 시동에 걸리지 않도록 낮은 온도 억제 기능을 사용할 수 있습니다. 낮은 온도 억제는 COMP OUT TEMP 센서 값을 기준으로 해야 합니다.</p> <p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 -20°C와 +10°C(또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P15.03 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P15.04 ▪	INT PRESS 높음	<p>내부 고압 억제는 과도한 내부 압력이 존재할 때 장치가 시동에 걸리지 않도록 하기 위해 사용할 수 있습니다. 내부 고압 억제는 내부 압력센서 값을 기준으로 사용합니다.</p> <p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0.1 BAR와 2.0 BAR (또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P15.04 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
<p>Airmaster™ Q1는 다양한 경고 알람 메뉴와 즉시 정지 알람 상태를 설정할 수 있습니다.</p>			
	P16.01 ▪	사용 시간 1	<p>사용 시간 1 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100 시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>

경고 / IMM 정지 알람	P16.02 •	사용 시간 2	<p>사용 시간 2 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 메뉴 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>
	P16.03 •	사용 시간 3	<p>사용 시간 3 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.03 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>
	P16.04 •	사용 시간 4	<p>사용 시간 4 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.04 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>
	P16.05 •	사용 시간 5	<p>사용 시간 5 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.05 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 메뉴 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>
	P16.06 •	사용 시간 6	<p>사용 시간 6 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.06 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>
	P16.07 •	사용 시간 7	<p>사용 시간 7 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.07 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>
	P16.08 •	사용 시간 8	<p>사용 시간 8 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0시간과 10,000시간 사이에서 설정합니다. Step = 100시간 기본값 = 2,000. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.08 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 메뉴 P11 - 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다!</p>
	P16.09 •	주간 정비	<p>주간 정비 경고 알람. '엔터'를 눌러 서버 메뉴 P16.09.##에 액세스합니다.</p>

경고 / IMM 정지 알람			주: 기능하게 하려면, 파라미터는 메뉴 P11 – Equip 설정2에서 활성화시켜야 합니다!
	P16.09.01 ▪	AUTO SCH 서비스	다음 정비 알람 자동 스케줄 기능 ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 예(YES)를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 다음 주간 정비가 시간 순으로 설정되었습니다. 주: 자동 스케줄 기능은 P16.09.02 ~ P16.09.05에서 현재 설정된 값에 7달력일을 추가합니다.
	P16.09.02 ▪	년(Year)	수동으로 다음 정비 예정일의 년도를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 연도를 설정을 합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.09.02 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.09.03 ▪	월	수동으로 정비 예정일의 월을 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 몇 월인지를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.09.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.09.04 ▪	일(day)	수동으로 다음 정비 예정일의 날짜를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 날짜를 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.09.04 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.09.05 ▪	시간	수동으로 다음 정비 예정일의 시간을 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 시간을 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.09.05 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.09.06 ▪	변경 저장	‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.09 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.10 ▪	연례 정비	연례 정비 경고 알람. ‘엔터’를 눌러 서버 메뉴 P16.10.##에 액세스합니다. 주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 메뉴 P11 – 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다! 주: 다음 정비 예정일의 년도, 월, 일, 시간 설정 방법은 상기에 설명되어 있습니다!
	P16.11 ▪	6개월 마다 하는 정비	6개월 마다 하는 정비 경고 알람. ‘엔터’를 눌러 서버 메뉴 P16.11.##.에 액세스합니다. 주: 이 기능을 사용하려면, 파라미터는 메뉴 P11 – 장비 설정2 메뉴에서 활성화시켜야 합니다! 주: 다음 정비 예정일의 년도, 월, 일, 시간 설정 방법은 상기에 설명되어 있습니다!
	P16.12 ▪	COMP OUT TEMP	아날로그 형태(P12.12 메뉴 참조): 장치의 컴프레샤 엔진’ 토출구 온도 경고 알람. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 OFF (즉 필요하지 않은 경우) 또는 70°C와 240°C(또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. Step = 1. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.12 메뉴로 돌아갔습니다. 디지털 형태(P12.12 메뉴 참조): 장치 컴프레샤 엔진’ 토출구 온도 경고 알람. ‘엔터’를 누릅니다. OFF과 ON 중에서 선택하여

경고 / IMM 정지 알람			설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.12 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.13 ▪	EQUIP OUT PRESS	<p>장비 토출구 압력 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off와 최대 허용값 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.13 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 최소 허용값 = 무부하 압력 값 위로 0.1 BAR(혹은 다른 선택 측정 단위).</p> <p>주: 최대 허용값 = 즉시 정지 토출구 압력 값 아래로 0.1 BAR(또는 다른 선택 측정 단위).</p>
	P16.14 ▪	EQUIP INT PRESS	<p>장비 내부 압력 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. UP과 'DOWN' 키를 사용하여 Off와 최대 허용값 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.14 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 최소 허용값 = 장비 토출구 압력 경고 값 위로 0.1 BAR(혹은 다른 선택 측정 단위).</p> <p>주: 최대 허용값 = 즉시 정지 내부 알람 압력 값 아래로 0.1 BAR(또는 다른 선택 측정 단위).</p>
	P16.15 ▪	차압	<p>차압 경고 알람(장비 내부 압력에서 장비 외부 압력을 뺀 값). '엔터'를 누릅니다. OFF 또는 0.2 BAR와 최대 허용값 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.15 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 경고 차압 값과 즉시 정지 차압 값 간의 최소 차이 = 0.2 BAR</p> <p>주: 차압 경고 모니터링은 전달 온도가 50°C(또는 다른 측정 단위) 미만일 때는 비활성화됩니다.</p> <p>주: 차압 경고 알람은 최소 10초 넘게 경고값을 초과해야 발합니다.</p>
	P16.16 ▪	오일 에어 SEP DP HI	<p>장치 오일/공기 분리기의 고압 경고 알람(Oil Air SEP DP HI MINUS EQUIP OUT PRESS). '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 OFF 또는 0.01 BAR와 2.00 BAR (또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. Step = 0.01 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.16 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 장치 압력 경고 모니터링은 전달 온도가 50°C(또는 다른 측정 단위) 미만일 때는 비활성화됩니다.</p> <p>주: 차압 경고 알람은 최소 10초 넘게 경고값을 초과해야 발합니다.</p>
	P16.17 ▪	위상 검사	전원 위상 검사 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.17 메뉴로 돌아갔습니다.

		ON일 경우, 이 파라미터는 위상 손실이 발생하거나 주파수가 40Hz 미만이거나 500밀리세컨드(또는25 주기)동안 이상 70Hz 보다 높을 경우 알람이 울립니다.
P16.18 ▪	HI MTR STR HR	시간 당 높은 메인 모터 시동 횟수 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1과 20 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.18 메뉴로 돌아갔습니다.
P16.19 ▪	문 열림	장치 외함 문 열림 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.19 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
P16.20 ▪	CAB 필터 DP	장치 캐비닛 필터 차압 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.20 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
P16.21 ▪	에어필터 DP	장치 공기 필터 차압 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.21 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
P16.22 ▪	오일필터 DP	오일필터 차압 경고 알람 '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.22 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
P16.23 ▪	SEP 필터 DP HI	장치 분리기 필터 차압 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.23 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
P16.24 ▪	팬 모터 알람	팬 모터 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.24 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
P16.25 ▪	CNDS 배수 알람	장치 응축수 배수 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.25 메뉴로

경고 / IMM 정지 알람			돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.26 ▪	냉각수 알람	장치 냉각수 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.26 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.27 ▪	오일 수준 알람	장치 오일 수준 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.27 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.28 ▪	RD 알람	장치 냉매 건조기 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.28 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.29 ▪	라인 FTR DP ALM	장치 라인 필터 차압 경고 경보. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.29 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.30 ▪	FTR 배수 ALM	장치 필터 배수 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.30 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.31 ▪	오일/WTR SEP ALM	장치 유수분리기 경고 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.31 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.32 ▪	주위 TEMP HI	높은 주위 온도 경고 경보. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.32 메뉴로 돌아갔습니다.

경고 / IMM 정지 알람			주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P16.33 ▪	CONF 알람 1	설정 가능한 경고 경보 1 '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.33 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.34 ▪	CONF 알람 2	설정 가능한 경고 경보 2 '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.34 메뉴로 돌아갔습니다.
	P16.35 ▪	CONF 알람 3	설정 가능한 경고 경보 3 '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P16.34 메뉴로 돌아갔습니다.
	P17.01 ▪	COMP OUT TEMP	아날로그 형태(P12.12 메뉴 참조): 장치 컴프레사 엔진' 토출구 온도 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 OFF (즉 필요하지 않은 경우) 또는 70°C와 240°C(또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.01 메뉴로 돌아갔습니다. 디지털 형태(P12.12 메뉴 참조): 장치 컴프레사 엔진' 토출구 온도 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P17.02 ▪	HI TEMP 상승	고온 상승 즉시 정지 알람. 고온 상승 파라미터의 목적은 운전 상태 후 장치 온도가 비정상 적으로 상승하지 않도록 관리하는 것입니다. 'ENTER' 를 눌러 HI TEMP 상승 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P17.02.01 ▪	델타 TEMP	델타 온도 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 1°C와 60°C(또는 다른 선택 측정 단위)사이에서 설정합니다. Step = 1°C. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.02.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P17.02.02 ▪	델타 시간	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 5초와 30초 사이에서 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.02.02 메뉴로 돌아갔습니다.
	P17.02.03 ▪	활성 시간	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0초에서 60초 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.02.03 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 활성 시간 = 높은 온도 상승 파라미터가 '작동' 상태로 변경된 다음에도 유지되는 시간(초).
	P17.03 ▪	EQUIP OUT PRESS	장비 토출구 압력 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.03 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 최소 허용값 = 장비 토출구 압력 경고 알람 값 위로 0.1 BAR(혹은 다른 선택 측정 단위).

경고 / IMM 정지 알람	P17.04 ▪	EQUIP INT PRESS	<p>장비 내부 압력 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P17.04 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 최소 허용값 = 장비 내부 압력 경고 값 위로 0.1 BAR(혹은 다른 선택 측정 단위).</p>
	P17.05 ▪	낮은 PRESS 상승	<p>낮은 압력 상승 즉시 정지 알람. 압력 상승 파라미터의 목적은 운전 상태 후 장치 온도가 비정상 적으로 상승하지 않도록 관리하는 것입니다. '엔터'를 눌러 낮은 압력 상승 서브 메뉴에 액세스합니다.</p> <p>주: 내부 압력센서가 설치되었을 때만 활성화됨.</p>
	P17.05.01 ▪	Min INT PRESS	<p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 0과 2 BAR(또는 다른 선택 측정 단위) 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P17.05.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P17.05.02 ▪	활성 시간	<p>'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0초와 60초 사이에서 선택하여 설정합니다. Step = 1초. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P17.05.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P17.06 ▪	차압	<p>차압 즉시 정지 알람(장비 내부 압력에서 장비 외부 압력을 뺀 값). '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 Off 또는 0.4 BAR와 최대 허용값 사이에서 설정합니다. Step = 0.1 BAR (또는 다른 선택 측정 단위). '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P17.06 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 차압 경고와 차압 즉각적인 정지 = 0.2 BAR 간에 최소 차이</p> <p>주: 차압 즉시 정지 알람 모니터링은 전달 온도가 50°C(또는 다른 측정 단위) 미만일 때는 비활성화됩니다.</p> <p>주: 차압 경고 알람은 최소 10초 넘게 경고값을 초과해야 발합니다.</p>
	P17.07 ▪	메인 모터 잠금	<p>장치의 메인 모터 잠금 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON과 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P17.07 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P17.08 ▪	메인 모터 OVLD	<p>장치의 메인 모터 과부하 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P17.08 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>ON일 경우, 이 파라미터는 P14 메뉴 설정에 의해 결정되는 모터가 과부하된 창치를 즉시 정지시키거나 메인 모터 과부하 디지털 입력이 'NOT OK' 상태를 등록할 때 즉시 정지시킵니다.</p>
	P17.09 ▪	모터 위상 IMB	<p>장치의 메인 모터 위상 불균형 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P17.09</p>

경고 / IMM 정지 알람			메뉴로 돌아갔습니다. ON일 경우, 이 파라미터는 위상 불균형이 발생할 경우 장치를 즉시 중지시킵니다.
	P17.10 ▪	팬 MTR 과부하	장치의 팬 모터 과부하 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.10 메뉴로 돌아갔습니다. ON일 경우, 이 파라미터는 P14 메뉴 설정에 의해 결정되는 모터가 과부하된 장치를 즉시 정지시키거나 팬 모터 과부하 디지털 입력이 'NOT OK' 상태를 등록할 때 즉시 중지시킵니다.
	P17.11 ▪	위상 검파	장치의 위상 검파 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.11 메뉴로 돌아갔습니다. ON일 경우, 파라미터는 위상의 순서(L1, L2, L3)가 잘못되었거나 위상 손실이 발생할 경우 장치를 즉시 중지시킵니다.
	P17.12 ▪	문 열림	장치 외함 문 열림 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.12 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.13 ▪	팬 모터 알람	팬 모터 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P7.13 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.14 ▪	냉각수 알람	장치 냉각수 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.14 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.15 ▪	오일 수준 알람	장치 오일 수준 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.15 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.16 ▪	벨트 드라이브 SERV	장치 벨트 드라이브 서비스 즉시 정지 경보. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.16 메뉴로 돌아갔습니다.

경고 / IMM 정지 알람			주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.17 ▪	RD 알람	장치의 냉매 건조기 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.17 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.18 ▪	유수량(Water flow)	유수량 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.18 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.19 ▪	인버터 고장	인버터 고장 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.19 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.20 ▪	메인 MTR 온도 HI	팬 모터 고온 즉시 중지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.20 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.21 ▪	COMP 외부 TEMP HI.	장비 토출구 고온 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.21 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.22 ▪	냉각 SYS FLT	냉각 시스템 고장 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.22 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조
	P17.23 ▪	메인 모터 고장	메인 모터 고장 즉시 정지 알람. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.23 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조

경고 / IMM 정지 알람	P17.24 ▪	Conf IMM 정지 1	<p>설정된 즉시 정지 경보 1. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.21 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조</p>
	P17.25 ▪	Conf IMM 정지 2	<p>설정된 즉시 정지 경보 2. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.22 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조</p>
	P17.26 ▪	Conf IMM 정지 3	<p>설정된 즉시 정지 경보 3. '엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 ON 또는 OFF 중에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P17.23 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 적당한 디지털 입력이 필요합니다. P18 메뉴 참조</p>

<p>I/O (입력/출력)C ONFIG</p>	<p>Airmaster™ Q1은 입력/출력 설정 옵션이 있을 경우 기능이 다양합니다.</p> <p>주: P18 메뉴에서 I/O를 설정할 때, 각 메뉴에서 연결 메뉴 항목을 설정해야 합니다. 예를 들면, 오일 필터 DP 경보 모니터링'을 위해 메뉴 항목 P18.02에 대해 디지털 입력 2를 설정하기 원한다면, P16.19에서 오일 필터 DP 경보 메뉴 항목을 탐색하여 오일 필터 DP 경보 기능을 활성화시키고 ON을 선택합니다. 요약하면 필요한 기능을 활성화시키고 그 기능에 입력 혹은 출력을 할당해야 한다는 것입니다.</p> <p>Airmaster™ Q1은 설정 가능한 아날로그 출력 메뉴 1 기능이 있습니다. 선택할 수 있는 옵션은 아래 표에 나와 있습니다.</p> <p>주: 일부 아날로그 출력 옵션은 외부 물리적 릴레이의 추가를 필요로 합니다.</p>																												
	<p>P18.01 •</p>	<table border="1"> <tr> <td data-bbox="613 842 900 901">AO 기능</td> <td data-bbox="900 842 2110 901">아날로그 출력 기능. '엔터'를 누릅니다. 기능 목록에서 선택 '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P18.01 메뉴로 돌아갔습니다.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 901 900 938">OFF</td> <td data-bbox="900 901 2110 938">기능 비활성</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 938 900 970">알람</td> <td data-bbox="900 938 2110 970">활성화된 알람 고장에 동력 공급(시동/작동 억제 포함되지 않음)</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 970 900 1002">알람 번호</td> <td data-bbox="900 970 2110 1002">활성화된 알람 고장에 동력 차단(시동/작동 억제 포함되지 않음)</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1002 900 1034">알람 & 서비스</td> <td data-bbox="900 1002 2110 1034">어떤 잘못된 경보 또는 경보로 인한 서비스(시동/작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 공급됨.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1034 900 1066">알람 & 서비스 NO</td> <td data-bbox="900 1034 2110 1066">어떤 잘못된 경보 또는 경보로 인한 서비스(시동/작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 차단됨.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1066 900 1098">배수(Drain)</td> <td data-bbox="900 1066 2110 1098">P11.08 & P11.09 참조</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1098 900 1129">건조기 제어</td> <td data-bbox="900 1098 2110 1129">모든 운전 상태 조건에 동력이 공급됨</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1129 900 1161">EQUIP OUT PRESS</td> <td data-bbox="900 1129 2110 1161">4-20mA 출력 신호를 통해 장비 출력 압력 값 반복</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1161 900 1193">EQUIP INT PRESS</td> <td data-bbox="900 1161 2110 1193">4-20mA 출력 신호를 통해 장비 내부 압력 값 반복</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1193 900 1225">COMP OUT TEMP</td> <td data-bbox="900 1193 2110 1225">4-20mA 출력 신호를 통해 압축기 출력 온도 값 반복</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1225 900 1294">팬</td> <td data-bbox="900 1225 2110 1294">'모터 시동'과 '부하 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 동력이 공급됨 내부 및 외부의 냉각 팬 모터 접촉기에 동력을 공급하는데 사용할 수 있습니다.</td> </tr> <tr> <td data-bbox="613 1294 900 1380">팬 제어</td> <td data-bbox="900 1294 2110 1380">'모터 시동'과 로딩 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 작동이 가능하도록 함. 작동이 가능해질 경우 출력은 전달 온도가 초과될 경우에 동력이 공급된다면 높은 팬' 온도 설정을 합니다. 전달 온도가 '팬의 낮은' 온도 설정 아래로 떨어지면, 출력을 위한 동력이 끊깁니다. 일단 동력이 공급되면, 출력은 전달</td> </tr> </table>	AO 기능	아날로그 출력 기능. '엔터'를 누릅니다. 기능 목록에서 선택 '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P18.01 메뉴로 돌아갔습니다.	OFF	기능 비활성	알람	활성화된 알람 고장에 동력 공급(시동/작동 억제 포함되지 않음)	알람 번호	활성화된 알람 고장에 동력 차단(시동/작동 억제 포함되지 않음)	알람 & 서비스	어떤 잘못된 경보 또는 경보로 인한 서비스(시동/작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 공급됨.	알람 & 서비스 NO	어떤 잘못된 경보 또는 경보로 인한 서비스(시동/작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 차단됨.	배수(Drain)	P11.08 & P11.09 참조	건조기 제어	모든 운전 상태 조건에 동력이 공급됨	EQUIP OUT PRESS	4-20mA 출력 신호를 통해 장비 출력 압력 값 반복	EQUIP INT PRESS	4-20mA 출력 신호를 통해 장비 내부 압력 값 반복	COMP OUT TEMP	4-20mA 출력 신호를 통해 압축기 출력 온도 값 반복	팬	'모터 시동'과 '부하 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 동력이 공급됨 내부 및 외부의 냉각 팬 모터 접촉기에 동력을 공급하는데 사용할 수 있습니다.	팬 제어	'모터 시동'과 로딩 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 작동이 가능하도록 함. 작동이 가능해질 경우 출력은 전달 온도가 초과될 경우에 동력이 공급된다면 높은 팬' 온도 설정을 합니다. 전달 온도가 '팬의 낮은' 온도 설정 아래로 떨어지면, 출력을 위한 동력이 끊깁니다. 일단 동력이 공급되면, 출력은 전달	
AO 기능	아날로그 출력 기능. '엔터'를 누릅니다. 기능 목록에서 선택 '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P18.01 메뉴로 돌아갔습니다.																												
OFF	기능 비활성																												
알람	활성화된 알람 고장에 동력 공급(시동/작동 억제 포함되지 않음)																												
알람 번호	활성화된 알람 고장에 동력 차단(시동/작동 억제 포함되지 않음)																												
알람 & 서비스	어떤 잘못된 경보 또는 경보로 인한 서비스(시동/작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 공급됨.																												
알람 & 서비스 NO	어떤 잘못된 경보 또는 경보로 인한 서비스(시동/작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 차단됨.																												
배수(Drain)	P11.08 & P11.09 참조																												
건조기 제어	모든 운전 상태 조건에 동력이 공급됨																												
EQUIP OUT PRESS	4-20mA 출력 신호를 통해 장비 출력 압력 값 반복																												
EQUIP INT PRESS	4-20mA 출력 신호를 통해 장비 내부 압력 값 반복																												
COMP OUT TEMP	4-20mA 출력 신호를 통해 압축기 출력 온도 값 반복																												
팬	'모터 시동'과 '부하 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 동력이 공급됨 내부 및 외부의 냉각 팬 모터 접촉기에 동력을 공급하는데 사용할 수 있습니다.																												
팬 제어	'모터 시동'과 로딩 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 작동이 가능하도록 함. 작동이 가능해질 경우 출력은 전달 온도가 초과될 경우에 동력이 공급된다면 높은 팬' 온도 설정을 합니다. 전달 온도가 '팬의 낮은' 온도 설정 아래로 떨어지면, 출력을 위한 동력이 끊깁니다. 일단 동력이 공급되면, 출력은 전달																												

I/O (입력/출력)C ONFIG		온도에 관계없이 설정된 팬 최소 런타임'에 대해 최소한으로 계속 동력이 공급됩니다. 내부 및 외부의 냉각 팬 모터 접촉기에 동력을 공급하는데 사용할 수 있습니다.
	팬 MTR 전류	4-20mA 출력 신호를 통해 팬 모터 전력 값 반복
	그룹 고장	활성화된 경고, 스타/작동 억제 또는 작동 정지 고장에 대해 전원이 공급됨
	그룹 고장 NO	활성화된 경고, 스타/작동 억제 또는 작동 정지 고장에 대해 전원이 끊김
	히터	마일 검출된 온도가 작동 억제 설정 저온 +2°C 아래로 떨어지면 동력을 공급합니다. 마일 검출 온도가 작동 억제 설정 저온 + 3°C 위로 상승하면 전원이 끊어집니다. 응축수 방지 히터 접촉기나 낮은 온도 경고 보조 출력에 전원을 공급하는데 사용할 수 있습니다.
	즉시 정지	활성 즉시 정지 상태에 대해 전원이 공급됨. (시동/작동 억제 포함 안 됨)
	IMM 정지 NO	활성화된 작동중지 고장에 동력 차단(시동/작동 억제 포함되지 않음)
	로딩된	모든 부하 상태 조건에 동력이 공급됨
	메인 MTR 전류	4-20mA 출력 신호를 통해 메인 모터 전력 값 반복
	운전	모든 운전 상태 조건에 동력이 공급됨
	서비스	알람에 의한 서비스에 대해서만 전원이 공급됨.
	대기	'대기'와 '환기' 상태에 전원이 공급되었음.
	시작	모든 시작 상태 조건에 동력이 공급됨
	<p>Airmaster™ Q1는 설정 가능한 디지털 출력 메뉴 7 기능이 있습니다. 각 메뉴의 설정 가능한 디지털 입력 파라미터(예를 들면 P18.02)를 설정 가능한 디지털 입력 상태 선택 파라미터(예를 들면 P18.03)가 뒤따릅니다. 선택할 수 있는 옵션은 아래 표에 나와 있습니다. 각 경고나 정지 상태는 Airmaster™ Q1 그래픽 사용자 인터페이스에 대한 상태 정보를 표시하는 문구뿐만 아니라 상태 코드를 사용합니다.</p>	
P18.02 ~ 14 •	OFF	기능 비활성
	에어필터 DP 알람	선택
	에어필터 DP 정지	선택
	CAB 필터 DP 알람	선택
	CAB 필터 DP 정지	선택
	CNDS 배수 알람	선택
	RC 운전/정지	선택
	Conf ALM 1	선택
	Conf IMM 정지 1	선택
	Conf ALM 2	선택
	Conf IMM 정지 2	선택
	Conf ALM 3	선택
	Conf IMM 정지 3	선택
	냉각수 알람	선택
COOL WTR IMM 정지	선택	

I/O (입력/출력)C ONFIG		문 열림 알람	선택
		문 열림 정지	선택
		건조기 알람	선택
		건조기 IMM 정지	선택
		팬 모터 알람	선택
		팬 MTR IMM 정지	선택
		FTR 배수 ALM	선택
		FTR 배수 정지	선택
		라인 FTR DP ALM	선택
		라인 FTR DP 정지	선택
		메인 모터 OVL	선택
		메인 MTR TEMP HI	선택
		오일필터 DP 알람	선택
		오일필터 DP 정지	선택
		오일 수준 알람	선택
		Oil LVL IMM 정지	선택
		오일/WTR SEP ALM	선택
		오일/WTR SEP 정지	선택
		REM 부하 활성화	선택
		REM 부하/무부하	선택
		Run SCH On/Off	선택
		SEP 필터 DP 알람	선택
		SEP 필터 DP 정지	선택
		V 벨트 IMM 정지	선택
		유수량(Water flow)	선택
		인버터 고장	선택
		주위 TEMP HI	선택
		R1 운전 경고	선택(10초간의 하드코딩화된 지연)
	R1 운전 IMM 정지	선택(10초간의 하드코딩화된 지연)	
	P18.03 ~ 15 •	NO / NC	정상적인 개방(NO) 또는 정상적인 폐쇄(NC) 상태 입력을 설정합니다. 주: '정상적' =건전함 또는 OK
	Airmaster™ Q1는 4개 릴레이 출력이 설정 가능한 8개 릴레이 출력이 특징입니다. 메뉴의 설정 가능한 옵션은 다음과 같습니다:		
	P18.16 ~ P18.19	OFF	기능 활성화/비활성

I/O (입력/출력)C ONFIG	<ul style="list-style-type: none"> ▪ 	알람	활성화된 알람 고장에 동력 공급(작동 억제 포함되지 않음)
		알람 NO	활성화된 알람 고장에 동력 차단(작동 억제 포함되지 않음)
		알람 & 서비스	어떤 잘못된 알람 또는 알람으로 인한 서비스(작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 공급됨.
		알람 & 서비스 NO	어떤 잘못된 경보 또는 경보로 인한 서비스(시동/작동 억제 포함되지 않음)에 전원이 차단됨.
		배수(Drain)	P11.08 & P11.09 참조
		건조기 제어	모든 운전 상태 조건에 동력이 공급됨
		팬	'모터 시동'과 '부하 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 동력이 공급됨 내부 및 외부의 냉각 팬 모터 접촉기에 동력을 공급하는데 사용할 수 있습니다.
		팬 제어	'모터 시동'과 로딩 지연'을 제외한 모든 작동 상태에 작동이 가능하도록 함. 작동이 가능해질 경우 출력은 전달 온도가 초과될 경우에 동력이 공급된다면 높은 팬' 온도 설정을 합니다. 전달 온도가 '팬의 낮은' 온도 설정 아래로 떨어지면, 출력을 위한 동력이 끊깁니다. 일단 동력이 공급되면, 출력은 전달 온도에 관계없이 설정된 팬 최소 런타임'에 대해 최소한으로 계속 동력이 공급됩니다. 내부 및 외부 냉각 팬 모터 접촉에 전원을 공급하는데 사용할 수 있습니다. 최소 런타임은 한 시간 마다 팬 모터 시동을 제한하기 위한 것입니다.
		그룹 고장	활성화된 경보, 스타/작동 억제 또는 작동 정지 고장에 대해 전원이 공급됨
		그룹 고장 NO	활성화된 경보, 스타/작동 억제 또는 작동 정지 고장에 대해 전원이 끊김
		히터	만일 검출된 온도가 작동 억제 설정 저온 +2°C 아래로 떨어지면 동력을 공급합니다. 마일 검출 온도가 작동 억제 설정 저온 + 3°C 위로 상승하면 전원이 끊어집니다. 응축수 방지 히터 접촉기나 낮은 온도 경고 보조 출력에 전원을 공급하는데 사용할 수 있습니다.
		즉시 정지	활성화된 작동중지 고장에 동력 공급(시동/작동 억제 포함되지 않음)
		IMM 정지 NO	활성화된 작동중지 고장에 동력 차단(시동/작동 억제 포함되지 않음)
		RESET 인버터	'인버터 고장'에 할당된 디지털 입력이 NOT OK일 때 동력을 제공합니다. 주: 디지털 출력은 인버터를 리셋하도록 할당된 인버터 디지털 입력과 함께 사용되어야 합니다.
		로딩된	모든 부하 상태 조건에 동력이 공급됨
		RC 부하/무부하	원격 부하/무부하가 비활성화될 때 동력이 공급됨
		RC 운전/정지	원격 운전/정지가 비활성화될 때 동력이 공급됨
		운전	모든 운전 상태 조건에 동력이 공급됨
		서비스	알람 조건에 의한 서비스에 대해서만 전원이 공급됨.
	대기	'대기'와 '환기' 상태에 전원이 공급되었음.	
	P18.16 ~ P18.19	시작	모든 시작 상태 조건에 동력이 공급됨

(Continued)

I/O (입력/출력)C ONFIG	P18.20 ▪	AI3 기능	<p>아날로그 입력 3과 관련된 기능을 설정하는데 사용됨. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ‘OFF’, ‘COMP OUT TEMP’, ‘EQUIP OUT TEMP’ 중에서 선택하여 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 사용자는 P18.20 메뉴로 돌아왔습니다.</p> <p>주: ‘COMP OUT TEMP’을 설정할 때 관련 로직이 활성화됩니다(예를 들면 17.02 TEMP 상승 CONFIG)</p>
	P18.21 ▪	AI5 기능	<p>주: AI5가 탐지될 때만 보입니다.</p> <p>아날로그 입력 5과 관련된 기능을 설정하는데 사용됨. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ‘OFF’, ‘COMP OUT TEMP’, ‘EQUIP OUT TEMP’ 중에서 선택하여 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 사용자는 P18.21 메뉴로 돌아왔습니다.</p> <p>주: ‘COMP OUT TEMP’을 설정할 때 관련 로직이 활성화됩니다(예를 들면 17.02 TEMP 상승 CONFIG)</p>
센서 설정	<p>센서 설정</p> <p>주의: 잘못 설정된 센서 보정은 장치의 성능과 장치와 관련된 안전 기능과 성능에 영향을 미칠 수 있습니다.</p>		
	P19.01 ▪	EQUIP OUT PRESS	<p>장비 토출구 압력. ‘엔터’를 눌러 EQUIP OUT PRESS 서브 메뉴에 액세스합니다.</p>
	P19.01.01 ▪	값 오프셋	<p>센서 오프셋을 보정하는데 사용합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’ 및 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 안에서 조정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P19.01.01 메뉴로 돌아왔습니다.</p> <p>주: 오프셋을 보정하려면, 대기에 센서를 노출시키고 메뉴 P19.01.03가 0.0bar를 표시할 때까지 오프셋 값을 조정합니다.</p> <p>예를 들면, 센서가 -1.0 (마이너스 1)에서 15.0bar 범위를 가집니다. -1.0bar를 설정합니다.</p>
	P19.01.02 ▪	SENS 범위 HI	<p>최대 센서 범위를 보정하는데 사용합니다. ‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’ 및 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 안에서 조정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P19.01.02 메뉴로 돌아왔습니다.</p> <p>주: 최대 범위’를 보정하기 위해, 알려진 압력을 센서에 정확하게 가하고 메뉴 P19.01.03에 표시된 값이 적용된 압력과 일치할 때까지 범위를 조정합니다. 범위 값은 고정 또는 변경된 압력을 가함으로 보정할 수 있다.</p> <p>예를 들면, 센서가 -1.0 (마이너스 1)에서 15.0bar 범위를 가진다면, 최초에 15.0bar로 설정하고 난 후 필요한 만큼 조정합니다.</p>

센서 설정	P19.01.03	EQUIP OUT PRESS	장비 토출구 압력. 수정 불가. 측정된 장비 토출구 압력이 메뉴에 표시됨
	P19.02 ▪	EQUIP INT PRESS	장비 내부 압력. 엔터를 눌러 EQUIP INT PRESS 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P19.02.01 ▪	값 오프셋	<p>센서 오프셋을 보정하는데 사용합니다. '엔터'를 누릅니다. 허용값 내에서 조정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P19.02.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 오프셋을 보정하려면, 대기에 센서를 노출시키고 P19.02.03 메뉴가 0.0bar를 표시할 때까지 오프셋 값을 조정합니다.</p> <p>예를 들면, 센서가 -1.0 (마이너스 1)에서 15.0bar 범위를 가집니다. -1.0bar를 설정합니다.</p>
	P19.02.02 ▪	SENS 범위 HI	<p>최대 센서 범위를 보정하는데 사용합니다. 허용값 내에서 조정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P19.01.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주: 최대 범위'를 보정하기 위해, 알려진 압력을 센서에 정확하게 가하고 메뉴 P19.01.03에 표시된 값이 적용된 압력과 일치할 때까지 범위를 조정합니다. 범위 값은 고정 또는 변경된 압력을 가함으로 보정할 수 있습니다.</p> <p>예를 들면, 센서가 -1.0 (마이너스 1)에서 15.0bar 범위를 가진다면, 최초에 15.0bar로 설정하고 난 후 필요한 만큼 조정합니다.</p>
	P19.02.03	EQUIP INT PRESS	장비 내부 압력. 수정 불가. 측정된 장비 내부 압력이 메뉴에 표시됨
	P19.03 ▪	COMP OUT TEMP	컴프레샤(장치 엔지) 토출구 온도 경고 알람. 엔터를 눌러 COMP OUT TEMP 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P19.03.01 ▪	값 오프셋	센서 오프셋을 보정하는데 사용합니다. '엔터'를 누릅니다. 허용값 내에서 조정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P19.03.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P19.03.02	COMP OUT TEMP	수정 불가. 측정된 장비 내부 압력이 메뉴에 표시됨
	P19.04 ▪	메인 MTR 전류	메인 모터 전류. 엔터를 눌러 메인 MTR 전류 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P19.04.01 ▪	Main MTR CT RTG	<p>메인 모터 전류 변류기 정격. '엔터'를 누릅니다. UP' 및 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P19.04.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>메인 모터 전류의 정격은 변류기 정격과 일치해야 합니다.</p>
P19.04.02 ▪	CT 권선	<p>변류기 권선. '엔터'를 누릅니다. UP' 및 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P19.04.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p> <p>주:</p> <p>설정된 값은 전원 케이블이 변류기 둘레를 감고 있는 횟수와 일치해야 합니다.</p>	

센서 설정	P19.04.03 ▪	센서 범위	최대 센서 범위를 보정하는데 사용합니다. '엔터'를 누릅니다. UP' 및 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 안에서 조정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P19.04.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P19.04.04 ▪	메인 MTR 전류	수정 불가. 측정된 메인 모터 값 표시 메뉴
	P19.05 ▪	팬 MTR 전류	팬 모터 전류. 엔터를 눌러 팬 MTR 전류 서브 메뉴에 액세스합니다.
	P19.05.01 ▪	Fan MTR CT RTG	팬 모터 전류 변류기 정격. '엔터'를 누릅니다. 허용값 이내에서 설정하고 장치의 변류기와 일치해야 합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P19.05.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P19.05.02 ▪	CT 권선	변류기 권선. '엔터'를 누릅니다. UP' 및 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P19.05.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 설정된 값은 전원 케이블이 변류기 둘레를 감고 있는 횟수와 일치해야 합니다.
	P19.05.03 ▪	센서 범위	최대 센서 범위를 보정하는데 사용합니다. '엔터'를 누릅니다. UP' 및 'DOWN' 키를 사용하여 허용값 안에서 조정합니다. '엔터'를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커미트되었고 조작자는 P19.05.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P19.05.04 ▪	팬 MTR 전류	수정 불가. 측정된 팬 모터 값 표시 메뉴
진단	디지털 입력, 아날로그 입력, 릴레이 아웃풋, 변류기 아날로그 입력, 위상 주파수 입력, 위상각 및 파워서플라이 컨트롤러, 멤브레인 키 스위치 패널을 테스트하거나 호출할 경우 이 진단 메뉴는 키패드에 액세스할 수 있는 방법을 제공합니다.		
	P20.01	디지털 입력 1	디지털 입력 진단. 정보 표시는 디지털 입력 번호와 디지털 입력을 위한 전류 상태를 교대로 표시합니다. 디지털 입력의 상태 조건을 보려면 'ENTER' 누릅니다. 디지털 입력 상태 조건: 비활성화 = OK 활성화 = NOT OK
	P20.02	디지털 입력 2	
	P20.03	디지털 입력 3	
	P20.04	디지털 입력 4	
	P20.05	디지털 입력 5	
	P20.06	디지털 입력 6	
	P20.07	디지털 입력 7	
	P20.08	디지털 입력 8	
	P20.09	아날로그 입력 1 (mA)	아날로그 입력 진단. 정보 표시는 아날로그 입력 번호와 아날로그 입력을 위한 측정값(mA, 저항, 전류, 전압)을 교대로 표시합니다. 아날로그 할당과 조정값을 보려면 'ENTER' 누릅니다(예를 들면, EQUIP OUT PRESS, 7.3BAR).
	P20.10	아날로그 입력 2 (mA)	
	P20.11	아날로그 입력 3	

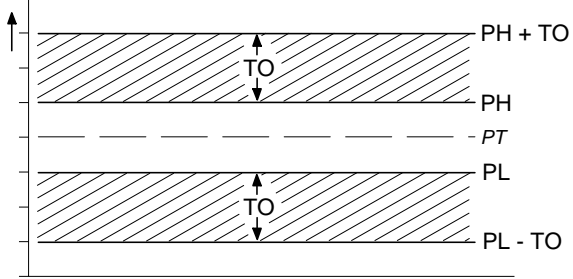
진단		(resistive)	
	P20.12	아날로그 입력 3 (current)	
	P20.13	아날로그 입력 3 (voltage)	
	P20.14	아날로그 입력 4 (voltage)	Airmaster™ Q1 파워서플라이 전압(X13). 정보 표시는 아날로그 입력 번호와 측정된 전압을 교대로 보여줍니다. 주: 아날로그 입력 4는 Airmaster™ Q1의 13로 검출되는 전압이며 다른 설정 가능한 목적이나 기능은 없습니다!
	P20.15	아날로그 입력 5 (resistive)	주: AI5가 탐지될 때만 보입니다.
	P20.16	아날로그 입력 5 (current)	아날로그 입력 진단. 정보 표시는 아날로그 입력 번호와 아날로그 입력을 위한 측정값을 교대로 표시합니다. 아날로그 명령과 조정값을 보려면 '엔터'를 누릅니다(예를 들면, COMP OUT TEMP, 85°C).
	P20.17	아날로그 입력 5 (voltage)	
	P20.18 ▪	릴레이 출력 1	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 1에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.19 ▪	릴레이 출력 2	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 2에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.20 ▪	릴레이 출력 3	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 3에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.21 ▪	릴레이 출력 4	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 4에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.22 ▪	릴레이 출력 5	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 5에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.23 ▪	릴레이 출력 6	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 6에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.24 ▪	릴레이 출력 7	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 7에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.25 ▪	릴레이 출력 8	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 릴레이 8에 동력 공급하거나 차단합니다.
	P20.26 ▪	아날로그 출력 1	'엔터'를 누릅니다. 'UP'과 'DOWN' 키를 사용하여 mA 출력 값을 조정합니다.
	P20.27	ANAL 입력 CT1A	
	P20.28	ANAL 입력 CT1B	
	P20.29	ANAL 입력 CT1C	
	P20.30	ANAL 입력 CT2A	
	P20.31	L1 주파수	
	P20.32	L2 주파수	
	P20.33	L3 주파수	
	P20.34	L1 위상각	
	P20.35	L2 위상각	
	P20.36	L3 위상각	
	P20.37 ▪	키 스위치 테스트	'엔터'를 눌러 키가 눌러졌는지를 인식하는 표시를 사용하여 키 스위치 테스트를 실행합니다. 주: LED 드라이버 PCB가 탐지될 때만 보입니다.
	P20.38 ▪	LED 테스트	'엔터'를 누르고 'ON' 또는 'OFF'를 선택합니다. 'ON'일 때 LED의 순차적인 켜짐과 꺼짐이 있습니다. LED 테스트는 'OFF'를 선택하기 전까지는 계속하여 순환됩니다.

<p>운전 스케줄은 내부 일지 기능으로 Airmaster™ Q1에 의해 제어되는 장치가 설정된 부하 및 오프 부하 압력으로 작동하는 스케줄을 제공합니다. 운전 스케줄은 운전 스케줄 입력과 함께 설정된 부하 및 무부하 압력 값에 따라 달성됩니다.</p>			
운전 스케줄	P21.01 •	운전 스케줄	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P21.02 •	근무일 수정	<p>‘엔터’를 눌러 서브 메뉴 P21.02.##에 액세스합니다.</p> <p>작업일 수정은 주간의 각 요일과 주당 근무 일수 연결하는데 사용되고 그에 의해 지역에 따라 변화가 있을 수 있습니다. 그에 따라 연결된 하위 메뉴를 사용합니다.</p> <p>주:</p> <p>근무일 = 숫자값 월요일 = 1 화요일 = 2 수요일 = 3 목요일 = 4 금요일 = 5 토요일 = 6 일요일 = 7 주말 = #</p> <p>예를 들면, 만일 주당 근무 일수는 월요일부터 금요일까지이고 주말은 토요일과 일요일이라면 다음 설정에서 P21.02는 12345##라고 고지합니다.</p>
	P21.02.01 •	월요일	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.02.01 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P21.02.02 •	화요일	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.02.02 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P21.02.03 •	수요일	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.02.03 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
	P21.02.04 •	목요일	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘ENTER’를 누르고 설정값이 메모리에 커밋 되었고 조작자는 메뉴 P21.02.04로 돌아갔습니다.</p>
	P21.02.05 •	금요일	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.02.05 메뉴로 돌아갔습니다.</p>
운전 스케줄	P21.02.06 •	토요일	<p>‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.02.06 메뉴로 돌아갔습니다.</p>

운전 스케줄	P21.02.07 ▪	일요일	‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’과 ‘DOWN’ 키를 사용하여 ON 또는 OFF를 선택합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.02.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P21.03 ▪	스케줄 항목	‘엔터’를 눌러 서브 메뉴 P21.03.##에 액세스합니다. 주: 스케줄 입력 옵션은 없음, 매 월요일, 매 화요일, 매 수요일, 매 목요일, 매 금요일, 매 토요일, 매 일요일, 모든 요일, 모든 평일, 주말, 또는 설정된 날짜가 포함됩니다. 메뉴 위치에 상관없이, 운전 스케줄 입력을 추가하기 위해 사용되며 스케줄 입력은 시간 순으로 정리됩니다. 그 결과 스케줄은 운전 스케줄을 메뉴 P21.03 ~ P21.30로 오름차순으로 입력됩니다. 운전 스케줄 입력이 경과하면, 스케줄에서 삭제되거나 반복된 스케줄 입력이 다시 한번 시간순으로 정리됩니다.
	P21.03.01 ▪	주파수	‘엔터’를 누릅니다. ‘UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 사용하여 Off, 매 월요일, 매 화요일, 매 수요일, 매 목요일, 매 금요일, 매 토요일, 매 일요일, 모든 요일, 모든 평일, 주말, 또는 설정된 날짜가 포함됩니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.03.01 메뉴로 돌아갔습니다.
	P21.03.02 ▪	기능	‘엔터’를 누릅니다. UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 ... 중에서 선택합니다. 기본값 PL/PH(P21.03.03 및 04를 비활성화하고 장치의 PL/PH를 사용함)를 사용하여 장치의 시동을 겁니다. 스케줄 PL/PH(P21.03.03 및 04를 비활성화하고 장치의 PL/PH는 무시)를 사용하여 장치의 시동을 겁니다. 장치의 정지
	P21 03.03 ▪	부하 압력	‘엔터’를 누릅니다. UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.03.02 메뉴로 돌아갔습니다. 주: 0 BAR를 선택하고 장치를 스케줄 목록에서 0 BAR를 목표로 설정합니다. 그 결과 이전의 장치 상태에서 무부하로 바뀌어 정지되고 그 후 부하 압력이 장치의 부하를 호출하는 값으로 변화될 때까지 시동을 걸 상태로 계속 준비되어 있습니다. 부하 압력 값은 이후의 운전 스케줄 입력이나 비활성화되는 운전 스케줄 기능의 결과로 변경될 수 있으며, 그에 따라 부하 압력과 무부하 압력 값으로 돌아가 P10 – EQUIP 설정 2에서 활성화 상태로 설정합니다.
	P21.03.04 ▪	무부하 압력	‘엔터’를 누릅니다. UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.03.03 메뉴로 돌아갔습니다.
	P21.03.05 ▪	년(Year)	‘엔터’를 누릅니다. UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.03.04 메뉴로 돌아갔습니다.
	P21.03.06 ▪	월	‘엔터’를 누릅니다. UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다.

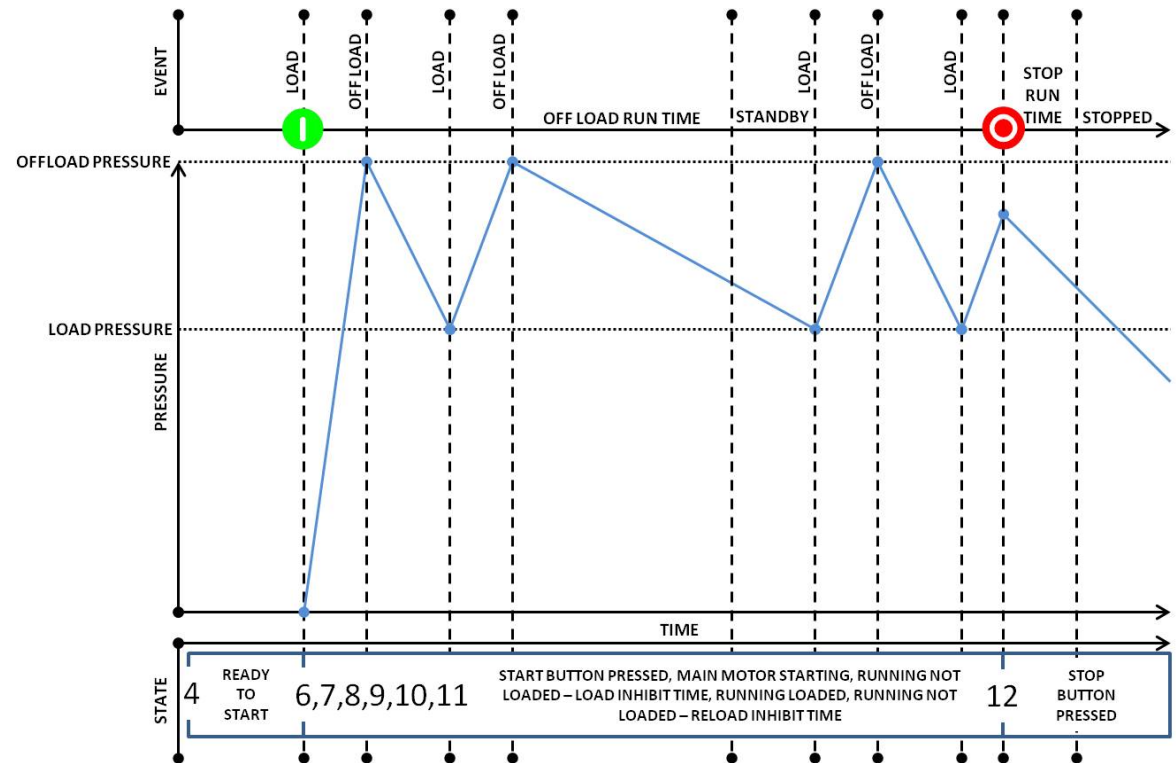
			설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.03.05 메뉴로 돌아갔습니다.
	P21.03.07 ▪	일(day)	‘엔터’를 누릅니다. UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.03.06 메뉴로 돌아갔습니다.
	P21.03.08 ▪	시간	‘엔터’를 누릅니다. UP’ 또는 ‘DOWN’ 키를 사용하여 허용값 내에서 설정합니다. ‘엔터’를 누릅니다. 설정값이 메모리에 커밋되었고 조작자는 P21.03.07 메뉴로 돌아갔습니다.
	P21.03.09 ▪	변경 저장	
ISC 내부 시스템 제어	<p>Airmaster™ ISC 소프트웨어는 직렬 통신이 장착된 현재와 과거의 Airmaster™ 컨트롤러와 Airbus485™(이전의 Multi485) 필드 버스 프로토콜과 호환됩니다.</p> <p>사용 시, 압축 공기에 대한 요구가 자주 변화하고 그 요구에 따라 시스템 압력이 감소하거나 증가할 수 있기 때문에, Airmaster™ ISC 소프트웨어는 콤프레사 네트워크가 효율성, 장비의 활용, 시스템 압력이 완전히 균형을 이루는 평형 상태가 되도록 하고 있습니다. 평형을 이룬 관리되지 않은 압축 공기 시스템에서, 상당한 에너지 비용 절감기회가 있습니다.</p> <p>Airmaster™ ISC의 압력 제어 전략의 일차적 기능은 시스템 압력을 최적의 콤프레사 활용을 통한 에너지 활용 목표에 맞는 ‘고압’ 설정점 및 ‘저압 설정점’ 사이로 유지하는 것입니다. Airmaster™ ISC 소프트웨어는 시스템의 공칭 ‘목표’ 압력으로 사용되는 ‘목표’ 압력 수준을 계산합니다. 압력 변화율은 주로 시스템 용량과 크기, 돌방성, 공기 요구량 변동에 의해 결정됩니다. 이들 특성은 각각의 설치마다 다릅니다. 다양한 설치 특성을 수용하기 위해 허용’ 압력 수준(tp)과 Airmaster™의 동적 반응 시간(혹은 ‘제동’(dA)) 에 미치는 영향을 조정할 수 있습니다.</p> <p>Airmaster™ ISC(내부 시스템 제어) 옵션 키트는 전용 옵션 카드, AC / DC 파워서플라이, 원격 압력센서로 구성되어 있습니다. 이 키트는 최대 8개 에어콤프레사가 장착된 Airmaster™ 콤프레사 시스템에 사용하기 위한 용도입니다. ISC 옵션 카드는 호스트 에어콤프레사의 전기설비용 외항 내부에 위치해 있으며 Airbus485™ 직렬 통신을 사용하여 콤프레사를 Airmaster™ Airmaster™ 컨트롤러와 연결됩니다. 공급된 압력센서는 수직으로 위쪽의 적절한 위치(예를 들면 공기 탱크)에 설치해야 합니다. 일단 설치하면, 호스트 에어콤프레사의 Airmaster™ ISC 소프트웨어 기능은 최대 8개의 에어콤프레사가 장착되어 네트워크된 Airmaster™에 대한 좁은 압력 범위를 제공하도록 설정할 수 있습니다.</p> <p>the Airmaster™ ISC 옵션 키트에 대한 보다 상세한 정보에 대해서는 제품 공급업체에 연락하여 제품 자료표 ‘Airmaster™ ISC 옵션 키트 - A21.1_EN’를 요청하시기 바랍니다.</p>		
	P12.13 ▪	이용 가능한 ISC	ISC 기능을 활성화하거나 비활성화하려면 On 이나 Off를 선택해 주세요. 메뉴 P80, P81, P82에서 ISC 기능 활성화 하기
	P80.01 ▪	ISC 활성화	<p>정지 제어 기능을 활성화하거나 ISC의 사용 기능을 비활성화.</p> <p>주 1: 활성화된다면... 그 후에 ISC를 어떤 이유로든 이용할 수 없을 경우, ISC에 의해 제어되는 에어콤프레사를 로컬 제어로 복귀시킵니다.</p> <p>주2: 정지 제어 기능이 활성화되어 있다면 만일 그 후에 ISC가 ‘정지된’(상기에 설명된 정지 제어 과정을 통해)다면, ISC는 무부하나 정지된 상태에서(정지된 상태로의 무부하와 로컬 에어콤프레사의 기능을 유지하는 시간) 모든 ISC 제어를 받는 에어콤프레사에 대한 제어를 유지합니다.</p>

ISC 내부 시스템 제어	P80.02 ▪	무부하 압력	ISC 제어 무부하 압력. 무부하 압력 범위 상기의 부하 압력인 0.2 이상이어야 함
	P80.03 ▪	부하 압력	ISC 제어 무부하 압력. 범위 = 센서 범위와 호스트 Airmaster 컨트롤러의 로드 및 오프로드 압력 한계
	P80.04 ▪	ISC 순환 INT	ISC 순환 간격이나 시퀀스 간격 Step = 1 - 720 시간 기본값 = 24 시간
	P81.01 ▪	ISC # 개의 컴프레샤	ISC 제어 에어컴프레샤의 수 Step = 2 - 8개 압축기 기본값 = 4개 압축기
	P81.02 ▪	ISC 시동 지연	시동 지연시간 Step = 0 - 60초 기본값 = 3초 시차를 두는 시동 기능. ISC 가 시작되면, 필요에 따라 각 부하 요청 간에 시간 간격을 두고 컴프레샤가 로딩됩니다. 이 기능은 모든 컴프레샤가 시스템이 시작함과 동시에 시작되는 것을 막기 위한 것입니다.
	P81.03 ▪	ISC 감쇠	감쇠. Step = 0.1 - 10bar 기본값 = 1.0bar PL 설정점에서 추가의 컴프레샤의 로딩이 상당한 정도로 매치되기에 부족하거나 공기 요구량이 돌연하게 증가한 상황에서, 압력이 '허용' 한계를 벗어나는 동안 ISC의 추가의 반응이 역학적으로 계산됩니다. 발생 용량을 증가시키기 위한 추가의 컴프레샤가 로딩되기 전 시간은 상황의 긴급함에 따라 달라집니다. ISC의 동적 반응 알고리즘은 대부분의 설치 특성을 수용하도록 기본값으로 미리 설정되어 있습니다. 다음에 예를 든 것과 같은 일부 상황에서, 압력 변화 비율은 공격적이고 균형이 맞지 않습니다. a) 불충분한 시스템 용량 b) 과도한 공기 처리 장비 차압 c) 부적당한 크기의 파이프 작업 d) 지연된 컴프레샤 반응 그런 경우에, 최초의 컴프레샤가 작동, 로딩되어 충분한 추가적인 발생 용량에 기여할 수 있게 되면, ISC는 과도하게 반응하고 불필요할 수 있는 추가의 컴프레샤를 부하하려고 시도할 수 있습니다. 만일 '허용' 범위의 증가가 불충분할 경우, ISC의 동적 반발 작용이 과잉 반응의 경향을 줄이는 '감쇠'율(DA)의 영향을 받을 수 있습니다. '감쇠'율은 조정할 수 있으며 1의 기본값 비율을 1로서 0.1에서 10까지 측정할 수 있습니다. 0.1은 기본값보다 10배 빠른 것과 같고 10은 기본값보다 10배 느린 것과 같습니다.
P81.04 ▪	ISC 허용	허용은 최적의 제어로 상쇄됨 없이 요구에서 갑작스럽거나 상당한 증가나 감소가 일어난 예외적인 경우를 수용할 수 있는 설정 압력 제어 수준의 이상이나 미만의 압력 범위입니다.	

ISC 내부 시스템 제어			 <p>허용(TO)은 허용 범위'의 폭을 규정하는 압력으로 표시됩니다.</p> <p>예를 들면, 3psi (0.2bar)의 허용 설정은 ISC는 압력 3psi의 편차가 설정 PL 압력 수준 이하일 동안 최적의 반응을 낸다는 것을 의미합니다. 압력이 허용' 한도 이상으로 벗어날 경우, ISC는 압력이 정상적인 수준으로 돌아올 때까지 비례하여 에너지의 반응을 증가시킬 것입니다.</p> <p>시스템 용량이 불충분하거나 요구의 변동이 상당히 클 경우, 최적의 제어를 유지하고 전환 시간 동안 과도한 반응을 줄이기 위해 허용' 범위를 증가시킬 것을 권장합니다.</p> <p>시스템 용량이 넉넉하고, 압력 변화의 속도는 느리고, 요구의 변동은 사소하고 점진적일 경우, 허용' 범위는 최적의 압력 제어를 위해 감소될 수 있습니다.</p>
	P81.05 ~ 07 ▪	ISC DI1 DI3 FCN	디지털 입력 # 기능... No ISC DI FUNCT, ISC DI Start Stop, ISC DI alarm NO, ISC DI alarm NC, DI delay alarm, DI delay alarm NC, ISC DI STOP NO, ISC DI STOP NC, DI delay STOP NO, DI delay STOP NC, ISC DI SEQ COP
	P81.08 ▪	ISC XPM 압력	ISC XPM 압력 설정
	P81.08.01	MMT 오프셋	측정 오프셋 +/- 0.5 BAR 또는 상응하는 압력 설정
	P81.08.02	MMT 범위	측정 범위 MIN = 0, MAX = 60 BAR나 설정 압력 증가
	P81.08.02	EQUIP INT PRESSS	장비 내부 압력.
	P81.09	ISC PRESS SENS	내부 시스템 제어 압력센서.

5.0 일반적인 운전과 제어 모드

일반적인 운전에서, 일단 ‘운전(START)’ 버튼이 눌러지면 측정된 장비의 토출구(EO) 압력이 장치를 조절합니다. Airmaster™ Q1은 상태 점검을 실시하고 만일 상태 억제가 존재하지 않는다면 장치에 시동을 겁니다. 만일 상태 억제가 존재한다면, 장치는 시작 상태로 들어가지 않을 것이며 상태 억제 메시지가 표시될 것입니다. 작동 억제 상태가 존재한다면, 장치는 시작되는 상태로 들어가지만 메인 모터 시동은 억제될 것입니다. 장치는 대기 상태로 머물러 있고 작동 억제 상태 메시지가 표시될 것입니다. 만일 부하 요청이 존재할 경우, 메인 모터는 스타/델타 시퀀스로 시동이 걸릴 것입니다. 델타 설정에서 작동될 경우, 스타/델타 전환 시간(설정 가능)이 만료된 후, 부하 억제 시간(설정 가능)은 모터 속도가 안정화되도록 한 동안 로딩되는 것을 막습니다. 부하 억제 시간은 필요할 경우 ‘OFF’로 설정할 수 있습니다. 부하 억제 시간이 만료되면 부하 릴레이 출력에 동력을 공급하고 장치가 부하됩니다. 무부하 압력 설정에 도달하거나 원격 무부하 명령을 받았을 경우, 부하 릴레이 출력의 동력이 끊어지고 장치가 메인 모터가 정지하고 장치가 대기 상태로 들어가기 전에 무부하 작동 시간(설정 가능) 동안 무부하 작동하게 됩니다. 압력이 무부하 런타임이 만료되기 전에 압력이 설정 부하 아래로 내려갈 경우 장치는 한 번 더 로딩됩니다. 대기 상태에서부터, 모터 시동 시퀀스가 한 번 더 실행됩니다.

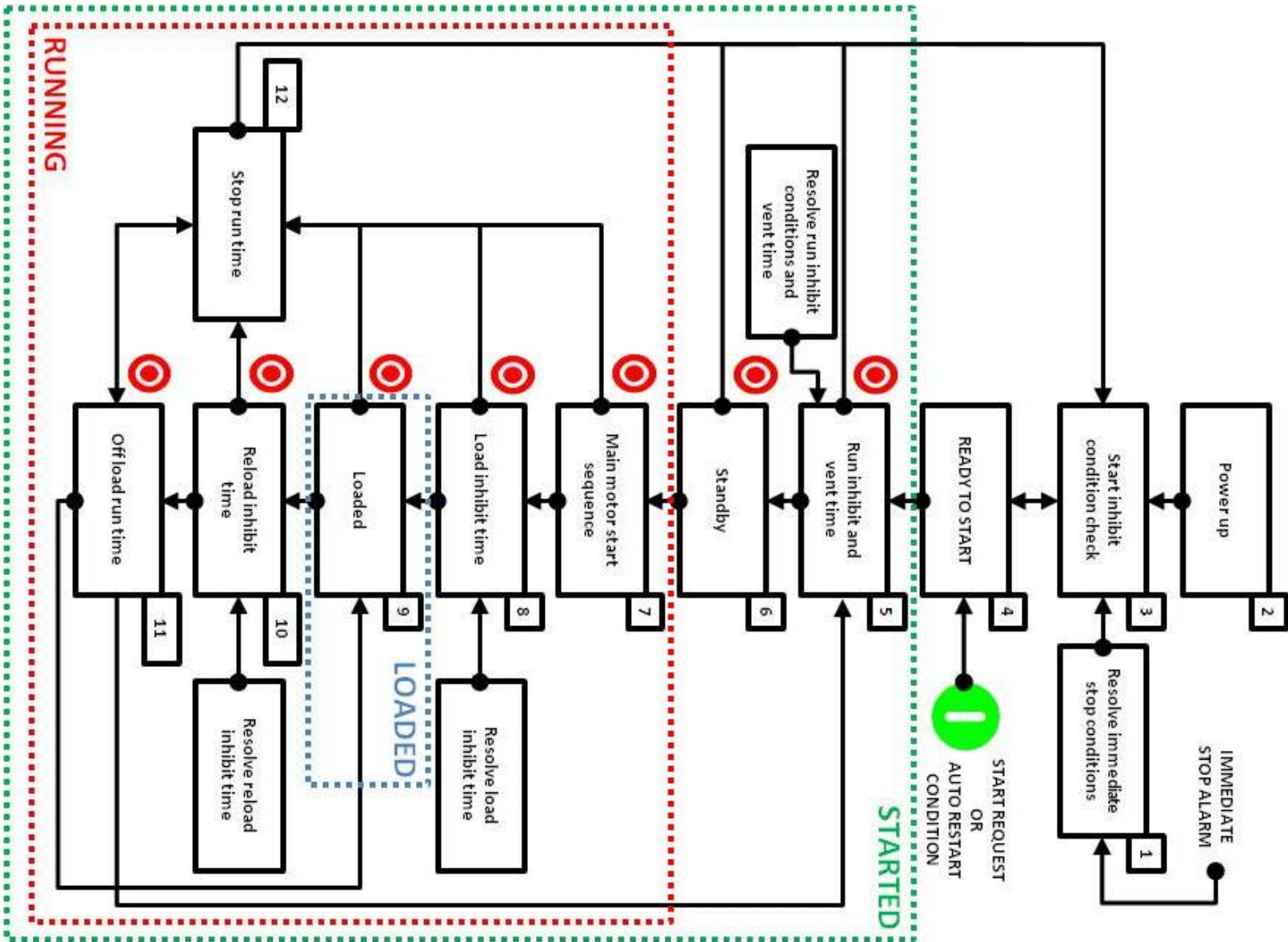


모터 정지 이벤트에서, 명령의 정지에 의해 시작되거나 대기 상태에 들어감으로 시작되어 방출 시간(설정 가능한)이 시작됩니다. 만일 방출 시간 동안 시동 요청이 이루어지면, 장치는 방출 시간이 만료될 때까지 대기 상태로 들어갑니다. 이미 대기 상태에 있고 부하 요청이 존재할 경우, 장치는 방출 시간이 만료될 때까지 계속 대기 상태로 있게 됩니다. 내부 압력 검출이 활성화된 장치에서, 내부 압력이 방출되기 전에 모터가 시동이 걸리지 않도록 하기 위해 최소 내부 압력을 설정할 수 있습니다. 2분 후에, 내부 압력이 최소 설정 압력 아래로 내려가지 않고 설정된 방출 시간이 만료된 경우, 경보 상태가 발생하고 장치는 즉시 중지됩니다. 무부하 이벤트 후에 재로딩 억제 시간(설정 가능)이 시작되어 재로딩이 되지 않는다면, 필요할 경우 이 시간을 ‘OFF’로 조정할 수 있습니다.

정상적인 자동화된 운전은 정지 버튼을 누르거나 원격 정지 명령이나 즉시 정지 조건에 의해 끝납니다. 수동으로 정지시키거나 원격 명령으로 정지시킬 경우 부하 릴레이의 전원이 끊어집니다. 메인 모터는 정지 런타임(설정 가능) 동안 계속 작동됩니다. 이 시간은 필요할 경우 ‘OFF’로 조정할 수 있습니다.

5.1 Airmaster™ Q1 소프트웨어 버전

상태	상태
01	장치의 정지 장치 정지는 모든 즉시 정지 조건 후에 일어나며 즉시 정지 조건이 해제될 때까지 OUI로부터 끝나거나 제거될 수 없습니다.
02	전원 투입 Airmaster™ Q1 초기설정
03	시동 억제 시동억제는 보통 조작자 호출 억제, 문 열림 억제, 낮은 온도 억제 혹은 높은 내부 압력 억제와 관련되어 있습니다.
04	시동 준비
05	<p>토출</p> <p>설정할 때, 장치 작동 상태에 앞서 토출 상태가 됩니다. 설정할 때, 방출 시간은 장치 내부 압력이 장치가 물리적으로 시동이 걸리는 것을 허용하기에 충분할 만큼 낮아지도록 하는데 사용되는 결정된 시간의 기간입니다.</p> <p>주: 장치 압력 방출은 장치 자체와 독립적으로 실행되는 기계적 기능입니다. 최대한의 안전을 위해, 설정된 방출 시간은 최소한 압력을 방출하는데 필요한 시간 이상이어야 합니다.</p>
06	<p>대기</p> <p>다른 조건도 장치가 물리적으로 시동 걸리는 것을 막을 수 있습니다. 그런 상태가 발생할 경우, 그래픽 사용자 인터페이스는 장치의 시동이 걸렸다는 것을 알릴 것입니다. 물리적 시동을 막는 조건이 사라지면 장치의 물리적 시동이 일어납니다.</p> <p>이 조건은 정상 운전 중에도 발생할 수 있습니다. 예를 들면, 장치의 압력센서가 측정한 압력이 설정된 부하 압력보다 클 때 시작 버튼이 눌러졌을 경우, 장치는 압력이 설정된 부하 압력으로 줄어들 때까지 상태 6에 머물러 있을 것입니다.</p>
07	메인 모터 시동 시퀀스. 메인 모터 시동은 보통 장치 메인 모터의 시동 시간과 관련이 있으며 항상 어떤 장치 부하 상태 전에 발생합니다. 예를 들면, 만일 장치가 시동/ 델타 시동 접촉기 장치가 특징인 경우입니다.
08	<p>로딩되지 않은 운전, 부하 억제 시간</p> <p>설정할 때, 장치의 최초 부하 상태 전에 부하가 지연되는 시간이 있습니다.</p>
09	로딩된 운전
10	<p>재부하되지 않은 운전, 재부하 억제 시간</p> <p>설정할 때, 장치가 운전을 다시 하고 부하된 상태가 되기 전에 재로딩이 지연되는 시간이 있습니다(P11.03 참조).</p>
11	로딩 되지 않은 운전, 무부하 런타임 로딩되지 않은 상태의 운전은 보통 메인 모터의 기동 횟수를 관리하는 것과 관계가 있습니다.
12	<p>로딩되지 않은 운전, 정지 런타임</p> <p>부하되지 않은 운전, 정지 런타임 상태는 보통 메인 모터의 정지와 장치가 시작 상태로 될 준비 상태로 되돌아가는 것과 관련이 있습니다. 설정된 최소 정지 시간은 정지 버튼 이벤트 후에 장치가 모든 기계적 기능을 독립적으로 실행한 후 장치가 시작 상태에 대한 준비 상태로 되돌아가기에 충분해야 합니다.</p>



5.2 부하/ 무부하:

장치는 장치의 시작과 장치의 정지 사이에 부하/무부하 상태에서 작동합니다. ‘무부하 런타임’보다 오랫동안 무부하 상태로 작동할 경우, 장치는 정지되고 대기 상태’가 된 후 요청이 있을 때 자동으로 재시작됩니다.

5.3 계속된 작동

장치는 장치의 시작과 장치의 정지 사이에 계속적으로 부하 상태나 무부하 상태에서 작동합니다.

5.4 압력 강하 / 무부하

두 가지 고정된 시간, ‘작동 시간’과 ‘무부하 작동 시간’은 장치의 토출구 압력이 무부하 압력값에 이를 때 장치의 운전 모드를 선택하는 기준이 됩니다. 이 두 가지 시간은 콤프레샤 모터의 최대 허용 시작에 따라 설정됩니다. 운전 시간은 장치의 스위치가 켜질 때마다 시작됩니다. 운전 시간은 콤프레샤 모터가 작동할 동안 계속되다가 장치 스위치가 대기 상태로 바뀔 때 정지됩니다. ‘무부하 운전 시간’은 운전 모드가 부하에서 무부하로 변화될 때마다 시작됩니다. 장치는 무부하 런타임 동안과 장치가 대기 상태로 바뀔 때 작동됩니다. 그것은 장치가 부하로 바뀔 때 정지됩니다. 모든 중단 지점이 방출 시간에 의해 지연되고 그래서 장치가 방출됩니다.

다음과 같은 전환 주기가 가능합니다:

만일 장치 토출구 압력이 부하 압력값까지 강해된다면, 장치는 이전의 작동 모드와 관계없이 부하(1)로 전환됩니다. 드라이브 모터가 정지 상태였다면, 장치가 시작될 수 있게 방출되도록 흡입 밸브의 개방이 지연될 것입니다.

만일 장치의 방출 압력이 무부하 압력값까지 상승하고 무부하 운전 시간’이 이미 만료되었다면, 장치는 무부하 런타임이 만료된 후(2)에 스위치가 꺼질 것입니다.

만일 장치 토출구 압력이 무부하 운전 시간이 만료되기 전에 무부하 압력값까지 상승한다면, 이전 전환 주기의 압력 강하 시간은 운전 모드를 선택하는 기준이 될 것입니다.

만일 압력 강하 시간(무부하 압력값에서 부하 압력값으로 장치 토출구 압력이 강해지는 시간)이 부하/정지(대기 상태) 기간 보다 길다면, 장치는 무부하 런타임이 만료된 후(3)에 장치가 정지(대기 상태)로 전환됩니다.

압력 강하 시간이 무부하/ 정지(대기 상태) 시간을 위해 설정된 시간보다 짧았다면, 무부하가 선택됩니다(4). 즉 흡입 밸브가 닫히고 장비가 모터 작동과 함께 방출됩니다. 무부하 운전 시간이 만료되면, 장비는 또한 무부하 운전 기간이 만료된 후(5) 정지(대기 상태)로 전환됩니다.

5.5 동적 무부하 제어

무부하 시간이 허용 모터 시동 수와 관련된 동적인 무부하 제어에 의해 크게 늘어나거나 짧아집니다. 앞선 1 시간 동안 허용 모터 시동의 수가 측정됩니다. 낮은 전환 횟수는 보다 짧은 유휴 시간으로 이끕니다. 낮은 전환 횟수는 보다 짧은 유휴 시간으로 이끕니다.

5.6 가변 속도

속도 조절 기능은 안정된 목표 압력 수준(부하 압력)을 유지하기 위해 4-20mA 아날로그 출력을 사용하여 가변속 드라이브(VSD)에 대한 PID 제어를 제공합니다.

속도 조절은 부하 압력값으로 패키지 송출 압력을 유지하는데 사용됩니다. 만일 압력이 무부하 압력 설정점까지 올라가면, 부하의 솔레노이드 출력에 동력이 끊어지고 콤프레샤가 무부하가 됩니다. 무부하 상태에 있는 동안, 장비는 설정 무부하 속도값으로 속도를 유지할 것입니다. 만일 압력이 설정 무부하 런타임보다 긴 시간 동안 부하 압력값 이상으로 유지될 경우, 메인 모터가 정지되고 장비는 대기 상태로 이동합니다. 압력이 부하 압력 설정점 아래로 떨어지면, 모터가 재시작되고, 대기 상태에서 부하 솔레노이드 출력에 동력이 공급되면, 전체 범위 속도 조절이 적용됩니다.

연결된 Metacentre™ 시스템 컨트롤러와 압축 공기 시스템은 하나 이상의 VSD 에어콤프레샤로 이루어져 있을 경우, '베이스 기저 부하로 할당된 VSD 에어콤프레샤는 설정된 최적의 속도 설정으로 작동되도록 치우칠 것입니다. '최고 부하'로 할당된 VSD 콤프레샤는 전체 범위의 속도 조절을 사용하게 될 것입니다. 또한 각 VSD 콤프레샤의 목표 압력은 장비간의 압력의 차이와 상관없이 정확한 압력 제어를 유지하기 위해 자동으로 Metacentre™ 시스템 컨트롤러를 참조합니다. 이런 방식으로 최대 12개의 VSR 콤프레샤를 충분한 효율성에 맞는 관리, 활용과 단일 압력 설정점 제어로 일관성 있는 시스템으로 제어될 수 있습니다.

6.0 텍스트의 약자

약자	텍스트	약자	텍스트
ACTIVE	활성화 또는 활성화된	MANUF	제조사
ADCT	에어 앤드(콤프레샤)의 토출 온도	MAR	3월
ADV	자동 드레인 밸브	MAX	최대
AI	아날로그 입력	MAY	5월
AIR	공기	MDL	모델
ALM	알람 또는 알람 메시지	META	메타센터
AMB	주위	MIN	최소
ANAL	아날로그	MIN'S	분(Minutes)
AO	아날로그 아웃	MMT	측정
APR	4월	MON	월요일

AUG	8월	MOD	변조
AUTO	자동	MOTOR	모터
AVAIL	사용 가능한, 이미 존재하는	MOPS	모터 과부하 보호 스위치
BRG	베어링	MPA	메가 파스칼(Mega Pascal)
BELT	벨트	MPV	최소 압력 밸브
BIN	이진법	MTH	개월
BUVV	버티플라이 밸브	NC	정상적으로 닫힘
CAB	캐비닛(보호 외함)	NO	정상적으로 열림(건전함 또는 OK)
CBV	압축기 바이패스 밸브	NOM	공칭
CFG	설정(Configuration)	NUM	번호
CLK	클럭(Clock)	OCT	10월
CLR	쿨러(Cooler)	OIL	오일
CNDS	응축수	OK	건전한 또는 정상적인
COOL	냉각제 (Coolant)	OVLD	과부하 (Overload)
COMP	컴프레샤	OPT	최적
COMMS	통신 (Communications)	OR	운전 범위
COP	전환점 (Changeover point)	OP CRT	개방 회로
CO BK	연속성 파괴	OS	유분리기 (Oil separator)
CO	압축기 토출구	OSD	화면상 표시 (On screen display)
CONFIG	설정 또는 설정된 (Configuration or configured)	OUT	토출구 (Outlet)
CONT	접촉기	P#	파라미터 0, 1, 2, . . .
CORR	수정(Correction)	PARA	파라미터
CT	전류 송신기(Current transmitter)	PD	토출 패키지(Package discharge)
CURR	전류	PERMS	허용(Permissible)
CW	냉각수	PLC	사전 프로그래밍된 로직 제어기
CWT	냉각수 온도	PR	압력
DAY	일(day)	PRESS	압력
DEC	12월	PROT	보호
DEF	기본값(Default)	PRV	압력 방출 밸브
DI	디지털 입력	PSENS	압력센서
DISCH	토출, 배출	PSWITCH	압력 스위치
DIFF	차이	PV	압력용기(Pressure vessel)
DP	차압(Differential pressure)	REF	냉매(Refrigerant)
DT	온도차(Differential temperature)	RNG	범위
DIR	방향	RAM	랜덤 액세스 메모리(Random access memory)
DO	디지털 출력	RB	원격 버스(Remote bus)

DOL	다이렉트 온라인(Direct online)	RC	원격 접점
DIR ROTO	회전 방향(Direction of rotation)	RD	냉매 건조기(Refrigerant dryer)
DELTA P	델타 압력(압력 차이)	READY	준비
DEL	전달	REF	냉매(Refrigerant)
DEL PO	전달압력 상쇄(Delivery pressure offset)	REM	원격(Remote)
DEL PR	전달압력 범위(Delivery pressure range)	RPM	분당 회전수(Revolutions per minute)
DELTA T	델타 T(온도 차이)	RT	운전 시간(Running hours)
DRN	배수(Drain)	RTC	실시간 클럭(Real time clock)
Dryer	건조기(냉매 건조기)	SAT	토요일
DST	서머타임(Daylight saving time)	SC	단락(Short circuit)
ELEC	전기	SCH	스케줄
EQUIP	장비	SDTTF	스타 델타 전환 시간 계수(Star delta transition time factor)
ERR	오류	SEC	초(Second)
EXT	외부	SEP	분리기 또는 9월
FAULT	고장(Fault)	SEQ	시퀀스(Sequence)
FEB	2월월	SEP FIL	분리기 필터(Separator filter)
FTR	필터	SERV	서비스
FM	변조 진동수	SN	일련번호
FRI	금요일	SP	스위칭 포인트
FUNCT	기능	SPD	속도
H	시간(Hours)	STAGE	단계
HR	시간(Hours)	STOP	정지
HRS	시간(Hours)	STR	시작(Start)
INH	억제	SUN	일요일
IIPT	입력	SYS	시스템
INT	내부	TCP/IP	전송 제어 프로토콜 / 인터넷 프로토콜
INT PRESS	내부 압력	TEMP	온도
INTVL	간격	THU	목요일
IMB	불균형	TIMEV	타임 밸브
IMM	즉시	TNS	인장
ISC	내부 시스템 제어	TRANS	전환(Transition)
JAN	1월	TT	전환 시간(Transition time)
JULY	6월	TUE	화요일
JUNE	6월	UOM	측정 단위
K	켈빈(Kelvin)	VSD	가변속 드라이브
LOCAL	로컬(Local)	YR	년(Year)

LUB	윤활		
-----	----	--	--

6.1 언어 코드

코드	언어
EN	English (영어)
BEL	Беларуская (벨라루스어)
CZE	Czech (체코어)
DE	Deutsch (독일어)
ES	Espanol (스페인어)
FR	Français (프랑스어)
GRE	Ελληνικά? (그리스어)
IT	Italiano (이탈리아어)
JPN	日本 (일본어)
KOR	한국어 (한국어)
NL	Nederlands (네덜란드어)
PER	페르시아어
PL	Polski (폴란드어)
PT	Português (포르투갈어)
RU	Русский (러시아어)
TH	ไทย (Thai)
TR	Türk (터키어)
UKR	Український (우크라이나어)
VI	Việt (베트남어)
ZH (S)	简体中文 (중국어 간체)
ZH (T)	繁体中文 (중국어 번체)

6.2 이벤트 로그(Logged events)

각 이벤트 로그(P04.01.01 – P04.01.200)에는 이벤트 인덱스, 이벤트에 대한 설명, 이벤트 시간과 날짜가 포함됩니다.

로그되는 이벤트(동작)
START 버튼이 눌러짐
STOP 버튼이 눌러짐

PARA를 DEF로 리셋(파라미터를 기본값으로 리셋)
'사용자 #' 접근 활성화
파라미터 수정

6.3 ADMIN 사용자는 파라미터를 수정할 수 있습니다.

파라미터
사용자명(P09.03.01)
사용자 PIN 코드(P09.03.02)
표시 언어(P09.03.03)
시간 표시 형태(P09.03.04)
날짜 표시 형태(P09.03.05)
압력 단위(P09.03.06)
온도 단위(P09.03.07)
메뉴 # 접근(읽기를 위한 접근이나 수정을 위한 접근이 불가함)

6.4 설정 가능한 시동 및 부하 파라미터

파라미터(주의사항)
장비 토출구 압력센서(기본값)
장비 디지털 입력(설정 가능한 디지털 입력 설정 필요)
Airbus485™ (RS485 카드 선택 필요)
MODBUS (RS485 카드 선택 필요)
TCP/IP (ECO 카드 선택 필요)

6.5 메뉴 페이지와 페이지 항목

Airmaster™ Q1의 사용자는 메뉴 페이지와 메뉴 페이지는 P00에서부터 P99까지, 그리고 항목은 01에서부터 99까지 순차적으로 정리되며, 일부 메뉴 페이지와 메뉴 페이지 항목은 임의로 삭제 또는 표시할 수 없다는 점에 유의하시기 바랍니다. 그것은 원인을 나타내는 번호일 수 있으며 사실 당연한 일이기도 합니다!

페이지 번호와 표시되는 명칭의 기본값은 다음과 같습니다:

페이지	표시되는 명칭	페이지	표시되는 명칭	페이지	표시되는 명칭
-----	---------	-----	---------	-----	---------

P00	홈(Home)	P10	장비 설정1(EQUIP settings 1)	P20	진단
P01	서비스 타이머(Service Timers)	P11	장비 설정2(EQUIP settings 2)	P21	운전 스케줄
P02	활용(Utilisation)	P12	장비 설정3(EQUIP settings 3)	P30	프로그래머 설정 페이지뷰
P03	에러 로그	P13	VSD 세팅	P31	
P04	이벤트 로그	P14	모터 보호	P32	
P05	서비스 공급업체	P15	억제	P40	프로그래머 설정 룩업테이블(lookup tables)
P06	제어기 데이터	P16	경고 알람	P80	ISC - 메인 메뉴
P07	장비 데이터	P17	즉시 정지 알람	P81	ISC - 세팅
P08	메시지 코드	P18	I/O 설정	P82	ISC - 우선순위
P09	액세스, 접근	P19	센서 설정		

6.6 사용된 기호

Airmaster™ Q1는 장치의 조건이나 상태를 표시하기 위해 텍스트 설명과 함께 여러 가지 기호를 사용합니다. 기호들은 개별적으로 사용되거나 특정 메시지를 전하는 다른 기호와 함께 사용됩니다. 기호의 예:

다음 표는 각 기호와 그 기호의 의미에 대한 설명입니다.

기호	설명	기호	설명	기호	설명
	관리 또는 시퀀스 제어		위상각		즉시 정지
	원격 제어		상한 범위 또는 하한 범위		경고
	시동 억제		팬		상태(움직이는 기호)
	부하 운전		무부하 운전		정지됨
	가동 억제		부하 억제		응축수 배수
	시간		수정		센서
	온도		사용자 설정 부분		컴프레샤 또는 패키지
	키		스케줄		타이머
	모터		범위 또는 검출		전체 시간
	설정값		상한 설정값		하한 설정값

	오일		읽기 전용용		잠금 해제 또는 접근 가능
	잠금 또는 접근 불가		날짜		시동 델타
	델타 압력		Up		자동 재시동
	필터		Down		오디오 알람
	서비스 또는 정비		정지		시간
	설정값		입구 또는 흡입구		토출구
	비상 정지		다음 페이지로		이전 페이지로
	상태		압축기의 '에어엔드'		주파수
	알광		물		Airmaster™ Q1 제어기
	4 - 20mA 출력		번호 또는 횟수		퍼센트
	평균		컴프레샤 캐비닛 문 열림		아날로그
	Up		Down		엔터
	정지		운전(Start)		Edi
	미만		초과		마지막 24시간
	마지막 24시간 전 시동		마지막 1시간 전 시동		마지막 1시간
	평상시 열림 / 평상시 닫힘		디지털 입력		릴레이 출력
	상, L1		상, L2		상, L3
	위상		전류센서		운전 상태(움직이는 기호)
	아날로그 값		네트워크 또는 시스템		흡입
	분리기 필터(Separator filter)		밸브		벨트 드라이브
	전원		압력 설정값		예

6.7 표준 소프트웨어-파라미터 설정(등록되지 않음 = 설정 OFF / 표시되지 않은 항목)

항목	메뉴	설정	항목	메뉴	설정
제어모드	P10.01	부하 / 무부하	INT PRESS HIGH	P15.04	0.5BAR
강제 부하 허용(Allow force load)	P10.02	OFF	사용 시간 1	P16.01	2000시간
부하 압력	P10.04	6.3BAR	사용 시간 2	P16.02	4000시간
무부하 압력	P10.05	7.0 BAR	사용 시간 3	P16.03	4000시간
RS485 X05 CONFIG	P10.10.01	Airbus485™	사용 시간 4	P16.04	500시간
Airbus485™ 주소	P10.10.02	1	사용 시간 5	P16.05	2000시간
MODBUS 주소	P10.10.03	1	COMP OUT TEMP	P16.12	105°C
MODBUS baud rate	P10.10.04	57600	EQUIP OUT PRESS	P16.13	7.6 BAR
MODBUS 패리티	P10.10.05	노 패리티(No parity)	EQUIP INT PRESS	P16.14	8.6 BAR
MODBUS 데이터 비트	P10.10.06	8	차압	P16.15	0.8 BAR
MODBUS 엔드 비트	P10.10.07	1	오일 에어 SEP DP HI	P16.16	OFF
RS485 X06 CONFIG	P10.11.01	MODBUS 슬레이브	위상 검파	P16.17	ON
Airbus485™ 주소	P10.11.02	1	HI MTR STR HR	P16.18	OFF
MODBUS 주소	P10.11.03	1	문 열림	P16.19	OFF
MODBUS baud rate	P10.11.04	57600	CAB 필터 DP	P16.20	OFF
MODBUS 패리티	P10.11.05	노 패리티(No parity)	에어필터 DP	P16.21	OFF
MODBUS 데이터 비트	P10.11.06	8	오일필터 DP	P16.22	OFF
MODBUS 엔드 비트	P10.11.07	1	SEP 필터 DP HI	P16.23	OFF
시동 전원	P10.11	키패드	팬 모터 알람	P16.24	ON
부하 전원(Load source)	P10.12	장비 외압(Equip out pressure)	CNDS 배수 알람	P16.25	OFF
언어	P10.13	영어	냉각수 알람	P16.26	OFF
시간	P10.14	현재 시간	오일 수준 알람	P16.27	OFF
시간 표시 형태	P10.15	24:00	RD 알람	P16.28	OFF
서머타임	P10.16	+0시간	라인 FTR DP 알람	P16.29	OFF
날짜	P10.17	현재 날짜	FTR 배수 알람	P16.30	OFF
날짜 표시 형태	P10.18	YYYY년/MM월/DD일	오일/WTR SEP ALM	P16.31	OFF
LCD 조도	P10.19	90%	주위 TEMP HI	P16.32	OFF
압력 단위	P10.20	bar	CONF 알람 1	P16.33	OFF
온도 단위	P10.21	°C	CONF 알람 2	P16.34	OFF
스타/델타 TRANS	P11.01	10초	CONF 알람 3	P16.35	OFF

MIN MTR 런타임	P11.02	OFF	COMP OUT TEMP	P17.01	110°C
로드 억제 시간.	P11.03	1초	TEMP 상승 CONFIG	P17.02	0°C
재부하 억제 시간	P11.04	1초	EQUIP OUT PRESS	P17.03	8.5 BAR
무부하 런타임	P11.05	600 SEC	EQUIP INT PRESS	P17.04	9.0 BAR
최소 정지 시간	P11.06	OFF	차압	P17.06	1.0 BAR
토출 시간(Vent time)	P11.07	20 SEC	메인 모터 잠금	P17.07	ON
AUTO 재시동 억제	P11.08	OFF	메인 모터 OVLD	P17.08	ON
CNDS 배수구	P11.09	5 SEC	모터 위상 IMB	P17.09	ON
CNDS 배수 간격	P11.10	60 SEC	팬 MTR 과부하	P17.10	ON
무부하 CNDS	P11.11	1 SEC	위상 검파	P17.11	ON
MTR SRT HR INH	P11.12	OFF	문 열림	P17.12	OFF
DP 억제 시간.	P11.13	10 SEC	팬 모터 알람	P17.13	ON
사용 시간 1	P11.14	정기 SERV	냉각수 알람	P17.14	OFF
	P11.14.02	100시간	오일 수준 알람	P17.15	OFF
	P11.14.03	ON	벨트 드라이브 알람	P17.16	OFF
사용 시간 2	P11.15	오일 정비	RD 알람	P17.17	OFF
	P11.15.02	100시간	유수량(Water flow)	P17.18	OFF
	P11.15.03	ON	인버터 고장	P17.19	OFF
사용 시간 3	P11.16	분리기 SERV	메인 MTR 온도 HI	P17.20	OFF
	P11.16.02	100시간	EQUIP out TEMP H	P17.21	OFF
	P11.16.03	ON	냉각 시스템	P17.22	OFF
사용 시간 4	P11.17	캐비닛 필터	메인 모터 고장	P17.23	OFF
	P11.17.03	OFF	Conf IMM 정지 1	P17.24	OFF
사용 시간 5	P11.18	에어필터 SERV	Conf IMM 정지 2	P17.25	OFF
	P11.18.03	OFF	Conf IMM 정지 3	P17.26	OFF
사용 시간 6	P11.19	OFF	AO 기능	P18.01	EQUIP OUT PRESS
사용 시간 7	P11.20	OFF	DI2 기능	P18.02	원격 부하 활성화
사용 시간 8	P11.21	OFF	DI2 OK	P18.03	달함
주간 정비	P11.22	OFF	DI3 기능	P18.04	원격 부하 / 무부하
연례 정비	P11.23	OFF	DI3 OK	P18.05	달함
6개월 마다 하는 정비	P11.24	OFF	DI4 기능	P18.06	OFF
사용자 정의 SENS	P12.03	OFF	DI4 OK	P18.07	달함
년(Year)	P12.08.01	현재 년도	DI5 기능	P18.08	OFF
월	P12.08.02	당월	DI5 OK	P18.09	달함
일(day)	P12.08.03	현재 날짜	DI6 기능	P18.10	OFF

부하 시간	P12.09	0	DI6 OK	P18.11	단함
무부하 시간	P12.10	0	DI7 기능	P18.12	OFF
정지 시간	P12.11	0	DI7 OK	P18.13	단함
TEMP 센서 유형	P12.12	PT1000	DI8 기능	P18.14	OFF
티 센서 활성화	P12.13	예	DI8 OK	P18.15	단함
이용 가능한 ISC	P12.15	OFF	릴레이 5 기능	P18.16	배수(Drain)
부팅 화면 BMP	P12.20	ON	릴레이 6 기능	P18.17	그룹 고장
P00.03 CONFIG	P12.21	OFF	릴레이 7 기능	P18.18	RC 부하 / 무부하
P00.04 CONFIG	P12.22	OFF	릴레이 8 기능	P18.19	RC 운전/정지
P00.05 CONFIG	P12.23	OFF			
메인 MTR 보호	P14.01	OFF			
팬 MTR 보호	P14.02	OFF			
메인 MTR NOM CUR	P14.03	40.0A			
메인 MTR SDTTF	P14.04	1.5			
메인 MTR ROT LOC	P14.05	3.0			
메인 MTR PH IMB	P14.06	15%			
팬 MTR NOM CURR	P14.07	1.0A			
팬 MTR OVLD IMH	P14.08	5 SEC			
조작자	P15.01	OFF			
문 열림	P15.02	OFF			
저온	P15.03	0°C			

7.0 발매 기록

발매	설명
E08	첫째 제품 발매 설명서에서 모든 STD 특징과 기능을 다룸

8.0 도움말 및 지원

8.1 가장 먼저 알아야 할 것!

CMC NV(Compressor & Machine Controls NV)는 주문자 상표 부착 제조사(OEM)만을 위한 Airmaster™ 제품 솔루션 공급업체입니다. CMC NV는 최종 사용자에게 대한 지원을 제공하지 않으며, 사용 중인 OEM 장비의 지정 대리인이 아니며 Airmaster™ 제품의 고장을 진단하지 않습니다.

8.2 도움과 지원을 받을 수 있는 곳

당사의 장치를 구입한 완성된 장비의 제조사가 아니라면, Airmaster™ 제품 서비스를 받기 위해 **CMC NV에 연락할 수 없습니다**. 그런 사용자는 완성된 장비 제조사나 그 제조사가 지정한 대표에게 문의해 주시기 바랍니다.

당사의 장치를 소비하는 장비 제조사라면 Airmaster™ 제품에 대한 서비스를 요청하실 수 있으며 support.controlcompressors.com을 방문하셔서 제품에 대한 기본적인 지식과 정보를 제공하는 자료를 이용하실 수 있습니다. 그런 이후에도 아직 도움이 필요하시다면 헬프데스크 사이드바를 이용하여 당사에 연락해 주시기 바랍니다.